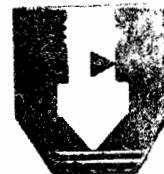


11838

ОДВССКИЙ ЗАВОД РАДИАЛЬНО-СВЕРЛИЛЬНЫХ СТАНОКОВ
им. В. И. ЛЕНИНА



СТАНОК
РАДИАЛЬНО-СВЕРЛИЛЬНЫЙ
2М55

ТЕХНИЧЕСКОЕ ОПИСАНИЕ,
ИНСТРУКЦИЯ ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ И ПАСПОРТ
2М55.00.00.000РЭ

СОДЕРЖАНИЕ

ТЕХНИЧЕСКОЕ ОПИСАНИЕ

	Стр.
1. Конструкция станка	5
1.1. Назначение и область применения	5
1.2. Состав станка	7
1.3. Устройство и работа станка и его составных частей	8
1.3.1. Общий вид станка с обозначением органов управления	8
1.3.2. Перечень органов управления	8
1.3.3. Перечень графических символов, указываемых на табличках	11
1.3.4. Схема кинематическая	12
1.3.5. Плита, цоколь, колонна	16
1.3.6. Охлаждение	16
1.3.7. Механизм зажима колонны	16
1.3.8. Редуктор перемещения рукава	19
1.3.9. Рукав, его зажим на колонне и механизм подъема	19
1.3.10. Сверлильная головка, ее перемещение и зажим	22
1.3.11. Фрикционная муфта и тормоз	25
1.3.12. Коробка скоростей	25
1.3.13. Коробка подач	26
1.3.14. Механизм подачи	26
1.3.15. Цилиндр управления фрикционной муфтой	30
1.3.16. Управление переключением скоростей и подач	30
1.3.17. Командааппарат	33
1.3.18. Шпиндель	33
1.3.19. Противовес	40
1.4. Электрооборудование	41
1.5. Гидрооборудование	55
1.6. Смазка станка	57

ИНСТРУКЦИЯ ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ И ПАСПОРТ

2. Инструкция по эксплуатации	63
2.1. Указание мер безопасности	63
2.2. Порядок установки	63
2.3. Настройка и наладка станка	68
2.4. Регулировка станка	68
2.5. Особенности разборки и сборки при ремонте	70
2.6. Схема расположения подшипников	72
2.7. Возможные неисправности и методы их устранения	74
3. Паспорт	75
3.1. Общие сведения	75
3.2. Основные технические данные и характеристики	75
3.3. Сведения о ремонте	81
3.4. Сведения об изменениях в станке	82
3.5. Комплект поставки	83
3.6. Свидетельство о приемке	84
3.7. Электрооборудование	86
3.8. Свидетельство о консервации	87
3.9. Свидетельство об упаковке	87
3.10. Гарантий	87
Приложение. Материалы по быстроизнашивающимся деталям	88

ТЕХНИЧЕСКОЕ ОПИСАНИЕ

1. КОНСТРУКЦИЯ СТАНКА

1.1. НАЗНАЧЕНИЕ И ОБЛАСТЬ ПРИМЕНЕНИЯ

Радиально-сверлильный станок модели 2М55 предназначен для широкого применения в промышленности.

Благодаря своей универсальности станок находит применение везде, где требуется обработка отверстий—от ремонтного цеха до крупносерийного производства.

На станках можно производить сверление в сплошном материале, рассверливание, зенкерование, развертывание, подрезку торцов, на-

резку резьбы метчиками и другие подобные операции.

Применение приспособлений и специально-го инструмента значительно повышает производительность станков и расширяет круг возможных операций, позволяя производить на них выточку внутренних канавок, вырезку круглых пластин из листа и т. д. При соответствующей оснастке на станке можно выполнять многие операции, характерные для рас-точных станков.

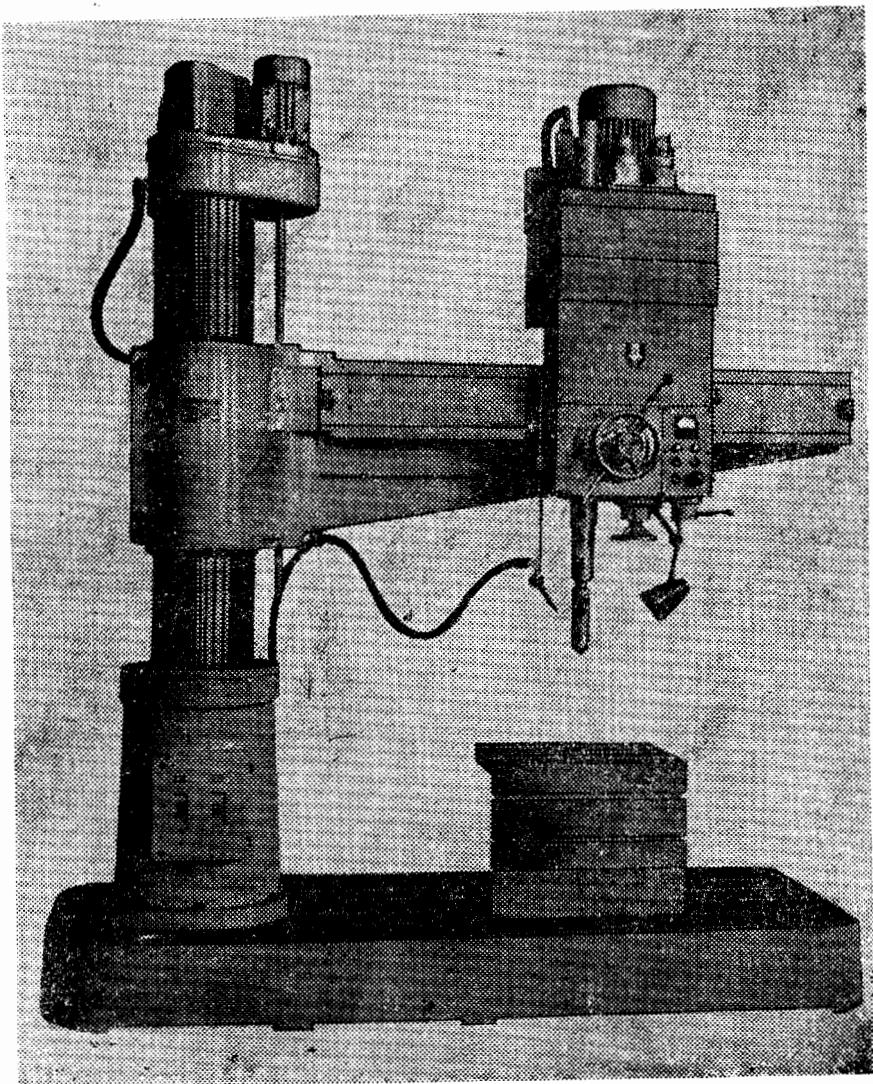


Рис. 1. Станок радиально-сверлильный 2М55

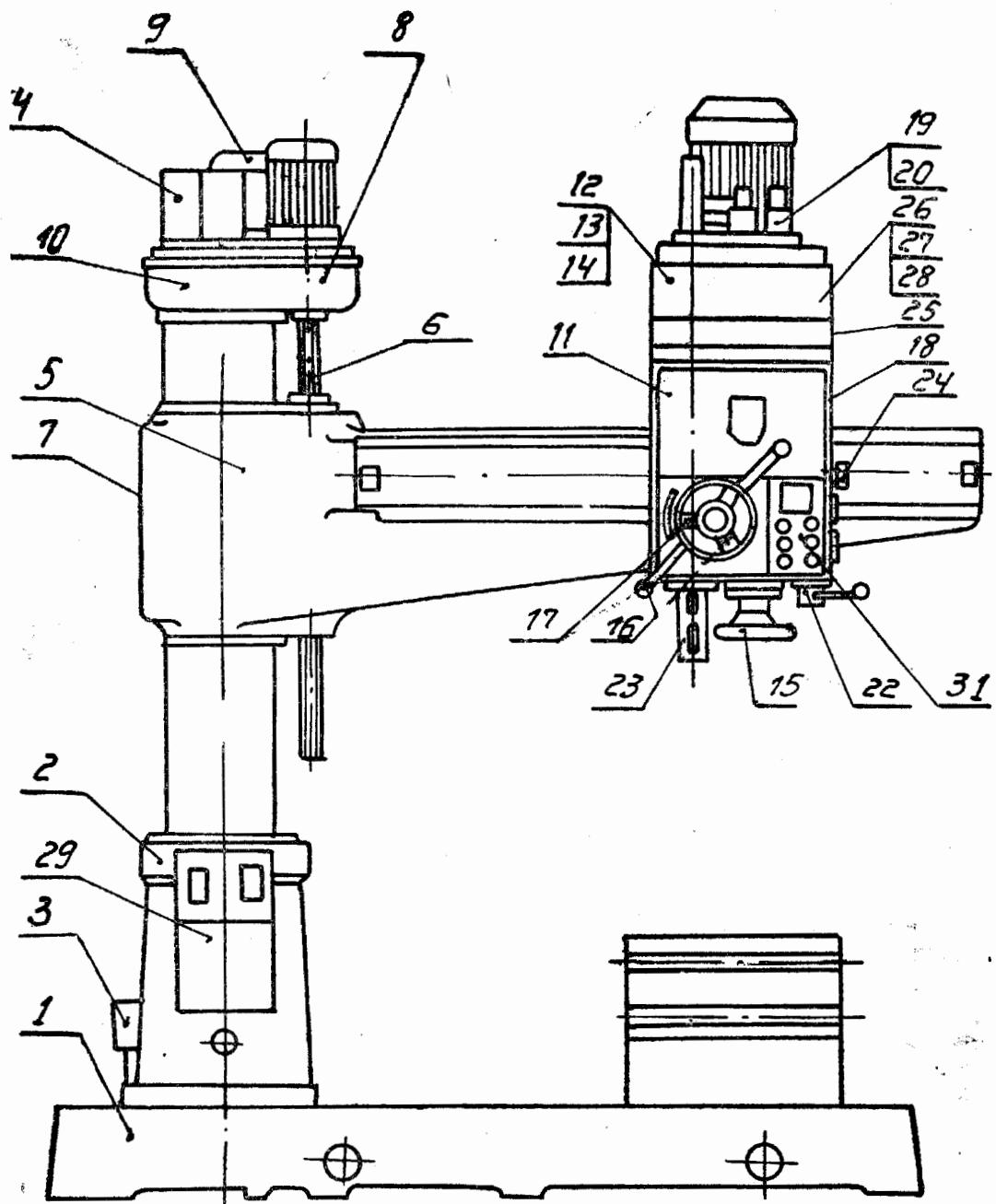


Рис. 2. Расположение составных частей станка

1.2. СОСТАВ СТАНКА

1.2.1. Общий вид с обозначением составных частей станка (рис. 2)

1.2.2. Перечень составных частей станка (табл. 1)

Т а б л и ц а 1

Поз. см. рис. 2	Наименование	Обозначение
1	Плита	2M55.00.10.000
2	Цоколь, колонна	2M55.00.11.000
3	Агрегат охлаждения	2M55.00.12.000
4	Токосъемник	2M55.00.14.000
5	Рукав	2M55.00.21.000
6	Механизм подъема	2M55.00.22.000
7	Зажим рукава	2M55.00.23.000
8	Редуктор	2M55.00.31.000
9	Гидростанция	2M55.00.32.000
10	Гидрозажим	2M55.00.33.000
11	Головка сверлильная	2M55.50.00.000
12	Фрикционная муфта	2M55.50.15.000
13	Коробка скоростей	2M55.50.16.000
14	Коробка подач	2M55.50.17.000
15	Вал червяка	2M55.50.25.000
16	Механизм включения подач	2M55.50.27.000
17	Механизм ручного перемещения головки	2M55.50.28.000
18	Зажим головки	2M55.50.36.000
19	Гидропреселектор	2M55.50.45.000
20	Привод гидропреселектора	2M55.50.46.000
21	Гидрапанель	2M55.50.47.000
22	Командааппарат	2M55.50.48.000
23	Шпиндель	2M55.50.55.000
24	Противовес	2M55.50.56.000
25	Насосная установка	2M55.50.65.000
26	Главный цилиндр	2M55.50.66.000
27	Гидрокоммуникация	2M55.50.67.000
28	Смазка	2M55.50.68.000
29	Электрооборудование колонны	2M55.00.81.000
30	Электрооборудование рукава	2M55.00.82.000
31	Электрооборудование головки	2M55.50.85.000

1.2.3. Общая компоновка станка

Основанием станка является фундаментная плита, на которой неподвижно закреплен цоколь. В цоколе на подшипниках монтируется врачающаяся колонна, выполненная из стальной трубы. Рукав станка со сверлильной головкой размещен на колонне и перемещается по ней с помощью механизма подъема, смонтированного в корпусе на верхнем торце колонны. В этом же корпусе расположено гидромеханическое устройство для зажима колонны и токопроводящее устройство для питания по-

воротных и подвижных частей станка. Механизм подъема связан с рукавом ходовым винтом.

Сверлильная головка выполнена в виде отдельного силового агрегата и заключает в себе узлы: коробки скоростей и подач, механизм подачи, шпиндель с противовесом и др. Она перемещается по направляющим рукава вручную. В нужном положении головка фиксируется механизмом зажима, установленным на ней.

В фундаментной плите выполнен бак и насосная установка для подачи охлаждающей жидкости к инструменту. На плите устанавливается стол для обработки на нем деталей небольшого размера.

Все органы управления станком сосредоточены на сверлильной головке. На панели цоколя размещены только кнопки вводного вы-

ключателя, подключающего станок к внешней электросети, и выключатели управления насосом охлаждения. Для освещения рабочей зоны в нижней части сверлильной головки установлена электроарматура.

Электроаппаратура смонтирована в нише, выполненной с обратной стороны рукава.

1.3. УСТРОЙСТВО И РАБОТА СТАНКА И ЕГО СОСТАВНЫХ ЧАСТЕЙ

1.3.1. Общий вид станка с обозначением органов управления (рис. 3 и 4)

1.3.2. Перечень органов управления (табл. 2)

Таблица 2

Поз. на рис. 3 и 4	Органы управления и их назначение
2	Выключатель электронасоса охлаждения
3	Вводной выключатель
5	Рукоятка ускоренного подвода шпинделя и включения механической подачи
6	Кнопка включения упора, устройства для настройки глубины сверления
7	Фиксатор блокировки механизма подачи при нарезании резьбы
9	Кнопка отжима сверлильной головки
10	Кнопка отжима колонны и сверлильной головки
11	Кнопка зажима колонны и сверлильной головки
12	Рукоятка для соединения лимба с механизмом подачи
13	Рукоятка точной настройки лимба на глубину сверления
14	Указатель нагрузки
15	Рукоятка натяжения пружин противовеса
16	Сигнальная лампа предварительного набора скоростей и подач
17	Кнопка управления подъемом рукава
18	Кнопка отключения шпинделя от коробки скоростей
19	Рукоятка предварительного набора скоростей
20	Кнопка пуска главного двигателя
21	Кнопка управления опусканием рукава и остановкой рукава при подъеме
22	Рукоятка предварительного набора подач
23	Кнопка «Общий стоп»
25	Рукоятка управления пусковой реверсивной муфтой и переключением скоростей и подач
26	Выключатель освещения
29	Рукоятка включения механической подачи
30	Маховик тонкой ручной подачи шпинделя
31	Кран включения охлаждающей жидкости
32	Маховик перемещения сверлильной головки

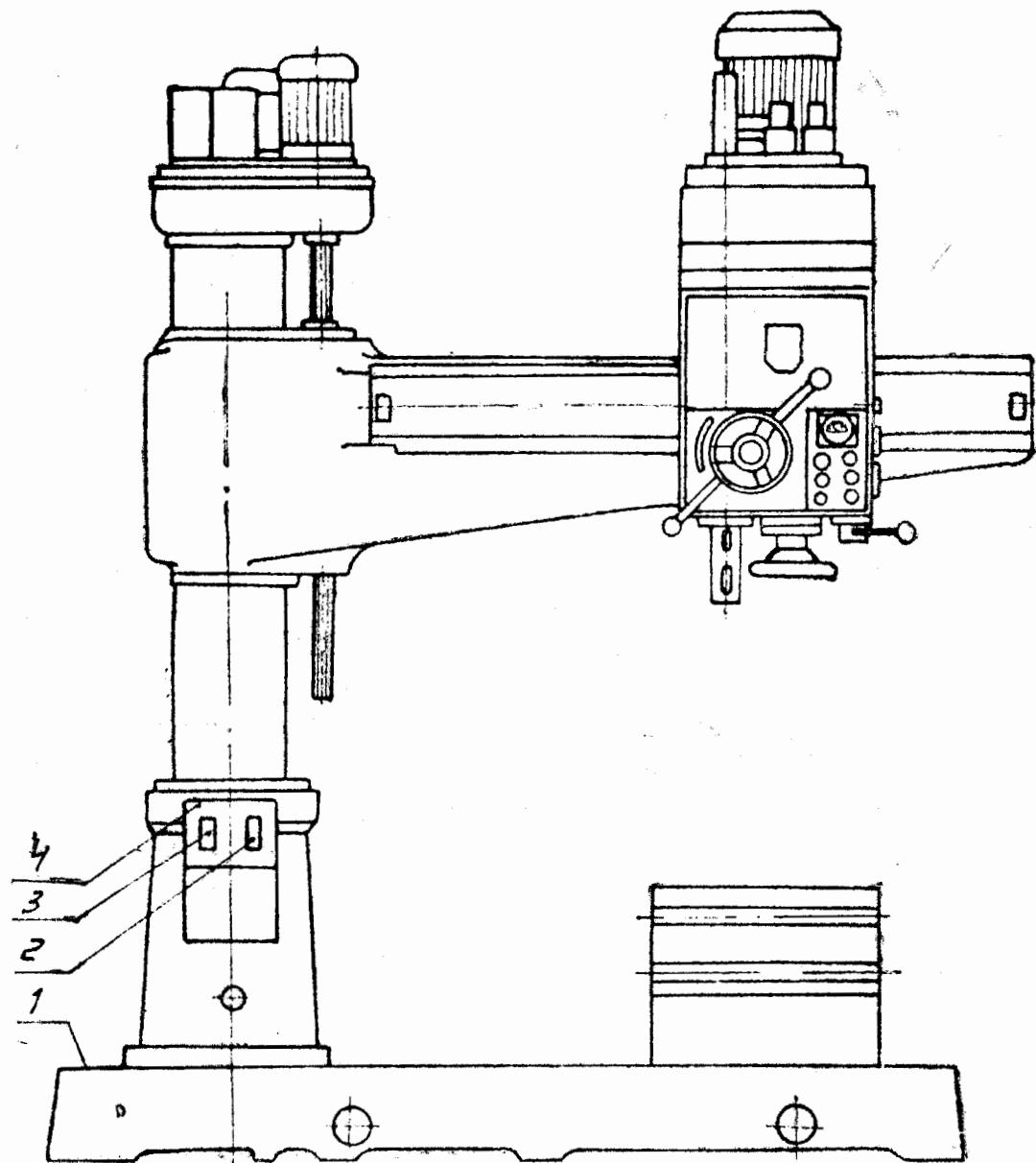


Рис. 3. Расположение органов управления и табличек с символами

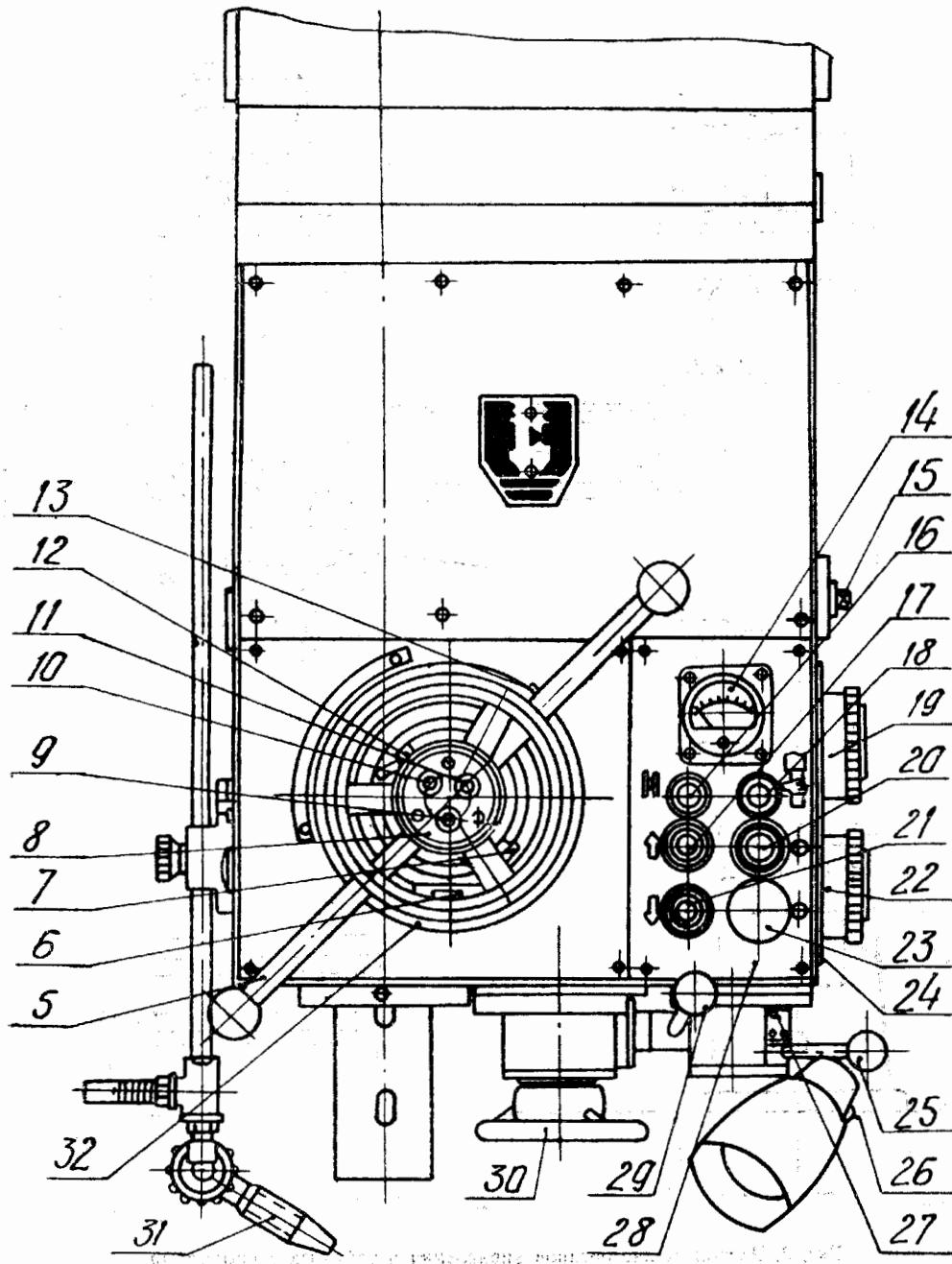


Рис. 4. Расположение органов управления и табличек с символами

1.3.3. Перечень графических символов, указываемых на табличках

Таблица 3

Поз. на рис. 3 и 4	Символ	Наименование
1		Заземление
4		Выключатель насоса охлаждения
8		Зажим станка
		Отжим станка
		Отжим сверлильной головки
24		Предварительный набор скоростей
		Предварительный набор подач
27		Обороты шпинделя
		Подача шпинделя
		Правое вращение шпинделя
		Левое вращение шпинделя
28		Пуск главного двигателя
		Стоп главного двигателя
		Отключение шпинделя от коробки скоростей
		Подъем рукава
		Опускание рукава
		Окончание набора режимов

1.3.4. СХЕМА КИНЕМАТИЧЕСКАЯ (рис. 5)

Кинематическая схема станка состоит из четырех кинематических цепей:

- 1) вращения шпинделя;
- 2) движения подач;
- 3) вертикального перемещения рука;
4) перемещения сверлильной головки по рука.

Шпиндель получает вращение от электродвигателя через промежуточную передачу, пусковую фрикционную муфту и коробку скоростей с четырьмя передвижными зубчатыми блоками. Промежуточная передача обеспечивает определенное число оборотов вала фрикционной муфты в различных исполнениях станка (например, для частоты тока 60 периодов). Фрикционная муфта соединяется с коробкой скоростей либо с двойчаткой 9—10, либо через паразитную шестерню 8, неподвижно закрепленную шестерню 13. В последнем случае ксробка скоростей получает обратное вращение, т. е. шпиндель вращается против часовой стрелки. Таким образом, каждым двум ступеням оборотов шпинделя в направлении по часовой стрелке соответствует одна ступень оборотов против часовой стрелки.

Передвижные блоки коробки скоростей (три двойных и один тройной) обеспечивают получение 24 ступеней оборотов шпинделя. Структурный график построен таким образом, что три ступени чисел оборотов перекрываются, а остальные 21 образуют геометрический ряд с $\varphi=1,26$ в интервале от 20 до 2000 об/мин.

Двойной блок на гильзе шпинделя имеет также третье положение, когда обе шестерни выведены из зацепления. При этом шпиндель легко проворачивается от руки.

Коробка подач получает вращение от шпинделя через шестерни 25—26. Один тройной и два двойных блока обеспечивают получение 12 подач, образующих геометрический ряд с $\varphi=1,41$ в интервале от 0,056 до 2,5 мм/об.

Последний вал коробки подач шлицевой муфтой связан с вертикальным валом механизма подач, несущим на себе специальную регулируемую муфту. Муфта обеспечивает размыкание цепи подач при достижении предельного усилия подачи при резании либо на жестком упоре, размыкание цепи тонкой ручной подачи при включении механической подачи и включение тонкой ручной подачи при срабатывании перегрузочного устройства. Зубчатая муфта перегрузочного устройства С соединена с червяком 43, который через червячное колесо 42 с помощью штурвального устройства А соединяется с реечной шестерней 41, находящейся в зацеплении с рейкой 40 пиноли шпинделя.

Грубая ручная подача осуществляется вращением реечного вала 41 с помощью штурвальных рукояток А. Тонкая ручная подача осуществляется вращением маховичка В.

Перемещение головки по руку осуществляется с помощью маховика, сидящего на валу, проходящем через отверстие реечного вала подачи. На другом конце вала имеется шестерня 46, которая через накидную шестерню 47 соединяется с рейкой 61, неподвижно укрепленной на руке.

Вертикальное перемещение рука производится отдельным электродвигателем через редуктор 56, 55, 58, 57, укрепленный на верхней части колонны, винт подъема 59 и гайку 60, расположенную в руке.

Изменение направления перемещения рука производится реверсированием двигателя. В цепи привода механизма подъема установлена кулачковая предохранительная муфта, которая срабатывает при увеличении сопротивления перемещению рука.

Условные обозначения к рис. 5:

С — зубчатые муфты.

Д — механизм включения подачи.

Е — зажим головки.

Е — привод преселектора.

В таблице 4 указан перечень зубчатых колес к кинематической схеме.

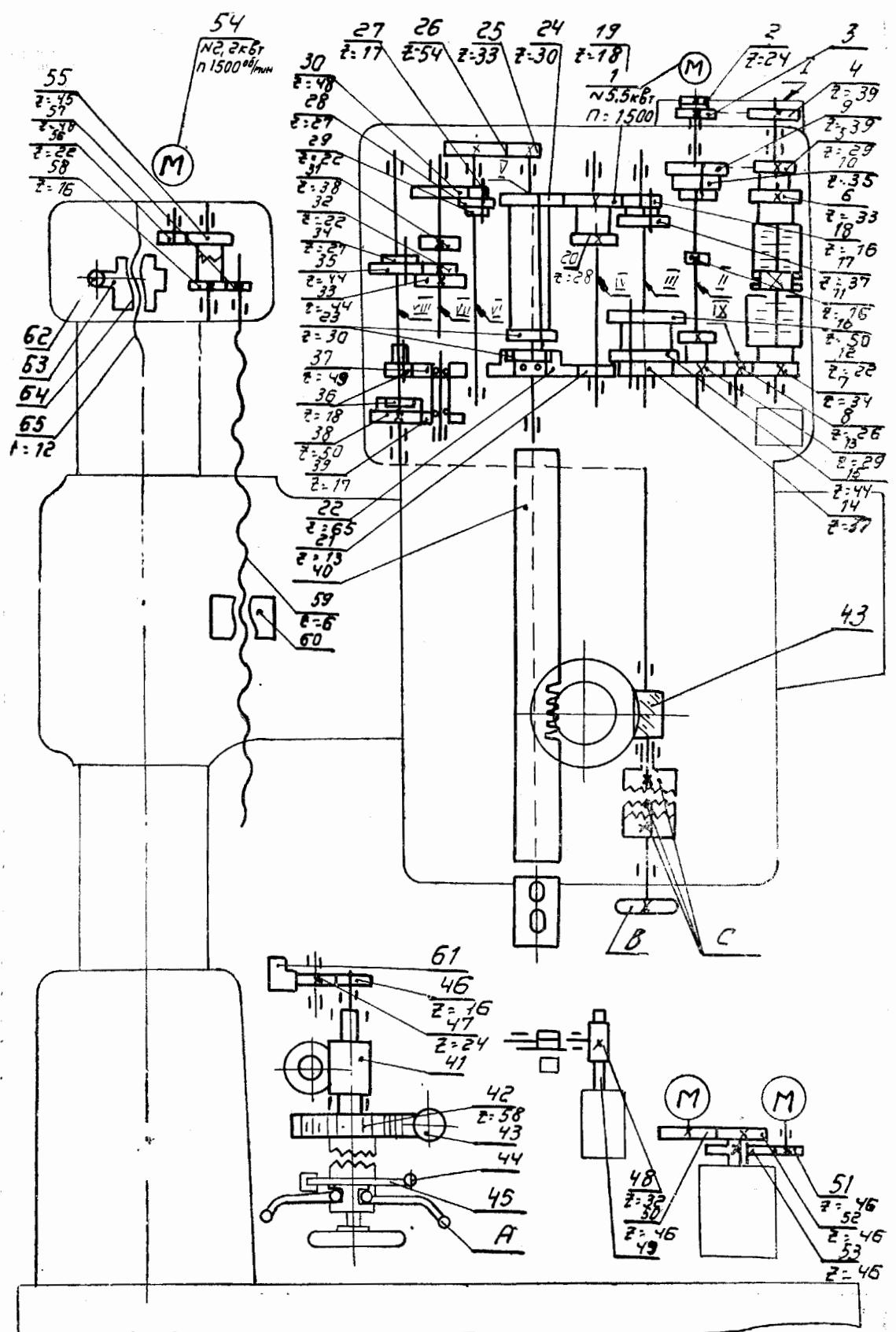


Рис. 5. Схема кинематическая

Таблица 4

Перечень к кинематической схеме

Куда входит	Поз. на рис. 8	Число зубьев зубчатых колес или заходов червяков, ходовых винтов	Модуль или шаг, мм	Ширина обода зубчатого колеса, мм	Материал	Показатели свойств материалов
Фрикционная муфта	2	24	2,5	13	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 1,2...2,0 HRC 40...45
»	3	33 24	2,5 2,5	14 14	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 1,2...2,0 HRC 52...56
»	3*	29 24	2,5 2,5	14 14	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 1,2...2,0 HRC 50...54
»	4	39	2,5	10	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 1,2...2,0 HRC 50...54
»	4*	41	2,5	10	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 1,2...2,0 HRC 50...54
»	5	29	2,5	10	Сталь 20Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 0,8...1,2 HRC 58...62
»	6	33	2,5	10	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 1,2...2,0 HRC 50...54
»	7	34	2,5	9	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 1,2...2,0 HRC 50...54
Коробка скоростей	8	26	2,5	11	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 0,8...1,2 HRC 48...52
»	9	39	2,5	10	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 0,9...1,2 HRC 48...52
»	10	35	2,5	10	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 0,9...1,2 HRC 48...52
»	11	16	2,5	11	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 0,8...1,2 HRC 48...52
»	12	22	2,5	11	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 0,9...1,2 HRC 48...52
»	13	29	2,5	11	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 0,9...1,2 HRC 48...52
»	14	37	2,5	11	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 0,9...1,2 HRC 48...52
»	15	44	2,5	11	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 0,9...1,2 HRC 48...52
»	16	50	2,5	11	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 0,9...1,2 HRC 48...52
»	17	37	3	11	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 0,9...1,2 HRC 48...52
»	18	16	3	17	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 0,8...1,2 HRC 52...54
»	19	48	3	15	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 0,9...1,2 HRC 48...52
»	20	28	3	11	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 1,2...2,0 HRC 50...54
»	21	13	3	24	Сталь 20Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 0,8...1,2 HRC 59...62
»	22	65	3	20	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 0,9...1,2 HRC 48...52
»	23	30	3	15	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 0,9...1,2 HRC 48...52
»	24	30	3	9	Труба 102x22-45 ГОСТ 8732-70	Зубья h 0,8...1,2 HRC 48...52
»	25	33	2,5	12	Труба 95×24—40Х ГОСТ 8732-70	HRC 48...52
Коробка подач	26	54	2,5	10	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	HRC 40...45
»	27	17	2	9	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	HRC 50...54
»	28	27	2	9	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	HRC 50...54

Продолжение табл. 4

Куда входит	Поз. на рис. 5	Число зубьев зубчатых колес или заходов червяков, ходовых винтов	Модуль или шаг, мм	Ширина обода зубчатого колеса, мм	Материал	Показатели свойств материалов
Коробка подач	29	22	2	9	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	HRC 50...54
»	30	48	2	9	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	HRC 40...45
»	31	38	2	9	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	HRC 40...45
»	32	22	2	11	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	HRC 40...45
»	33	44	2	9	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	HRC 40...45
»	34	27	2	9	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	HRC 40...45
»	35	44	2	9	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	HRC 40...45
»	36	18	2	11	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	HRC 50...54
»	37	49	2	9	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	HRC 50...54
»	38	50	2	8	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	HRC 40...50
»	39	17	2	6	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	HRC 50...54
Шпиндель	40	46	9,42	60	Труба 95×24—20Х ГОСТ 8732-70	Зубья аэроцировать h 0,35...0,45 HRC 64...67
Механизм включения подач	41	13	3	77	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 1,2...2,0 HRC 50..54
»	42	58	2,5		Чугун МСЧ32-52 ГОСТ 1412-70	HRC 24...30
»	43	2	2,5	50	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	
»	44	1	2	22	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	
»	45	66	2		Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 1,2...2,0 HRC 50..54
Механизм ручного перемещения головки	46	16	2	15	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	
»	47	24	2	17	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	
Зажим головки	48	28	2	19	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	Зубья h 1,2...2,0 HRC 48..52
»	49	9	6,28	18	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 1,2...2,0 HRC 50..52
Привод гидропресселектора	50	46	2	8	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	
»	51	46	2	8	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	
Гидропресселектор	52	46	2	8	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	
»	53	46	2	8	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	
Редуктор	55	45	2	12	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	HRC 45..50
»	56	22	2	14	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	HRC 50..54
»	57	48	2,5	20	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	HRC 48..52
Редуктор	58	16	2,5	22	Сталь 20Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 0,6..0,8 HRC 58..62
Механизм подъема	59		6	40	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	
»	60		6	40	Чугун Сч 21-40 ГОСТ 1412-70	

Куда входит	Поз. на рис. 5	Число зубьев зубчатых колес или заходов червяков, ходовых винтов	Модуль или шаг, мм	Ширина обго- да зубчатого колеса, мм	Материал	Показатели свойств материалов
Рука	61	100	6,28	14	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	
Механизм гидро- зажима	62	17	6,28	37	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	Зубья h 1,2...2,0 HRC 50..54
»	63	50	6,28	35	Сталь 45 ГОСТ 1050-74	
»	64		12	60	Бр. ОЦС5-5-5 ГОСТ 613-65	
»	65		12	60	Сталь 40Х ГОСТ 4543-71	HRC 25..30

* Для станков с частотой 60 пер/сек.

1.3.5. ПЛИТА, ЦОКОЛЬ, КОЛОННА (рис. 6)

Фундаментная плита 1 выполнена в виде жесткой отливки, усиленной продольными и поперечными ребрами. Вдоль рабочей поверхности плиты расположены Т-образные пазы для крепления стола, обрабатываемых изделий или специальных приспособлений.

На плате неподвижно укреплен болтами 14 цоколь 5, в котором на роликовых подшипниках 3 и 10 установлена колонна 6. Эта наиболее нагруженная деталь станка выполнена из стальной трубы и имеет закаленную, чисто обработанную рабочую поверхность, по которой перемещается рукав. Подшипник 10 не имеет внутреннего кольца, беговая дорожка для роликов выполнена непосредственно на колонне.

Подшипник 3 смонтирован на конической шайке фланца 2 и затягивается гайкой 4.

Конусное кольцо 11очно насажено на трубку и предназначено для зажима колонны. При затягивании винтовой пары 8 механизма зажима (описание см. ниже) конусное кольцо вместе с колонной перемещается вертикально вниз относительно стойки 9 и плотно прижимается к конусному гнезду цоколя. В результате происходит зажим колонны и предотвращается поворот ее.

Стойка 9очно соединена с цоколем 5 при помощи фланца 2. В верхней части к стойке 9 приварен стержень 7, который проходит внутри винта механизма зажима 8 и соединяется с ним гайкой. Таким образом, стойка 9 со стержнем 7 соединяет узел механизма зажима колонны с цоколем и воспринимает вес поворотных частей станка при освобождении зажима колонны (колонна 6 с конусным кольцом 11 приподнимается относительно цоколя), а при зажиме—воспринимает продольное усилие, развиваемое механизмом зажима 8.

Сквозь стойку проходит электрокабель от введенного автомата к токоподводящему устройству для питания подвижных и поворотных частей станка.

Перед транспортировкой станка в цоколь вворачивается стопорный болт 12 (на рис. 32 болт обозначен буквой А), который конусным концом входит в отверстие колонны и предотвращает случайный поворот подвижных частей станка относительно плиты.

После установки станка болт 12 заменяется пробкой 13.

1.3.6. ОХЛАЖДЕНИЕ (рис. 7)

В фундаментной плате расположен резервуар для охлаждающей жидкости, которая заливается через отверстия, закрытые крышками 1.

Жидкость подается к сверлильной головке погруженным электронасосом 2 по шлангу 3, подсоединенном к тройнику 4 с поворотным соединением 8 и наконечником 7.

Положение наконечника по высоте можно регулировать, перемещая штангу 6, закрепляемую в нужном месте винтом 5.

После включения электронасоса пуск охлаждающей жидкости и регулирование потока осуществляются поворотом наконечника 7.

Охлаждающая жидкость возвращается в резервуар по каналам плиты через отверстия, защищенные сетками 9.

1.3.7. МЕХАНИЗМ ЗАЖИМА КОЛОННЫ (рис. 8)

Механизм зажима колонны расположен в корпусе 11 редуктора механизма подъема рука. Корпус 11 соединен с колонной 12. Стойка 20 соединена с цоколем (см. подраздел «Плита, цоколь, колонна»). Полый винт 3 в осевом направлении закреплен на стойке 20 гайкой 14 через упорные подшипники 15. Резьбовая часть винта 3 связана с биметаллической гайкой шестерней 7. Зубчатый венец этой детали выполнен из стали, резьбовая часть — из бронзы. Гайка-шестерня 7 установлена в корпусе 17 на конических роликоподшипниках 10. Регулировка натяга в подшипниках произ-

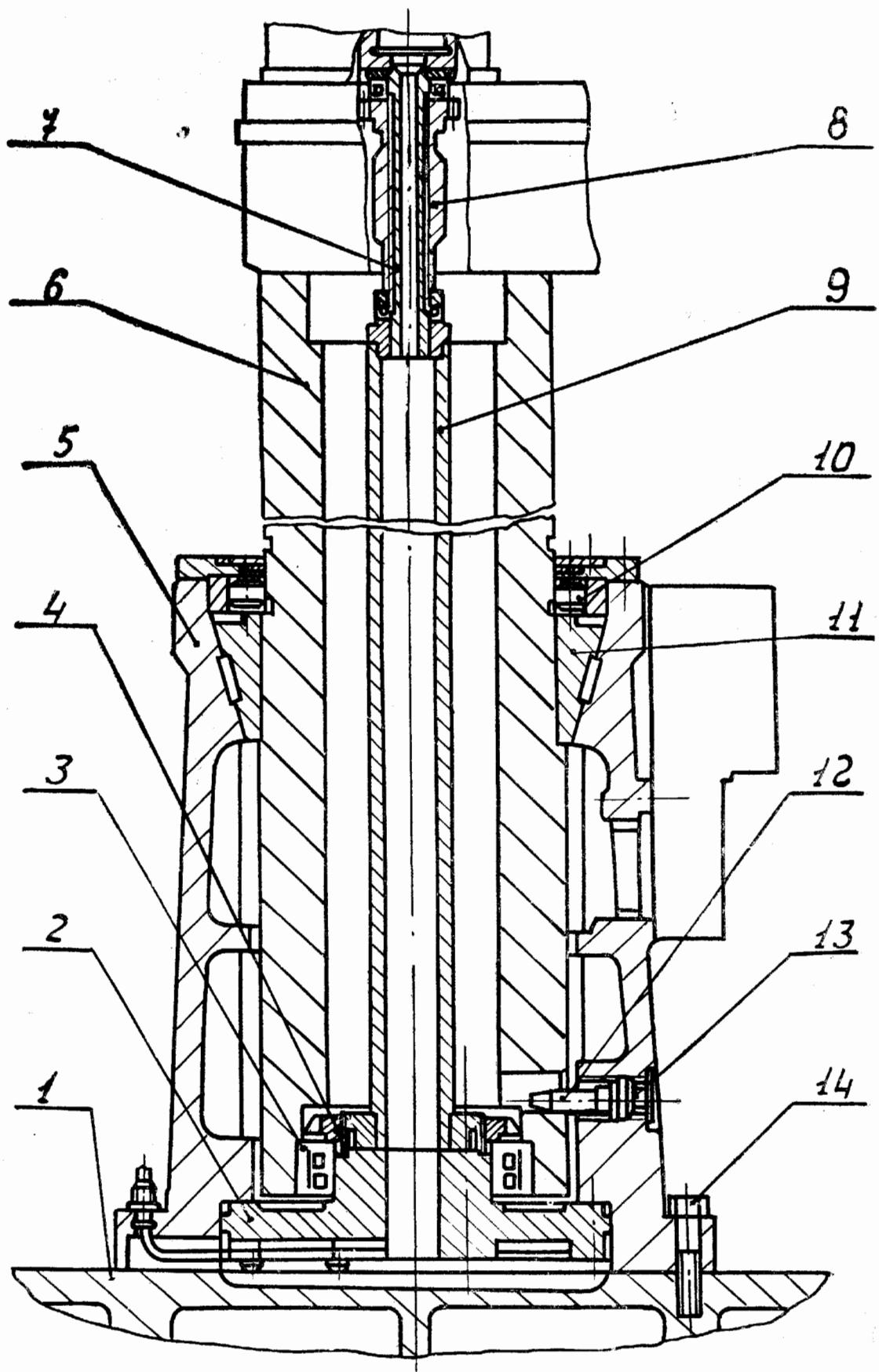


Рис. 6. Цоколь и колонна

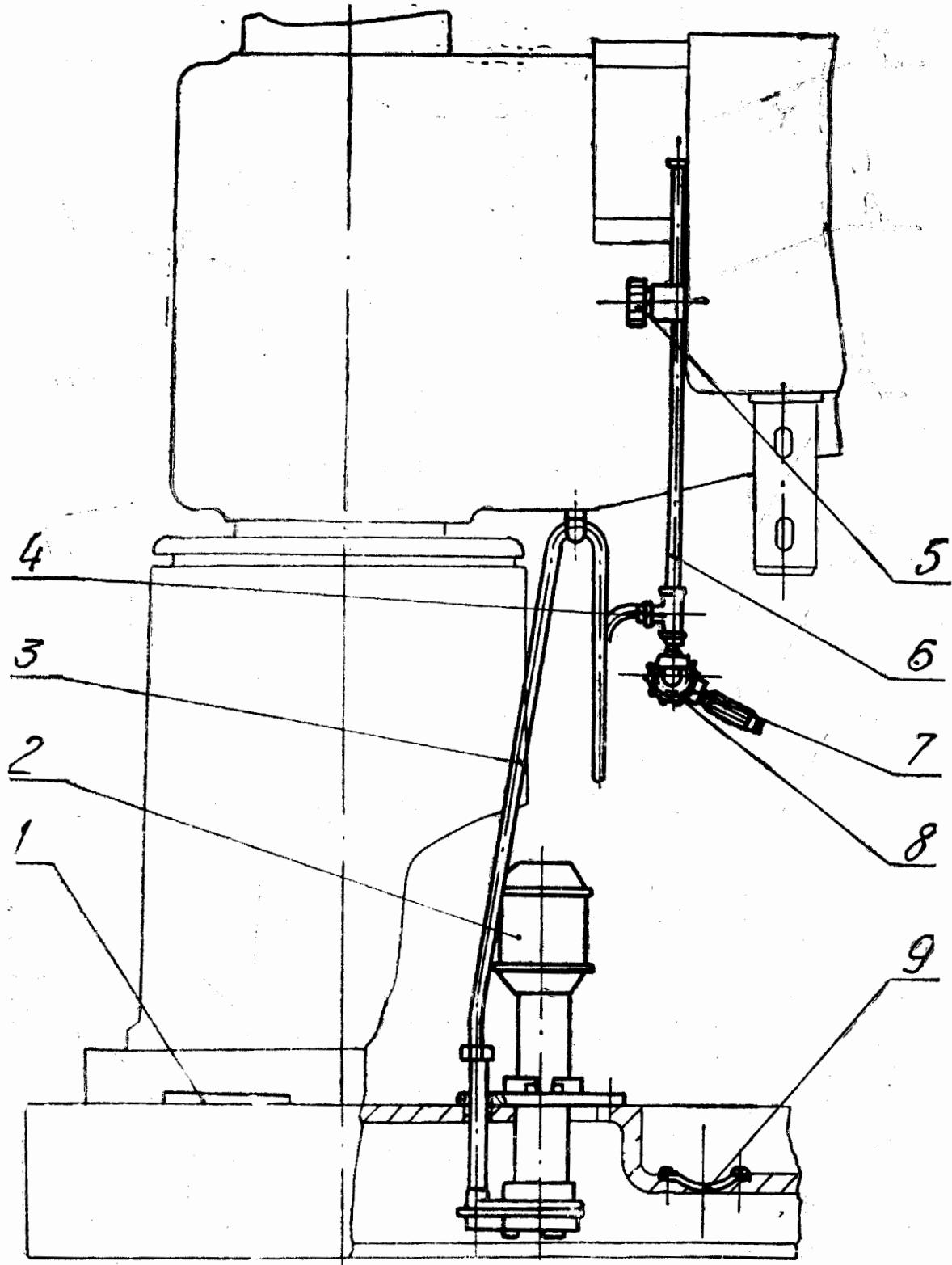


Рис. 7. Охлаждение

водится с помощью крышки 5, винтов 4 и отжимных винтов 16.

В зацеплении с зубчатым венцом гайки-шестерни 7 находятся рабочий плунжер 21 и вспомогательный плунжер 22. Весь механизм смонтирован в корпусе 17, который соединен с корпусом 11 винтами 8. Полый винт 3 вверху имеет зубчатый венец, который связан с внутренним зубчатым венцом фланца 2. Последний винтами 1 связан с крышкой 5, а через нее — с корпусом 17.

Таким образом, полый винт 3 не может прорвать относительно корпуса 17 во время работы механизма.

Рабочий плунжер 21 перемещается в цилиндре при подаче масла под давлением через отверстия в крышках 25 (см. разд. «Гидрооборудование станка»). На плунжере 21 нарезана зубчатая рейка, которая при перемещении плунжера вращает гайку-шестерню 7. При повороте гайки-шестерни в направлении по часовой стрелке происходит зажим колонны, поворот против часовой стрелки вызывает освобождение колонны.

При зажиме колонны в механизме происходят следующие перемещения: шестерня-гайка 7 поворачивается по часовой стрелке, поскольку винт 3 удерживается от поворота фланцем 2 и закреплен в осевом направлении: шестерня-гайка 7 стремится переместиться вниз по резьбе винта, при этом она увлекает за собой через корпус 17 и корпус 11 колонну 12.

Выше приведено описание устройства колонны, в котором отмечалось, что при перемещении колонны вниз связанное с ней конусное кольцо входит в конусное гнездо цоколя и надежно тормозит колонну. При срабатывании механизма зажима в обратную сторону (против часовой стрелки) шестерня-гайка 7 приподнимает колонну и освобождает конусное кольцо колонны.

Утечки масла, скапливающиеся в полости С, откачиваются вспомогательным плунжером 22 в гидробак, расположенный рядом в корпусе 11. Для того, чтобы плунжер 22 работал как откачивающий насос при повороте гайки-шестерни 7, в корпусе 17 смонтированы всасывающий клапан 24, связанный с полостью С, и нагнетательный клапан 23, установленный перед штуцером 26 трубки, идущей в гидробак.

Гайка-шестерня 7 имеет ограниченный угол поворота. Для того, чтобы отрегулировать исходное положение гайки-шестерни 7 относительно винта 3, а следовательно, отрегулировать величину вертикального перемещения колонны, необходимо вращать винт 3, отсоединив его от крышки 5 и корпуса 17.

Перед регулировкой откручивают винты 1 и вращают винт 3 за фланцем 2. По окончании регулировки фланец 2 приподнимают, вращают до положения, в котором крепежные отверстия в нем под винты 1 совпадают с со-

ответствующими отверстиями в крышке 5, вводят в зацепление зубья фланца 2 с зубчатым венцом винта 3 и закрывают фланец 2 винтами 1.

1.3.8. РЕДУКТОР ПЕРЕМЕЩЕНИЯ РУКАВА (рис. 9)

На верхний торец колонны укрепляется редуктор привода механизма подъема. Редуктор приводится во вращение электродвигателем 1, установленным на крышке 2. Управление включением электродвигателя производится с пульта управления, расположенного на сверлильной головке. Направление вращения электродвигателя задается в зависимости от требуемого направления перемещения рукава (подъем либо опускание), а также изменяется в процессе выполнения цикла (см. разд. 1.3.9).

Вращение от электродвигателя через две понижающие передачи (шестерни 3, 4, 9 и 6) передается на винт 7.

На промежуточном валу находится специальная шариковая предохранительная муфта 4, защищающая детали механизма подъема и привод от поломки при перегрузках. Конструкция муфты обеспечивает ее срабатывание при подъеме и при опускании рукава.

В нижней части корпуса редуктора размещается масляный резервуар, в который окунается разбрзгиватель 8, закрепленный на валу. Разбрзгиватель обеспечивает смазку шестерни и подшипников при работе редуктора.

1.3.9. РУКАВ, ЕГО ЗАЖИМ НА КОЛОННЕ И МЕХАНИЗМ ПОДЪЕМА (рис. 10 и 11)

Рукав охватывает колонну и перемещается по ней в вертикальном направлении. По направляющим рукава в радиальном направлении перемещается сверлильная головка. Специальная шпонка, входящая в паз колонны, препятствует повороту рукава вокруг колонны. Во всех случаях, когда рукав не перемещается по колонне, он зажат на ней, что разгружает шпонку от усилий, возникающих при сверлении, и обеспечивает безопасность работы на станке.

Перемещение рукава по колонне производится при помощи механизма подъема. Механизм зажима рукава блокирован с механизмом подъема таким образом, что освобождение рукава, его перемещение и зажим осуществляются автоматически в одном цикле от одной команды.

Основными элементами механизма подъема являются винт 27, приводимый во вращение редуктором (рис. 10), и грузовая гайка 26. Грузовая гайка имеет отъемный фланец 25, который на двух упорных подшипниках заперт во втулке 24 с помощью гаек 23. Наличие отъемного фланца, с которым гайка 26 связана торцовыми зубьями, позволяет частично компенсировать ошибки, связанные с пекосами винта относительно оси втулки 24.

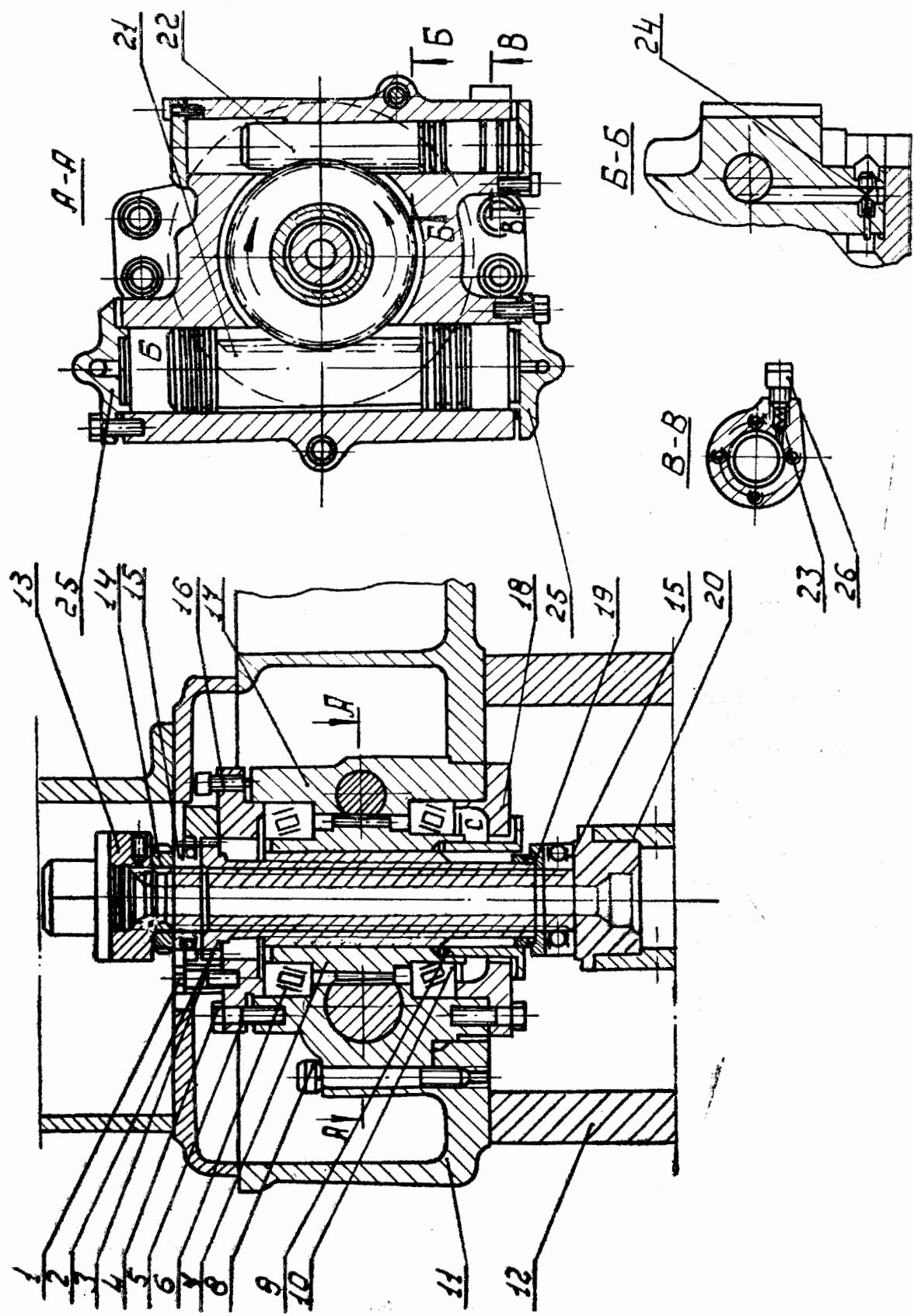


Рис. 8. Гидрозажим колонны

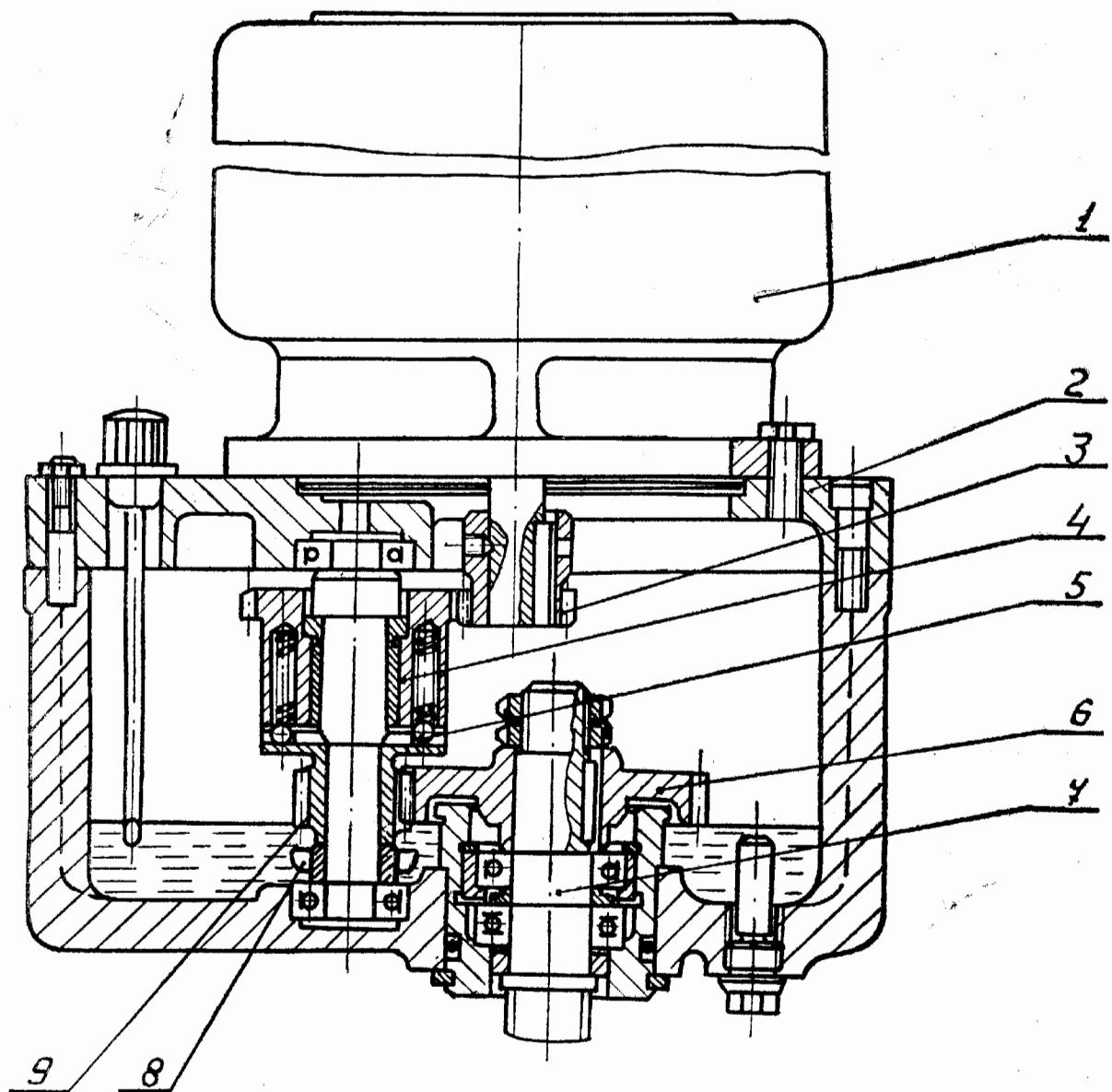


Рис. 9. Редуктор

В начале вращения винта 27 грузовая гайка 26 ничем не удерживается от проворота и начинает вращаться вместе с винтом. Вспомогательная гайка 30 в это время передвигается по винту, так как закрепленная на ней шпонка 29 входит в паз неподвижной втулки 24, чем удерживает гайку 30 от вращения.

Перемещаясь по винту, гайка 30 поворачивает рычаг 4, вал 2 и кулак 1, который освобождает ролик 20, в результате чего разгружаются болты 7. Расточенная часть рукава 19, прорезанная по всей длине, вследствие своей упругости разжимается до упора в головки болтов 8 и гайки 9. При этом рукав растормаживается относительно колонны.

В момент, когда рукав полностью освобождается от зажима, шпонка 29 своим выступом (верхним или нижним — в зависимости от направления вращения винта, т. е. от направления перемещения рукава) подходит к выступу 28 грузовой гайки 26 и останавливает ее вращение. Так как гайка застопорена, а винт 27 вращается, начинается перемещение рукава.

После окончания перемещения винт 27 не останавливается, а автоматически реверсируется. При этом перемещение рукава немедленно прекращается, так как выступы шпонки 29 и гайки 26 отходят друг от друга, вследствие чего грузовая гайка 26 начинает вращаться вместе с винтом. Вспомогательная гайка 30 при этом перемещается по винту в обратном направлении, поворачивая рычаг 4, вал 2 и кулак 1. Под давлением выступа кулака 1 на ролик 20 рычаги 6 и 12 поворачиваются вокруг осей 13 и затягивают болты 7. Рукав с большой силой стягивается между головками болтов 8 и гайками на болтах 7, осуществляя жесткий зажим рукава на колонне.

Гайки на болтах 7 отрегулированы так, чтобы обеспечить необходимую жесткость зажима. В этом положении они заштифтованы. Величина зазора между рукавом и колонной, определяемая затяжкой гаек 9, должна иметь определенную величину для того, чтобы перемещение происходило плавно, без рывков и не вызывало перегрузку привода механизма подъема. Указания по регулировке зажима рукава см. в разделе «Регулирование станка».

Управление циклом обеспечивается двумя конечными выключателями 16, на которые воздействуют кулачки 17, насаженные на вал зажима 2. Более подробно действие конечных выключателей по обеспечению цикла отжим—перемещение—зажим рукава описано в разделе «Электрооборудование».

В крайних положениях рукава на колонне (верхнем либо нижнем) штанги 18 воздействуют на конечные выключатели 14, которые разрывают цепь питания электродвигателя редуктора.

Износ резьбы грузовой гайки 26 не приводит к падению рукава, так как при аварийном

опускании рукава на несколько миллиметров кулак 1 поворачивается и своим дополнительным выступом автоматически зажимает рукав на колонне.

Смазка механизма подъема производится с помощью пресс-масленки, установленной в гайке 23. Ось ролика смазывается отдельной пресс-масленкой. Смазка колонны осуществляется с помощью плунжерного насоса 11, который подает масло в кольцевую трубку, расположенную под уплотнением в верхней части бочки рукава. Насос подает порцию масла в трубку при повороте кулака 1, который регулировочным винтом 10 нажимает на плунжер насоса. Несколько выше располагается пластмассовый резервуар 5 для масла.

Во избежание попадания частиц грязи между трущимися частями рукава и колонны на бочке рукава сверху и снизу укреплены сальниковые уплотнения 15.

1.3.10. СВЕРЛИЛЬНАЯ ГОЛОВКА, ЕЕ ПЕРЕМЕЩЕНИЕ И ЗАЖИМ (рис. 12)

Сверлильная головка размещена на направляющих рукава, по которым легко перемещается в радиальном направлении. Легкое перемещение сверлильной головки обеспечивается применением комбинированных направляющих качения — скольжения. В отжатом положении между нижними направляющими скольжения головки и рукава имеется зазор 0,03—0,05 мм, а по верхней направляющей рукава сверлильная головка перекатывается на двух роликах. Трение между боковыми направляющими не затрудняет перемещения, так как центр тяжести головки располагается примерно в плоскости этих направляющих.

Ролики 1 и 4 установлены с помощью шарикоподшипников 10 на эксцентриковых осях 9. Поворотом эксцентриковых осей 9 регулируется зазор между нижними направляющими скольжения. Этот зазор должен быть одинаковым с обеих сторон головки, так как в противном случае при зажиме головки ось шпинделя будет смещаться (в продольной плоскости станка). Регулировка осуществляется поворотом червяка 12.

Регулировка зазора между боковыми направляющими осуществляется поворотом эксцентриковых осей 13, которые по окончании регулировки необходимо застопорить винтом 11.

При зажиме сверлильная головка поднимается вверх до выборки люфта между нижними направляющими рукава и головки. Зажим осуществляется с помощью эксцентрикового механизма. При повороте вала 2 поворачивается соединенная с ним шпонкой 14 эксцентриковая втулка 6, вращающаяся в эксцентриковой втулке 5 на иголках. При повороте вала 2 благодаря эксцентрикситету втулки 6 нажимной элемент 15 через пяту 16 упирается в верхнюю направляющую рукава, заставляя головку приподниматься вверх.

B-B (рис 11)

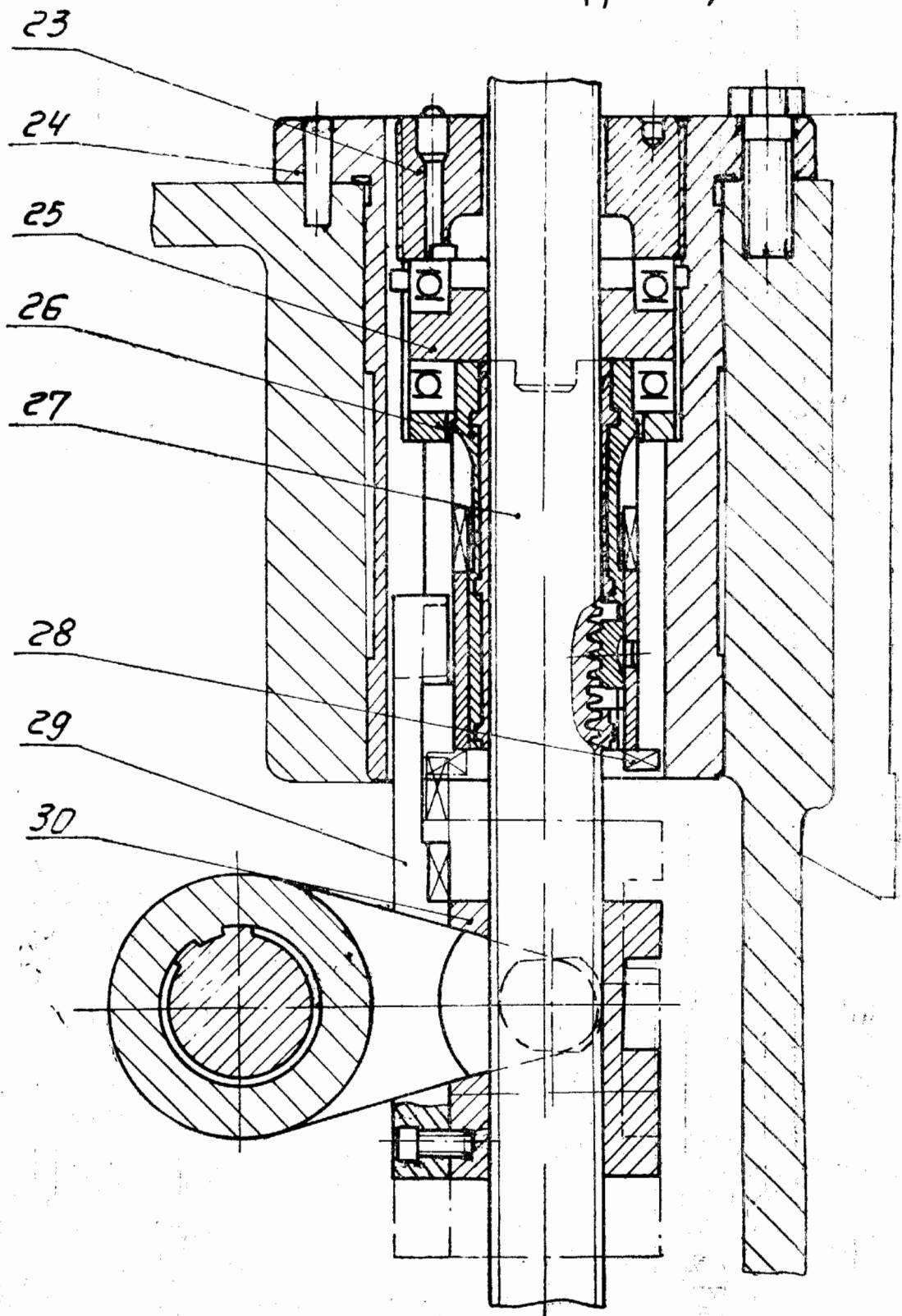


Рис. 10. Механизм подъема

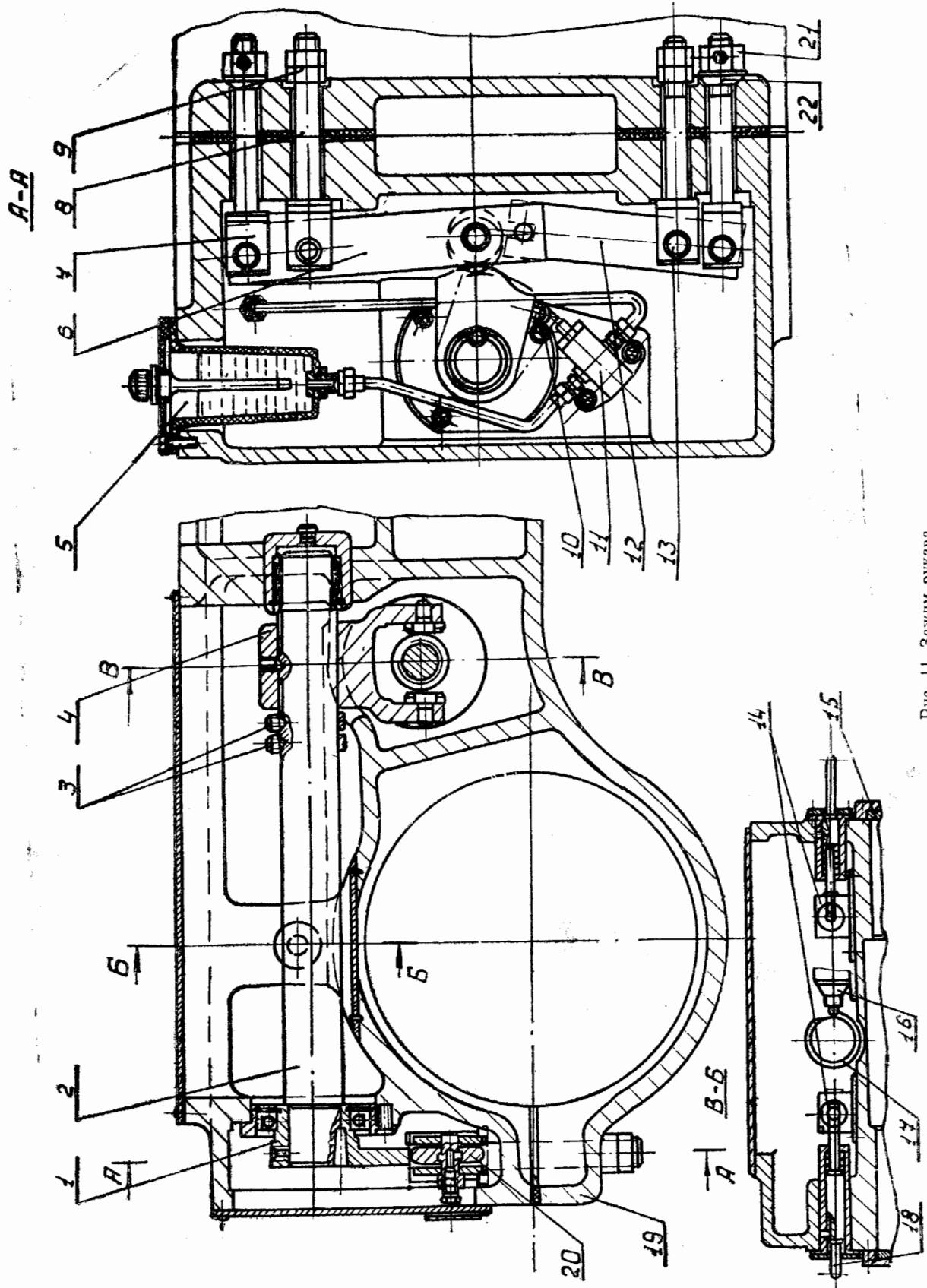


Рис. 11. Зажим рукоава

Поворот вала 2 осуществляется гидроцилиндром 7, через рейку, нарезанную на штоке поршня 8, и шестерню 3. Масло в гидроцилиндр подается от электrozолотника управления, расположенного на гидропанели.

Смещение оси вала зажима относительно вертикальной плоскости направляющих и конструкция нажимной пяты 16 создают в момент зажима головки горизонтальную составляющую усилия зажима, обеспечивающую постоянный прижим головки к боковым направляющим рукава. Помимо повышения эффективности зажима такая конструкция обеспечивает стабильное положение оси шпинделя в попечной плоскости станка.

Команда на зажим подается нажатием кнопки, расположенной на пульте в центре маховика ручного перемещения головки. На этом пульте имеются три кнопки, с помощью которых можно осуществлять раздельный зажим и отжим головки при зажатой колонне либо совместный отжим и зажим колонны и головки. При неработающей гидравлике зажим головки можно осуществить вручную. Для этого на свободном конце вала зажима профрезерован квадрат под ключ. Гидравлика включается при нажатии на кнопку «Пуск» пульта управления, расположенного в правой нижней части передней плоскости головки.

1.3.11. ФРИКЦИОННАЯ МУФТА И ТОРМОЗ (рис. 13)

В цепи привода шпинделя между главным электродвигателем и коробкой скоростей расположена фрикционная муфта, которая предназначена для главного пуска привода, реверсирования шпинделя, а также для предохранения элементов привода от перегрузки. Муфта является, кроме того, важным звеном системы преселективного управления переключением чисел оборотов и подач. Узел фрикционной муфты состоит из двух муфт — верхней, обеспечивающей прямое вращение шпинделя, и нижней — для вращения шпинделя в обратном направлении. Обе муфты собраны на одном валу 25.

Вращение от двигателя через зубчатую муфту сообщается шестерне 5. Шестерня 5 находится в постоянном зацеплении с шестерней 6, сидящей на валу 25 фрикционной муфты. Опоры шестерни 5 размещены в отдельном корпусе 7. В этом же корпусе выполнена расточка под опору шестерни 6. Такая конструкция позволяет жестко выдерживать технические условия зацепления этой скоростной передачи. Наличие зубчатой муфты позволяет частично компенсировать неточность вращения вала двигателя относительно его посадочных мест, что способствует снижению шума работающей головки.

На шлицах вала 25 укреплены упорные шайбы 12 и 21 и ведущие элементы муфты 11 и 20, которые несут на себе ведущие диски. Особая конструкция элементов 11 и 20, а также ведущих дисков позволяет выдерживать в

нейтральном положении муфты гарантированный зазор между каждой парой дисков.

Между ведущими дисками размещаются ведомые, имеющие специальные выступы, которыми они заходят в пазы ведомых чашек 13 и 23. Ведомые диски так же, как и ведущие, выполнены из закаленной легированной стали ишлифованы. Верхняя ведомая чашка 13 несет на себе шестерни 9 и 10, а нижняя ведомая чашка 23, являющаяся одновременно тормозным барабаном, неподвижно связана с шестерней обратного вращения 24.

На валу 25 перемещается нажимной элемент с чашками 14 и 17. При движении нажимного элемента вверх ведущие и ведомые диски сжимаются между чашками 12 и 14, вследствие чего ведомая чашка с шестернями 9 и 10 начинает вращаться со скоростью ведущего элемента. При движении нажимного элемента вниз сжимаются диски между чашками 17 и 21 — шестерня 24 получает вращение со скоростью ведущего элемента.

Нажимной элемент приводится в движение вилкой гидроцилиндра через шарикоподшипник со сферической обоймой 16, которая служит для компенсации перекосов.

Вокруг чашек 13 и 23 установлены рубашки 15 и 19, которые создают масляную ванну для более благоприятной работы фрикционных дисков.

Чашку 23 охватывает разрезное тормозное кольцо 22 с капроновым вкладышем. Эффект торможения достигается за счет пружины 34, стягивающей тормозное кольцо. Растворение происходит гидравлически при поступлении масла в полость цилиндра тормоза. Управление тормозом и муфтой блокировано таким образом, что в нейтральном положении муфты чашка 23 затормаживается, а в рабочем (включена верхняя либо нижняя муфта) чашка 23 растворяется.

Под фрикционной муфтой размещен гидронасос 27 сверхильной головки, получающий вращение от вала 25 через муфту 26.

1.3.12. КОРОБКА СКОРОСТЕЙ (рис. 13)

Между фрикционной муфтой и шпинделем располагается коробка скоростей, обеспечивающая изменение чисел оборотов шпинделя. С верхней муфтой коробка скоростей соединяется подвижным блоком шестерен 3 и 4. С нижней муфтой коробка скоростей связана шестерней 29, закрепленной на валу II на шпонке, через паразитную шестернию 28.

Таким образом, при работе верхней муфты вал II вращается с одним из двух возможных чисел оборотов в направлении, обеспечивающем вращение шпинделя по часовой стрелке. При работе нижней муфты вал II вращается с постоянным числом оборотов в направлении, обеспечивающем вращение шпинделя против часовой стрелки. Вследствие этого каждым двумя ступенями оборотов шпинделя по часовой

стрелке соответствует одна ступень оборотов против часовой стрелки.

Нижние опоры валов *II*, *III*, *IV*, *V* смонтированы непосредственно в расточках корпуса *30* сверлильной головки. Осевое положение этих опор определяется стопорными кольцами. Верхние опоры всех валов размещены в специальных стаканах, расположенных в расточках крышки *2* сверлильной головки.

Вал *V* представляет собой полую чугунную гильзу, во внутреннее шлицевое отверстие которой входит хвостовик шпинделя.

В нижней части гильзы установлен отражатель *31*, предотвращающий вытекание масла из картера коробки скоростей. На гильзе закреплена шестерня *1*, служащая для передачи вращения валам коробки подач.

Все шестерни изготовлены из качественных сталей, их зубья закалены до высокой твердости и шлифованы, что обеспечивает бесшумную работу и передачу высоких нагрузок.

1.3.13. КОРОБКА ПОДАЧ (рис. 14)

Коробка подач расположена между шпинделем и механизмом подачи и получает вращение от шпинделя через шестерню *1*, через шлицевое отверстие которой пропущен вал *VI*. Нижними опорами валов *VI* и *VII* служат гнезда, расположенные в корпусе сверлильной головки. Нижняя опора вала *VIII* расположена в расточке шестерни *2*. Верхние опоры валов расположены в гнездах, установленных в отверстиях крышки сверлильной головки.

На валу *VII* расположена переборная шестерня-двойчатка *4*, обеспечивающая получение шести ступеней подач. Еще шесть ступеней подач получается при перемещении шестерни *3* в нижнее положение.

Для извлечения подшипников нижних опор валов *VI* и *VII* следует резьбовой конец съемника завернуть в отверстие M8 шайбы *5* и легким постукиванием извлечь подшипник.

Все шестерни коробки подач изготовлены из качественной стали, а их зубчатые венцы термически обработаны.

1.3.14. МЕХАНИЗМ ПОДАЧИ (рис. 15 и 16)

Механизм подачи состоит из двух узлов: вертикального червячного вала (рис. 15) и горизонтального вала подачи (рис. 16).

Вал *1* связан с последней шестерней коробки подач и передает вращение валу *4* через соединительную муфту *2*. Червяк *3* соединяется с валом *4* при помощи кулачковых муфт *5*, *6* и *7*, имеющих зубья треугольного профиля. Муфта служит для предохранения цепи подачи от перегрузки и отключения механической подачи при работе на жестком упоре.

Предохранительная муфта механизма подачи отрегулирована заводом-изготовителем на передачу шпинделем максимального осевого усилия (2000 кгс). Муфта обеспечивает нормальную работу станка, и поэтому регулировать ее пружину потребителям целесообраз-

но только в случае ремонта, связанного с разборкой вертикального вала механизма подачи. При регулировке необходимо постепенно сжимать пружину *8*, вращая винт *9*, освободив предварительно контргайку *11*. При этом тщательно контролировать величину вышеуказанного осевого усилия на шпинделе, чтобы не вызвать чрезмерных перегрузок. (Регулировку пружины см. разд. 2.4).

Пружина *8* предохранительной муфты рассчитана на максимальный момент на валу червяка.

При возрастании крутящего момента на валу червяка до максимального осевая составляющая окружного усилия на муфте перемещает полумуфту *7* вниз, разъединяя ее с полумуфтой *6*. Механическая подача при этом отключается.

Полумуфта *7* не выходит полностью из зацепления с полумуфтой *5* (см. сечение *B-B*), а зубья, нарезанные в нижней части полумуфты, входят в зацепление с полумуфтой *10*, соединенной с маховичком *12*. При вращении маховика *12* через полумуфты *10*, *7*, *5* вращается червяк *3*, осуществляя тонкую подачу шпинделя вручную.

При выходе из зацепления полумуфты *7* находящаяся в кольцевом пазу муфты вилка *17*, перемещаясь с рейкой *18*, вызывает поворот шестерни *14* и валика *13*.

Установленный на шлицах валика *13* кулачок *15* к моменту отключения полумуфт фиксируется пружинным фиксатором *19*. Включение муфты после ее автоматического отключения производится рукояткой *16*; этой же рукояткой осуществляют досылку муфты для включения маховичка *12* ручной подачи.

Червяк *3* находится в зацеплении с червячным колесом *9* (рис. 16), сидящим на зубчатой муфте *10*, свободно вращающейся на двух конических роликоподшипниках, размещенных на неподвижно укрепленной ступице *34*. Через отверстие ступицы проходит полый реечный вал-шестерня *8*. Задней опорой вала-шестерни служит игольчатый подшипник *7*, расположенный в гнезде *6*. Реечная шестерня входит в зацепление с зубьями рейки гильзы шпинделя *1*.

На шлицевую часть реечного вала на sagena втулка *32*, имеющая два торцевых паза, в которых находятся ползушки *37*. Зубья ползушек имеют специальный треугольный профиль, согласованный с профилем зубьев муфты *10*. Внутри ползушек имеются пружины *36*, под действием которых ползушки *37* всегда стремятся выйти из зацепления с внутренними зубьями муфты *10*.

Кроме втулки *32* на шлицах реечного вала закреплена головка переключения *15*, имеющая два паза, в которых на осях *18* закреплены рычаги штурвала *29*. Зубчатые секторы штурвальных рычагов входят в зацепление с реечной частью толкателя *11*, находящегося в расточке вала-шестерни *8*.

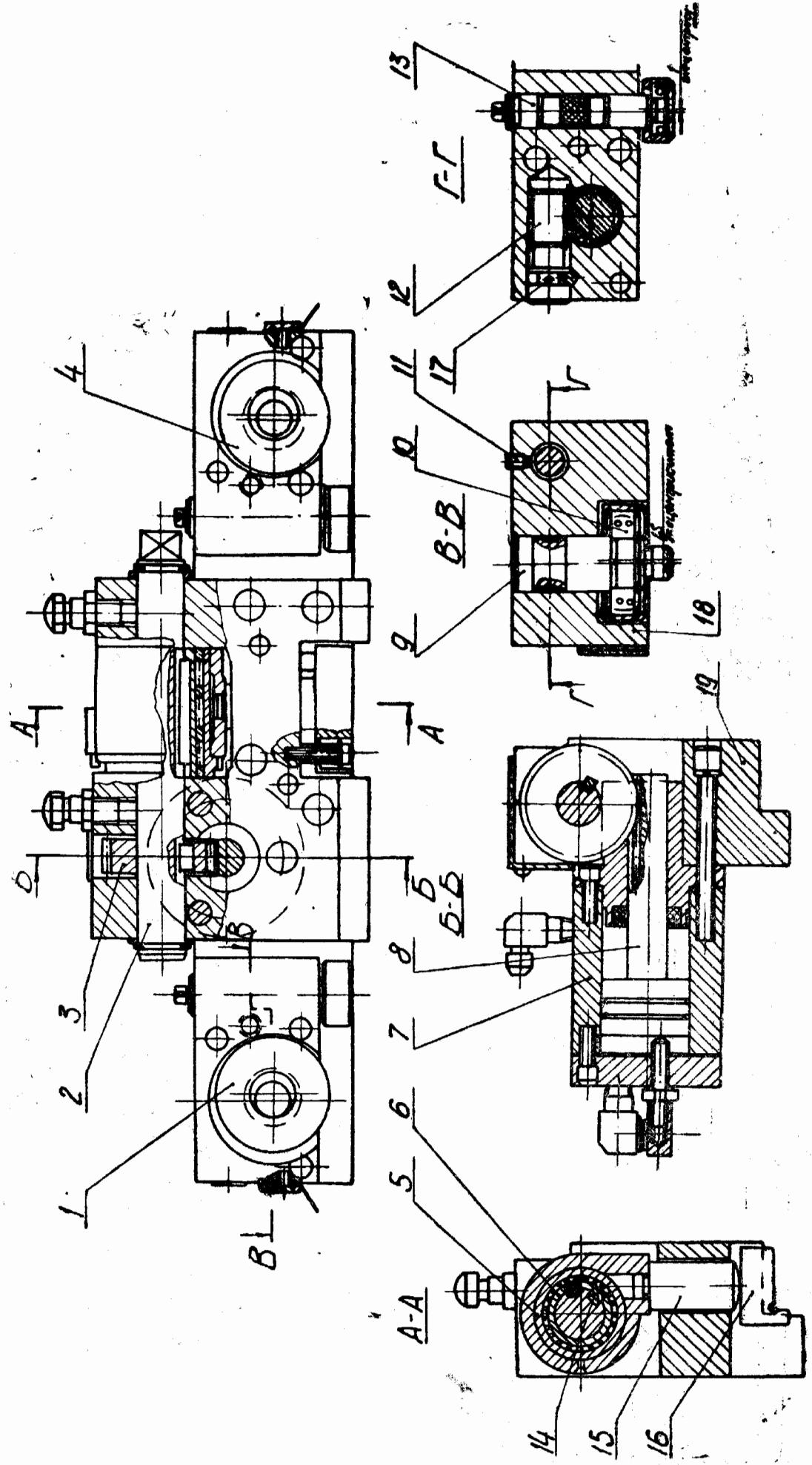


Рис. 12. Механизм зажима сверлильной головки

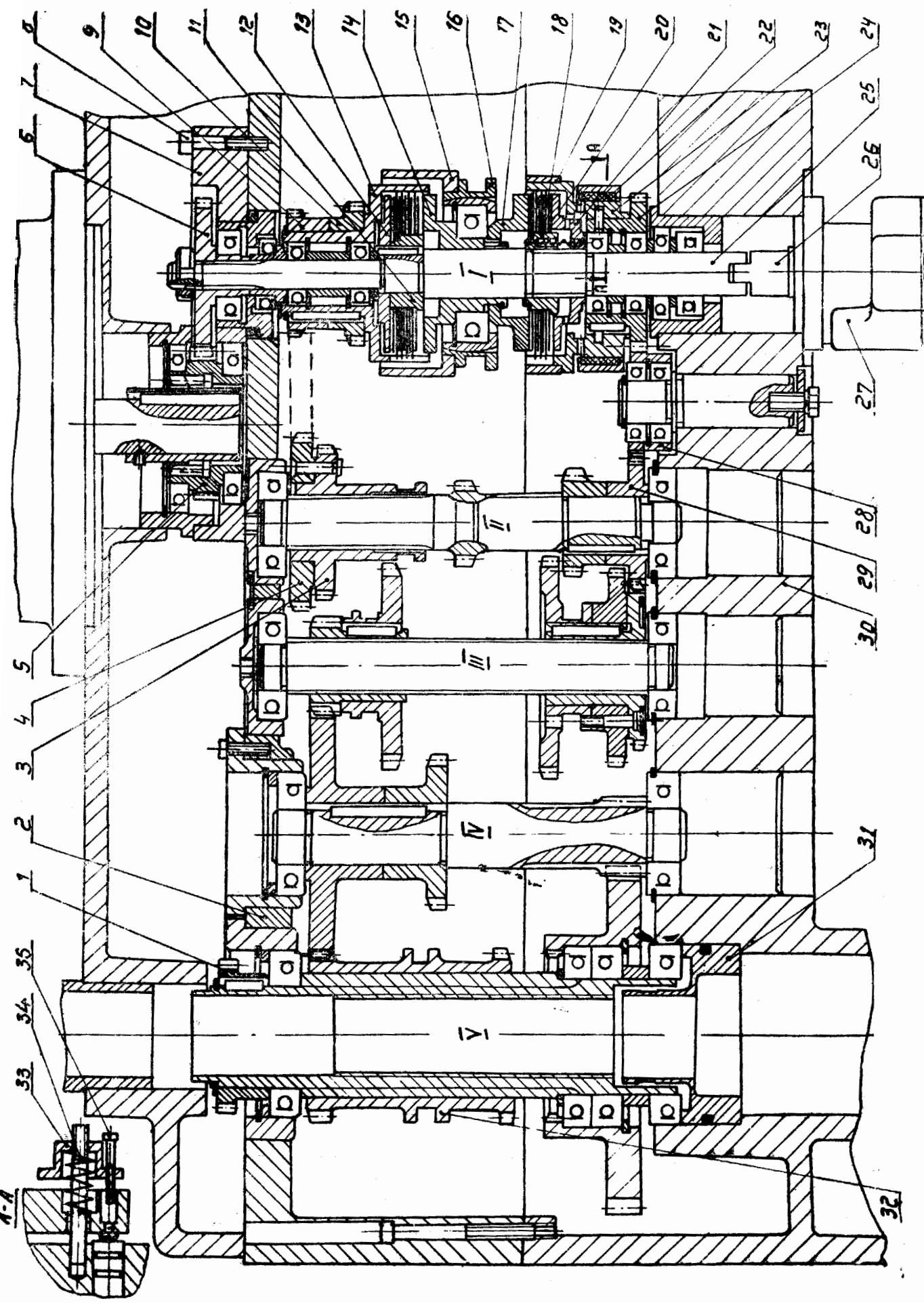


Рис. 13. Коробка скоростей и функциональная муфта

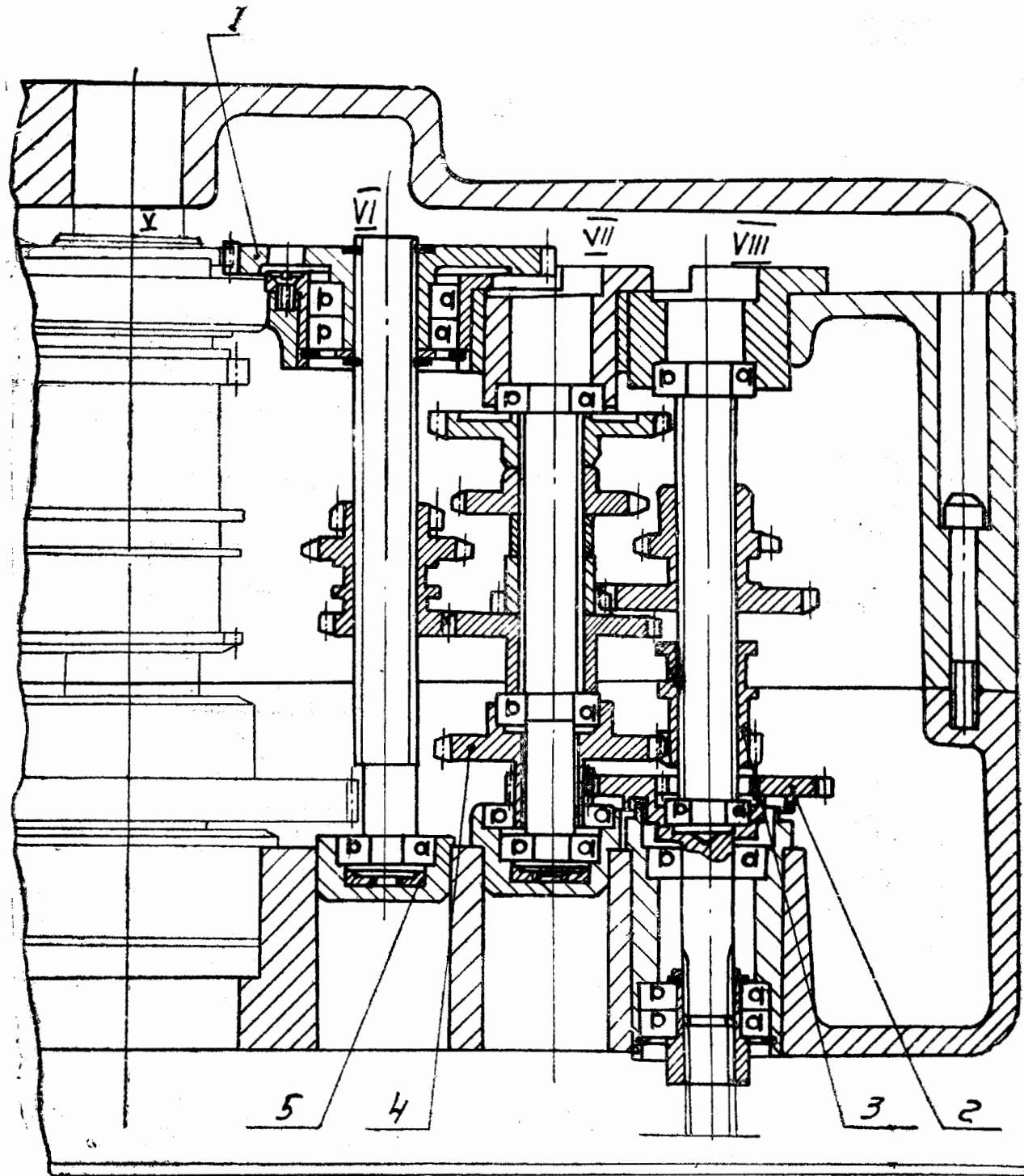


Рис. 14. Коробка подач

В положении штурвала «от себя» толкатель 11 выдвинут вперед. При этом внутренний конец толкателя воздействует на ползушки 37 через ролики 35, заставляя ползушки своими зубьями войти во впадины зубьев муфты 10. Шпинделю сообщается механическая подача или тонкая ручная подача маховичка. Если перевести штурвал в положение «на себя», толкатель 11 уходит назад, и против роликов 35 оказываются углубления, куда ролики заталкиваются под воздействием пружин 36. При этом зубья ползушек выходят из зацепления с зубьями муфты 10. В таком положении при повороте штурвала 29 вращается реечный вал 8, сообщая шпинделю ручное перемещение (грубая ручная подача).

Втулка 32 несет на себе червячное колесо 13, имеющее внутренние треугольные зубья. На червячное колесо наложен лимб 12 со шкалой, градуированной в миллиметрах. В расточке лимба 12 расположен червяк 21. При повороте барашка 23 вращается червяк 21, в результате чего лимб 12 поворачивается относительно червячного колеса 13. Это позволяет производить тонкую настройку глубины сверления по нониусу 26. В пазу головки переключения 15 размещается ползушка 17 с треугольными зубьями по наружному контуру. При движении толкателя 27 «от себя» ползушка перемещается в пазу от центра до тех пор, пока ее зубья не войдут во впадины внутреннего венца червячного колеса 13.

Перемещение толкателя 27 осуществляется поворотом рукоятки 28, насаненной на хвостовик шестерни 20, которая входит в зацепление с зубьями, выполненными на хвостовой части толкателя 27. При движении толкателя «на себя» пружина 14 выводит ползушку 17 из зацепления с червячным колесом 13.

В лимбе 12 размещена кнопка-упор 30, которая служит для отключения подачи на заданной глубине. Кнопка-упор имеет два фиксированных положения. В положении «на себя» она не препятствует вращению лимба. В положении «от себя» кнопка-упор при вращении лимба наезжает на шпонку 31, закрепленную в гнезде 33, и таким образом жестко связанный с корпусом головки. Если при этом включена механическая подача, то происходит срабатывание муфты. Внешним признаком срабатывания муфты служит поворот рукоятки 16 (рис. 15).

Для предотвращения случайного включения механической подачи при нарезании резьбы метчиками служит специальная кнопка 25, которая насаживается на штырь 22, находящийся в стакане 24. Фиксированное положение кнопки обеспечивается при повороте попаданием ее зубьев в пазы стакана 24.

Совместно с механизмом подачи выполнен механизм ручного перемещения сверлильной головки, состоящий из маховика 19, полого валика-шестерни 5 и паразитной шестерни 3. По-

следняя находится в зацеплении с рейкой, закрепленной на рукаве.

Через отверстие валика-шестерни 5 проходит кабельная трубка 4, на переднем конце которой закреплена кнопочная станция 16 с кнопками зажима и отжима сверлильной головки и колонны.

1.3.15. ЦИЛИНДР УПРАВЛЕНИЯ ФРИКЦИОННОЙ МУФТЫ (рис. 17)

Гидроцилиндр размещен в корпусе сверлильной головки рядом с валом фрикционной муфты.

В корпусе цилиндра находятся два поршня: основной 8 и дополнительный 4. Диаметр дополнительного больше основного.

Давление может поступать в полости A, B и C. Нейтральное положение фрикционная муфта занимает при поступлении давления одновременно в полости A и B. При этом поршень 8 под давлением масла стремится двигаться вверх, но в нейтральном положении вилку 6 удерживает поршень 4, который благодаря большей площади движется вниз, до упора во втулку 5. Диски верхней муфты сжимаются при поступлении масла только в полость B. Полости A и C при этом соединяются на слив, и ничто не препятствует движению вилки 6 вверх до полного сжатия дисков. При поступлении масла в полость C давление в полости B снимается, поршень 8 движется вниз, увлекая вилку 6 до полного сжатия дисков нижней муфты.

Для удержания вилки 6 в нейтральном положении при неработающей гидравлике (главный двигатель отключен) в направляющей свече 7 имеется паз, куда засекается фиксатор 9, поджимаемый пружиной.

В этом же корпусе расположен плунжер 1 с вилкой управления зубчатым блоком II вала коробки скоростей. Крайние положения плунжера фиксируются фиксатором 3, под который после окончания переключения зубчатых блоков подается давление.

1.3.16. УПРАВЛЕНИЕ ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕМ СКОРОСТЕЙ И ПОДАЧ (рис. 18, 19)

Сверлильная головка снабжена электрогидравлическим механизмом преселективного управления коробкой скоростей и подач. Принцип работы этого механизма описан в разделах «Гидрооборудование станка» и «Электрооборудование станка». Ниже следует лишь описание конструкции механизма.

Переключение шестерен осуществляется исполнительным органом — гидропреселектором, размещенным в верхнем картере сверлильной головки и являющимся автономным агрегатом. Корпус гидропреселектора 6 представляет собой чугунную отливку, в центральную расточку которой запрессована гильза 5. На поверхности гильз профрезерованы каналы и выполнены сверления для пропуска масла в задан-

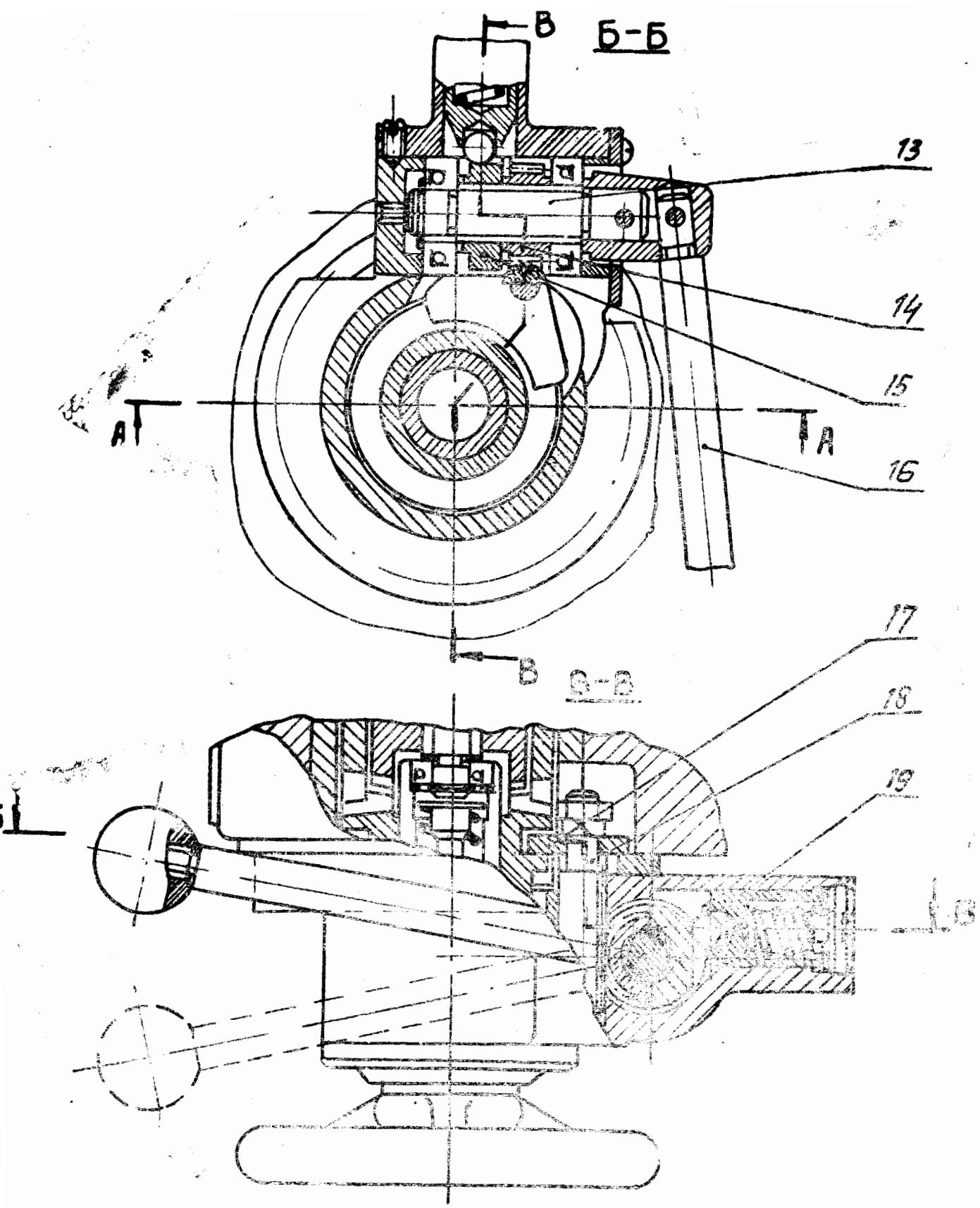
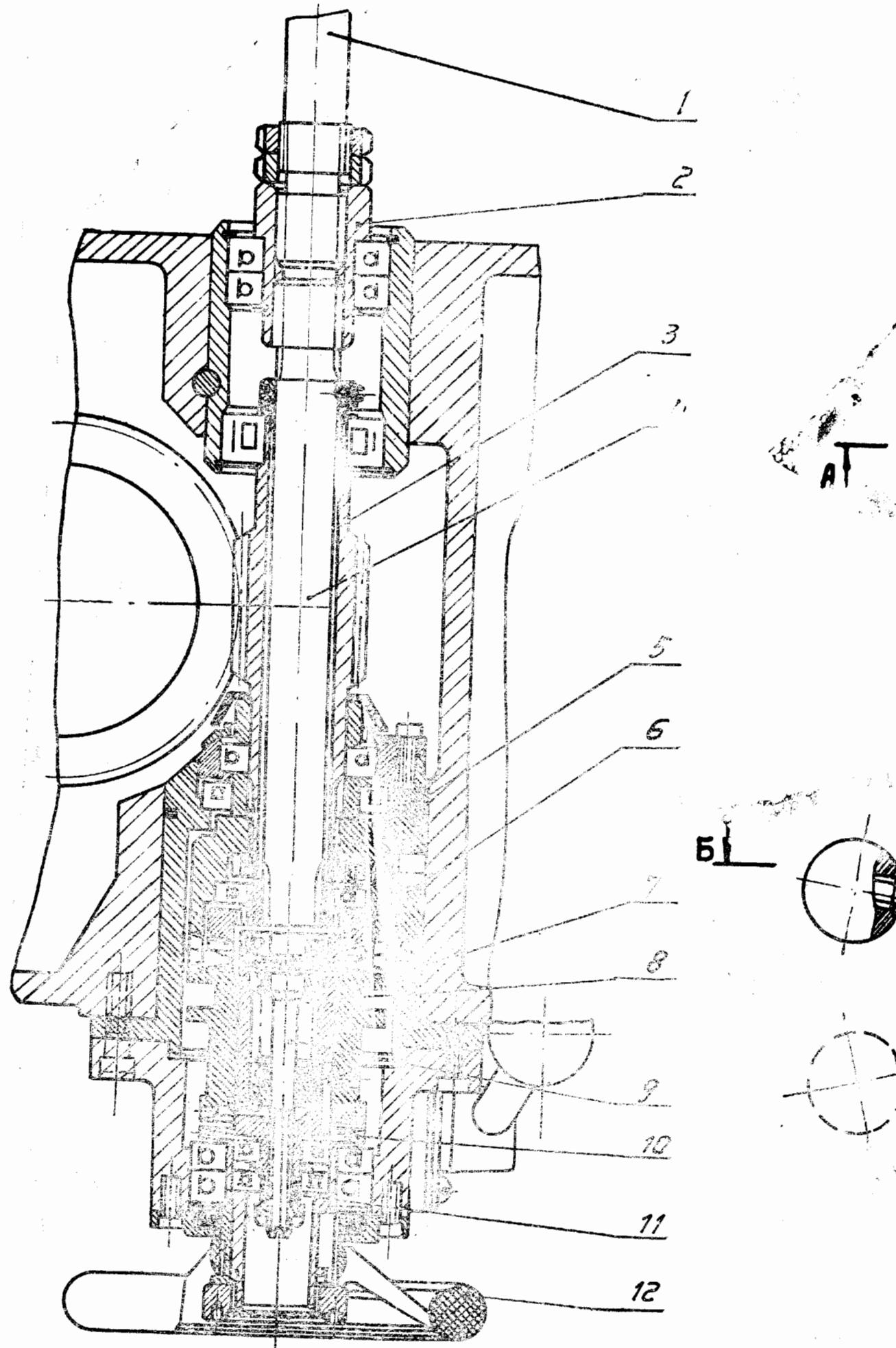


Рис. 15. Механизм включения подач



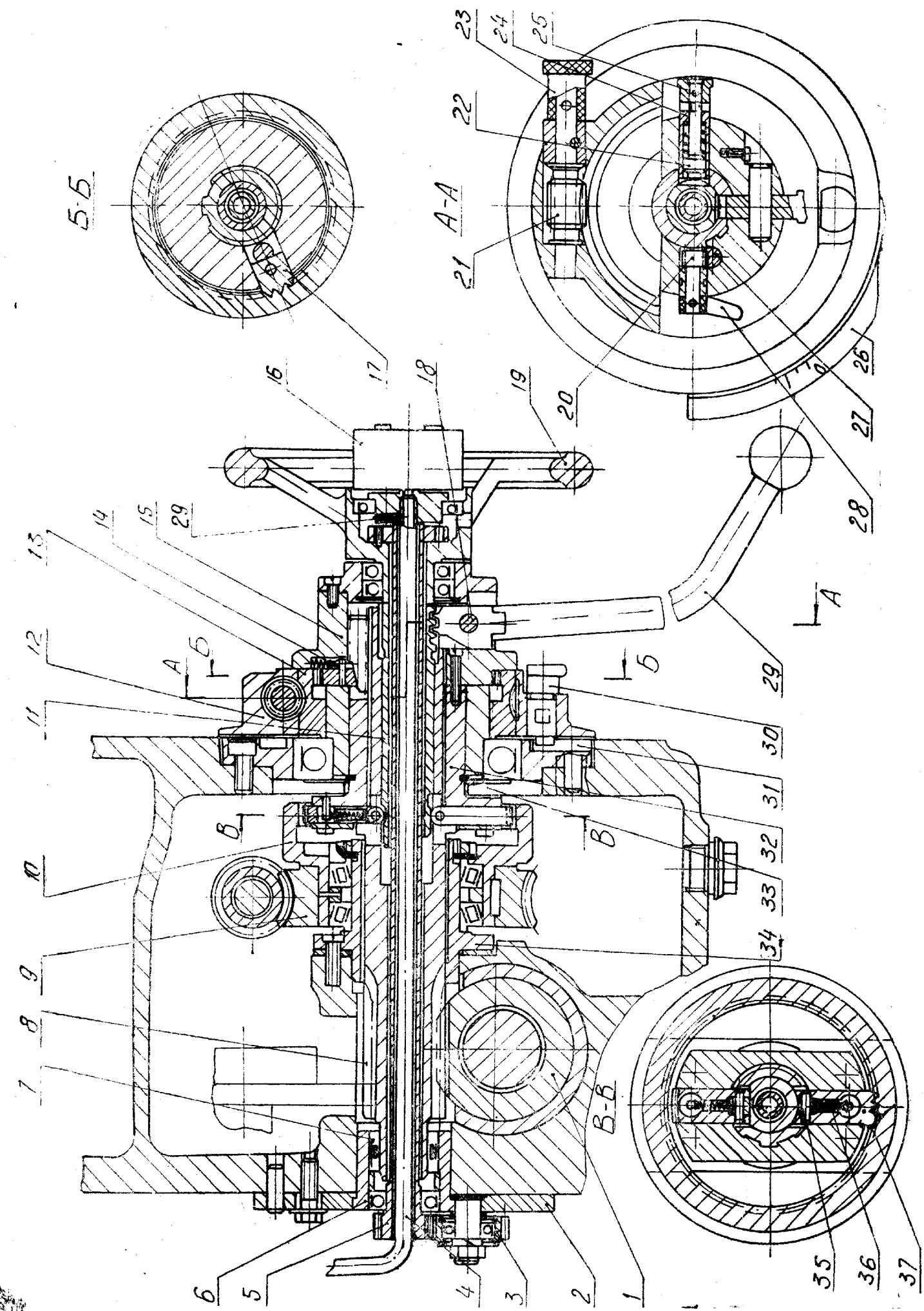


Рис. 16. Механизм включения подач

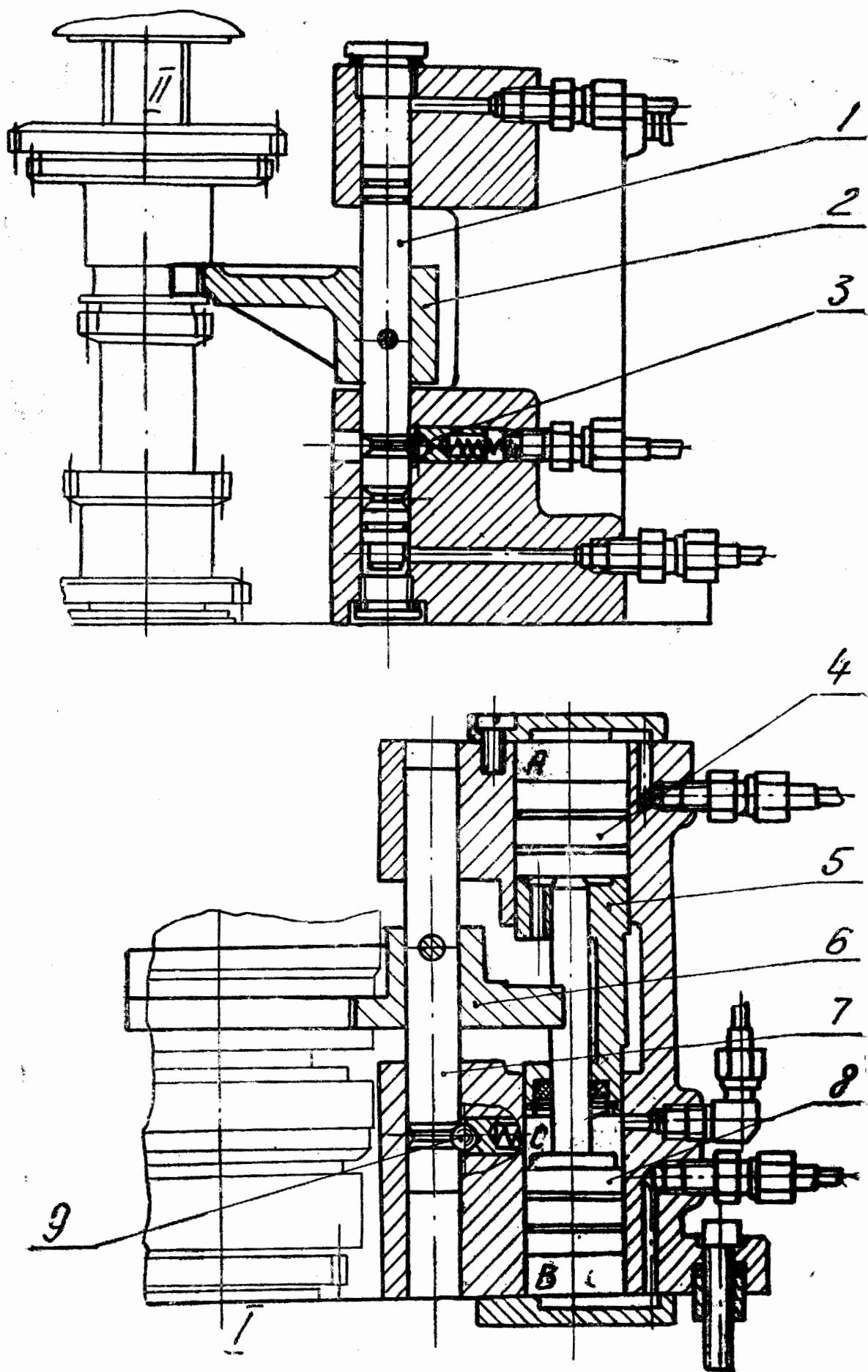


Рис. 17. Цилиндр управления фрикционной муфтой

ном направлении. Эти каналы совпадают с соответствующими фрезеровками верхней крышки 4 и основания 11, которые прикреплены к корпусу 6 винтами.

Вокруг центральной расточки в корпусе 6 выполнены отверстия, являющиеся гидравлическими цилиндрами. На поршнях 10 надеты и зашифтованы чугунные вилки переключения 9, щечки которых заходят в пазы соответствующих шестерен коробки скоростей и подач. В зависимости от направления потоков масла поршни 10 занимают верхнее либо нижнее положение. Как известно из описания кинематической схемы, имеется два тройных блока шестерен, которые, кроме крайних, должны иметь среднее фиксированное положение. Для получения среднего положения служат дополнительные поршни 12, диаметр которых больше диаметра поршней 10. Ввиду этого при подаче давления одновременно в полость поршня 12 и в противоположную полость поршня 10 ход блока определяется величиной перемещения поршня 12, которая равна половине хода тройного блока.

Для отключения шпинделя от коробки скоростей служат поршни 13, которые под воздействием давления выталкивают шпиндельный блок в среднее положение. При этом настройка всех остальных вилок остается неизменной. Управление осуществляется от гидрозолотника Эм0 (см. гидросхему станка) кнопкой на пульте управления.

Для установки шпиндельного блока в рабочее положение достаточно подать масло в гидропреселектор.

Для создания возможности предварительного выбора необходимой скорости и подачи (преселекции) давление масла в гидропреселекторе во время работы станка отсутствует и включается кратковременно лишь при производстве переключений. Поэтому для удержания блоков в выбранном положении на поршнях 10 имеются фиксаторные канавки, куда заходят шарики 1 фиксаторов 2, подпираемых пружинами 3.

В центральном отверстии гидропреселектора размещено два поворотных крана — избиратель скоростей 8 и избиратель подач 7. Выполненные на их поверхности фрезеровки, проточки и сверления обеспечивают поступление масла через отверстия и каналы гильзы 5 крышки 4 и основания 11 в цилиндры переключения.

Для установки необходимого числа оборотов и подачи нужно повернуть избиратели 7 и 8 в заданную позицию. Поворот осуществляется специальными электродвигателями 20 со встроенным редуктором с помощью муфты 21,

сидящих на выходных валах редукторов, валов 22 и шестерен 23, 24, 25 и 26. Выбор чисел оборотов и подач осуществляется маховичками 19 и 22 (рис. 4), каждый из которых может занимать фиксированные положения (по числу ступеней скоростей и подач). На окружности маховичков 19 и 22 нанесены цифры чисел оборотов и подач.

Таким образом, механической связи между маховичками набора режимов и исполнительным органом — гидропреселектором — нет. Имеется лишь электрическая связь, подробно описанная в разделе «Электрооборудование».

1.3.17. КОМАНДОАППАРАТ (рис. 20)

В правой нижней части сверлильной головки рядом с электрическим пультом находится командоаппарат, который служит для управления циклом при работе на станке. Командоаппарат содержит три конечных выключателя, от которых электрические команды подаются на электромагниты гидрозолотников Эм1, Эм2, Эм3, Эм4 (см. описание гидравлической и электрической схем).

Рукоятка, закрепленная на оси 2 во вращающемся корпусе 3, имеет четыре положения. Нейтральное положение фиксируется шариком 4 и пазом.

При подъеме рукоятки 1 в нейтральном положении происходит нажим на микропереключатель В6, при этом производится переключение режимов.

Поворот рукоятки 1 по часовой стрелке осуществляет нажим микропереключателя В5. Это положение соответствует правому вращению шпинделя. При повороте рукоятки 1 против часовой стрелки происходит срабатывание конечного выключателя В4. Это положение соответствует левому вращению шпинделя.

1.3.18. ШПИНДЕЛЬ (рис. 21)

Шпиндель 1 станка вращается на трех точных радиальных подшипниках в пиноли 7. В передней (нижней) опоре, кроме двух радиальных подшипников 3, установлен упорный подшипник 4, воспринимающий осевую нагрузку при сверлении. Задняя (верхняя) опора состоит из радиального подшипника 9 и упорного подшипника 8. Последний служит для восприятия осевых нагрузок при обратных подрезках и других аналогичных операциях.

Посадочные поверхности под подшипники выполнены по первому классу точности. Затяжка упорных подшипников производится через опорную шайбу 10 специальной гайкой 11, которая стопорится винтом 12.

Таблица 5

Циклографма работы гидропреселектора

Скорость об/мин	Блоки шестерен	Цилиндры гидропреселектора				Циклы управ. блоков	Давление бар/мм²	Блоки шестерен	Цилиндры гидропреселектора											
		ЗН	ЗР	ЗВ	5				6	б	бс	8в	8н							
2	3н 3в 5	В	Н	Н	В	Н	В	Н	6	8в 8н	6	б	8в	8н						
20	1 1 1 1 1	С	Д	С	С	Д	Д	С	С	Д	0,058	1	1 1 1	С	Д	С	С	С	Д	
25	1 1 1 1 1	С	Д	С	С	Д	Д	С	Д	С	0,08	1	1 1 1	Д	С	С	Д	С	С	Д
31,5	1 1 1 1 1	Д	С	А	С	Д	Д	С	С	Д	0,112	1	1 1 1	Д	С	Д	Д	С	С	Д
40	1 1 1 1 1	Д	С	Д	С	Д	Д	С	Д	С	0,16	1	1 1 1	С	Д	С	С	Д	С	Д
50	1 1 1 1 1	Д	С	С	С	Д	Д	С	С	Д	0,224	1	1 1 1	Д	С	С	С	Д	С	Д
63	1 1 1 1 1	Д	С	С	С	Д	Д	С	Д	С	0,315	1	1 1 1	Д	С	Д	С	Д	С	Д
80	1 1 1 1 1	С	Д	С	Д	С	Д	С	С	Д	0,45	1	1 1 1	С	Д	С	Д	С	Д	С
100	1 1 1 1 1	С	Д	С	Д	С	Д	С	Д	С	0,63	1	1 1 1	Д	С	С	С	Д	С	С
125	1 1 1 1 1	Д	С	Д	Д	С	Д	С	С	Д	0,90	1	1 1 1	Д	С	Д	С	Д	С	С
160	1 1 1 1 1	Д	С	Д	Д	С	Д	С	Д	С	1,25	1	1 1 1	С	Д	С	С	Д	С	С
200	1 1 1 1 1	С	Д	С	С	Д	С	Д	С	Д	1,8	1	1 1 1	Д	С	С	С	Д	Д	С
250	1 1 1 1 1	Д	С	Д	С	Д	С	Д	С	Д	2,5	1	1 1 1	Д	С	Д	С	Д	Д	С
315	1 1 1 1 1	Д	С	Д	С	Д	С	Д	С	Д										
400	1 1 1 1 1	Д	С	С	С	Д	С	Д	С	Д										
500	1 1 1 1 1	Д	С	С	С	Д	С	Д	С	Д										
630	1 1 1 1 1	С	Д	С	Д	С	С	С	Д	С										
800	1 1 1 1 1	С	Д	С	Д	С	С	С	Д	С										
1000	1 1 1 1 1	Д	С	Д	Д	С	С	С	Д	С										
1250	1 1 1 1 1	Д	С	Д	Д	С	С	С	Д	С										
1600	1 1 1 1 1	Д	С	С	Д	С	С	С	Д	С										
2000	1 1 1 1 1	Д	С	С	Д	С	С	С	Д	С										

Принятые обозначения:

- верхнее положение блока;
- нижнее положение блока;
- среднее положение блока;
- давление;
- слив;
- верхняя полость цилиндра;
- нижняя полость цилиндра.

Блоки шестерен (рис. 5):

- 2 — блок на валу II (шестерни 9 и 10);
 Зн — нижний блок на валу III (14, 15, 16);
 Зв — верхний блок на валу III (17, 18);
 5 — блок на валу V (24);
 6 — блок на валу VI (27, 28, 29);
 8в — верхний блок на валу VIII (34, 35);
 8н — нижний блок на валу VIII (36).

Примечание.

Цилиндр управления блоком 2 находится в корпусе цилиндра управления фрикционной муфтой и управляется электрозолотником ЭМ2 гидрапанели.

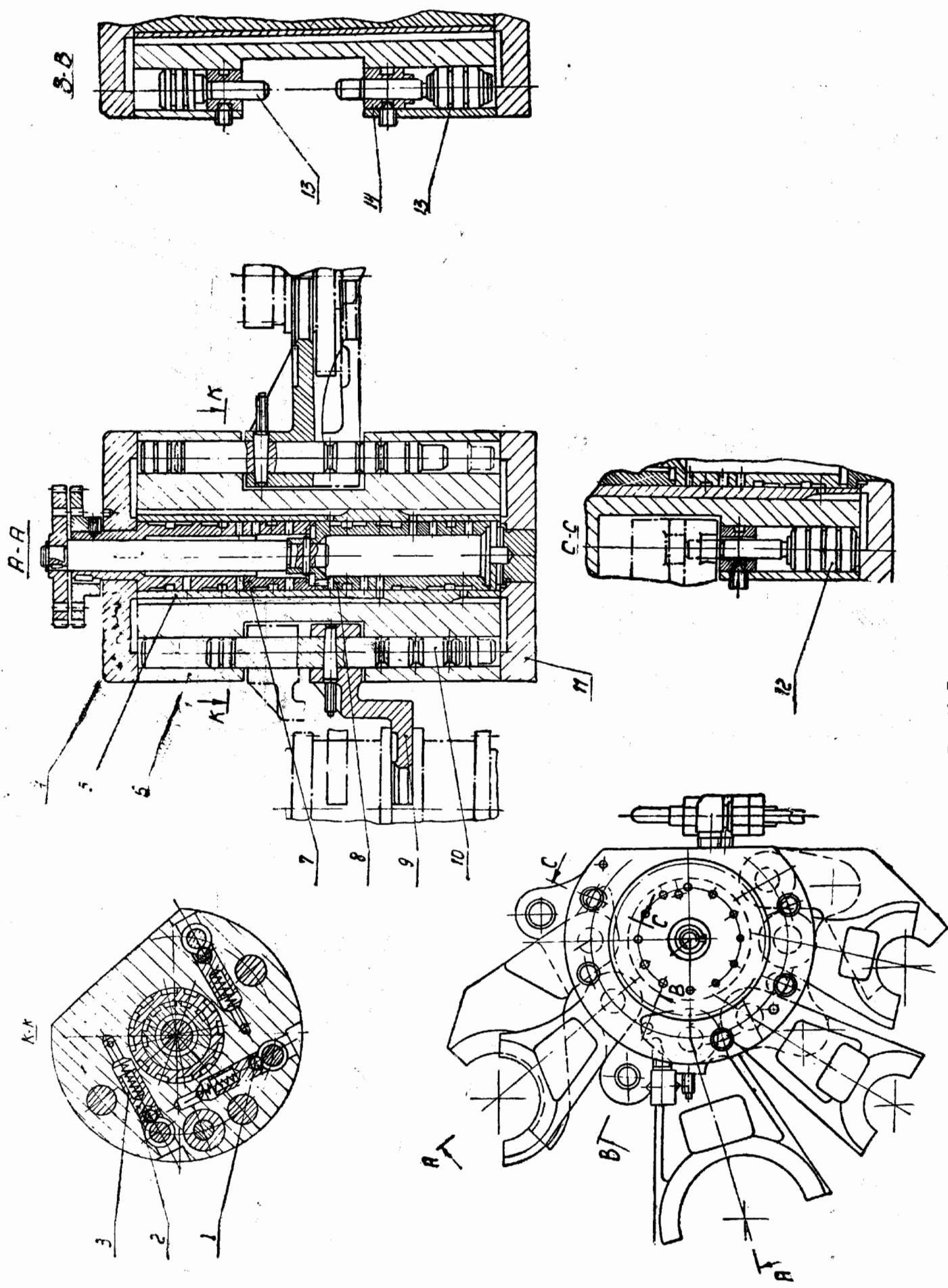


Рис. 18. Гидропресселектор

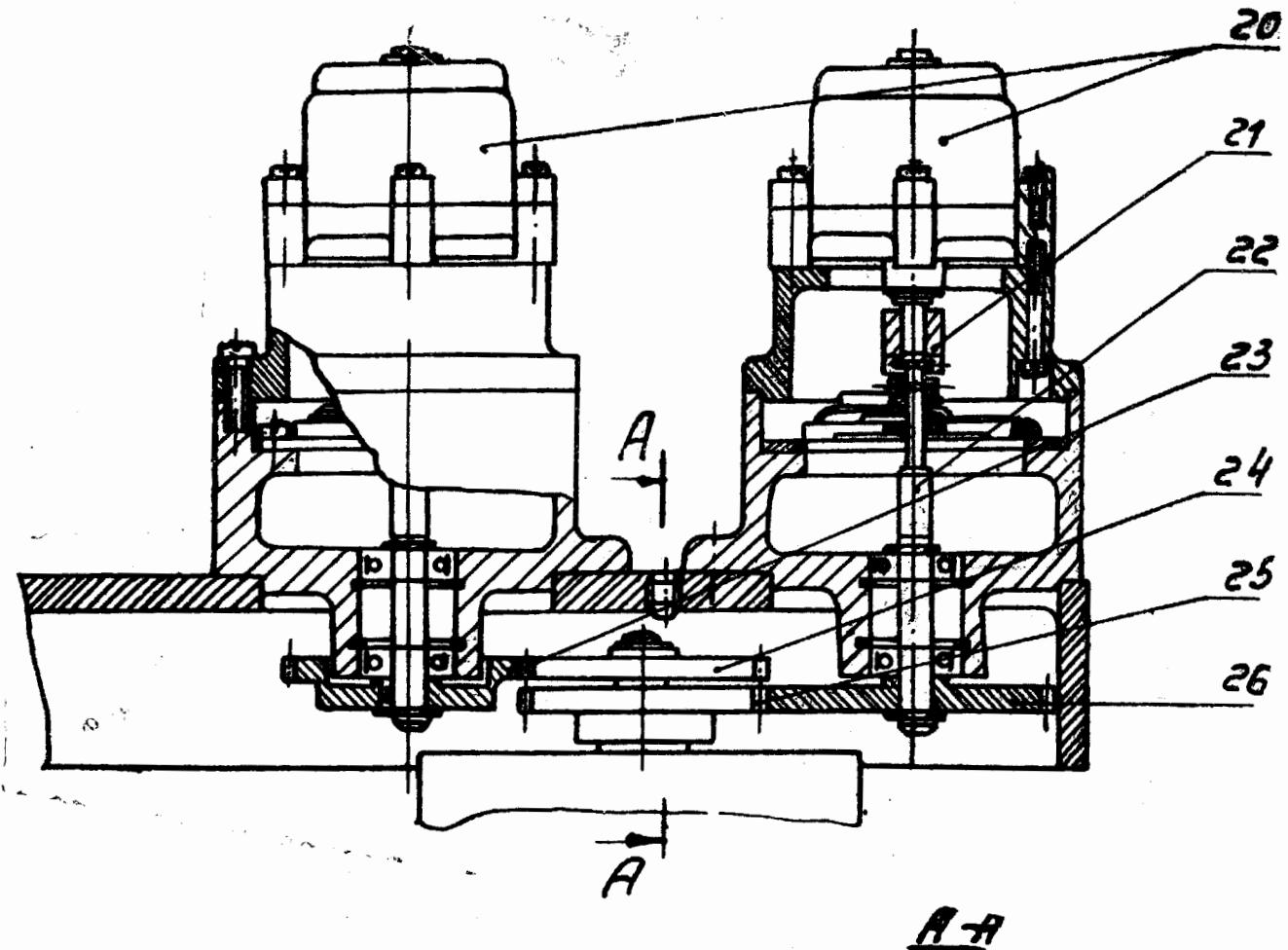
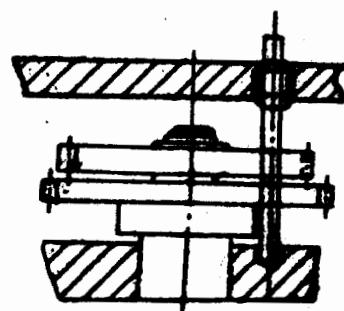


Рис. 19. Привод гидропресселектора



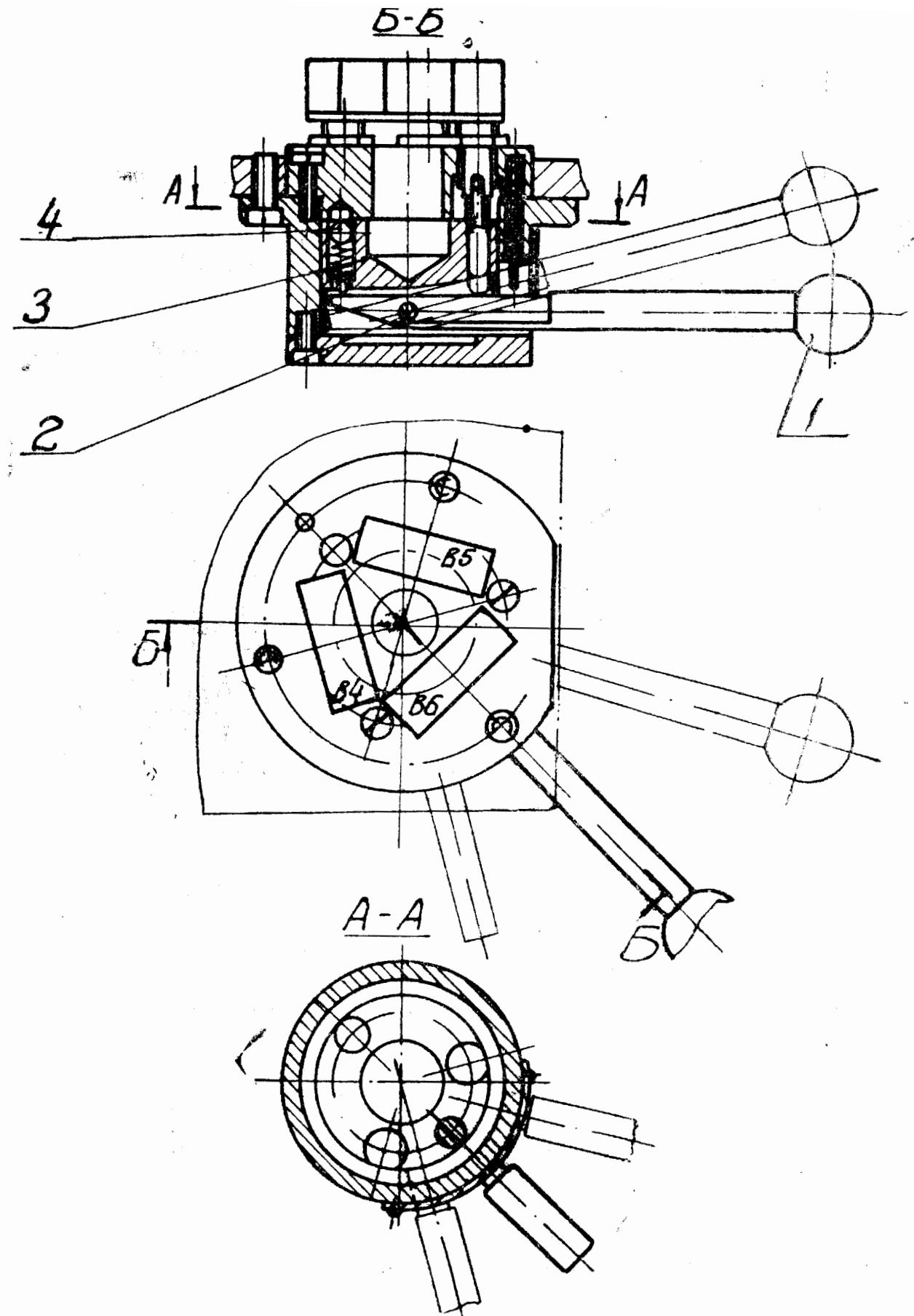


Рис. 20. Командааппарат

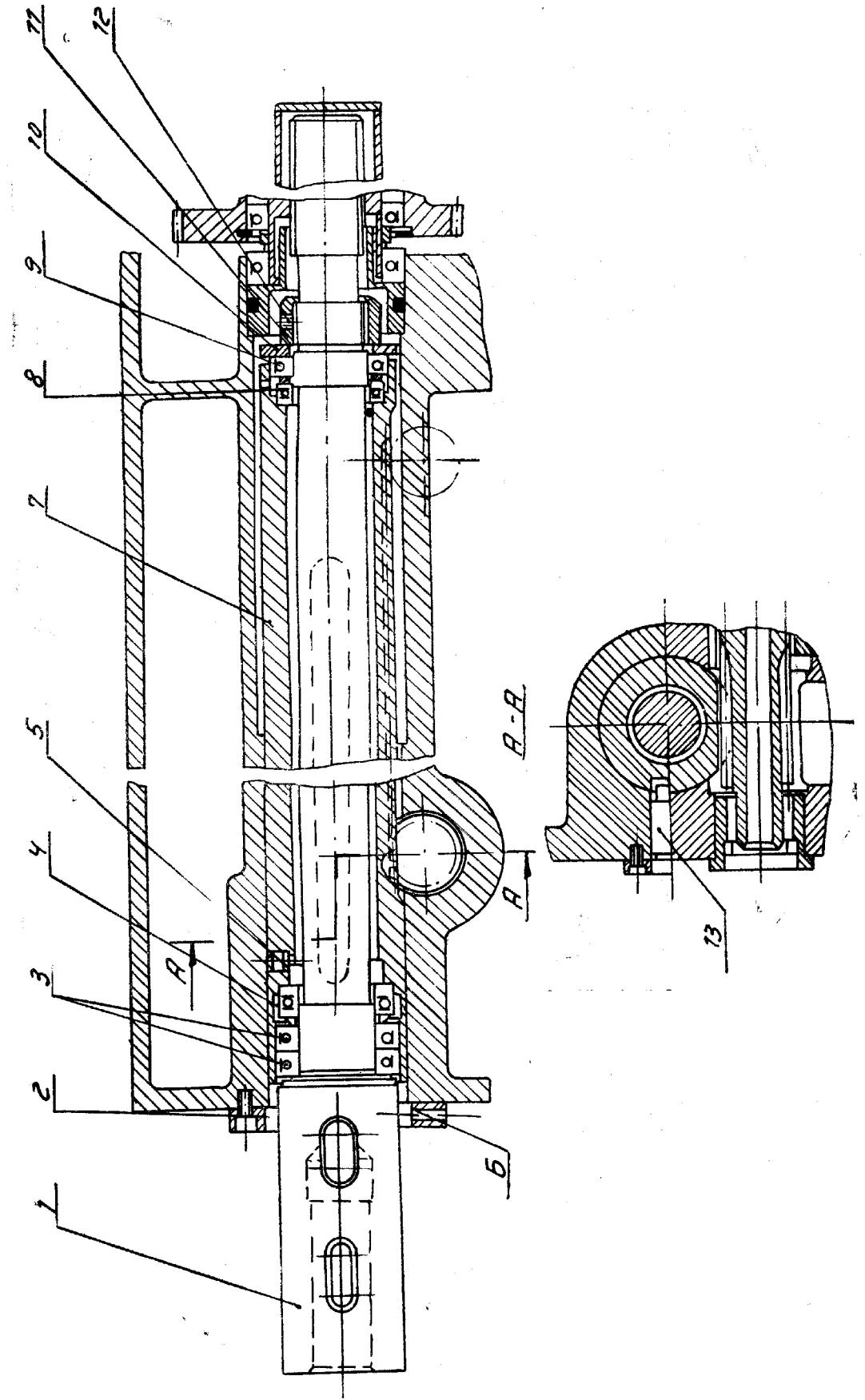


Рис. 21. Шпиндель

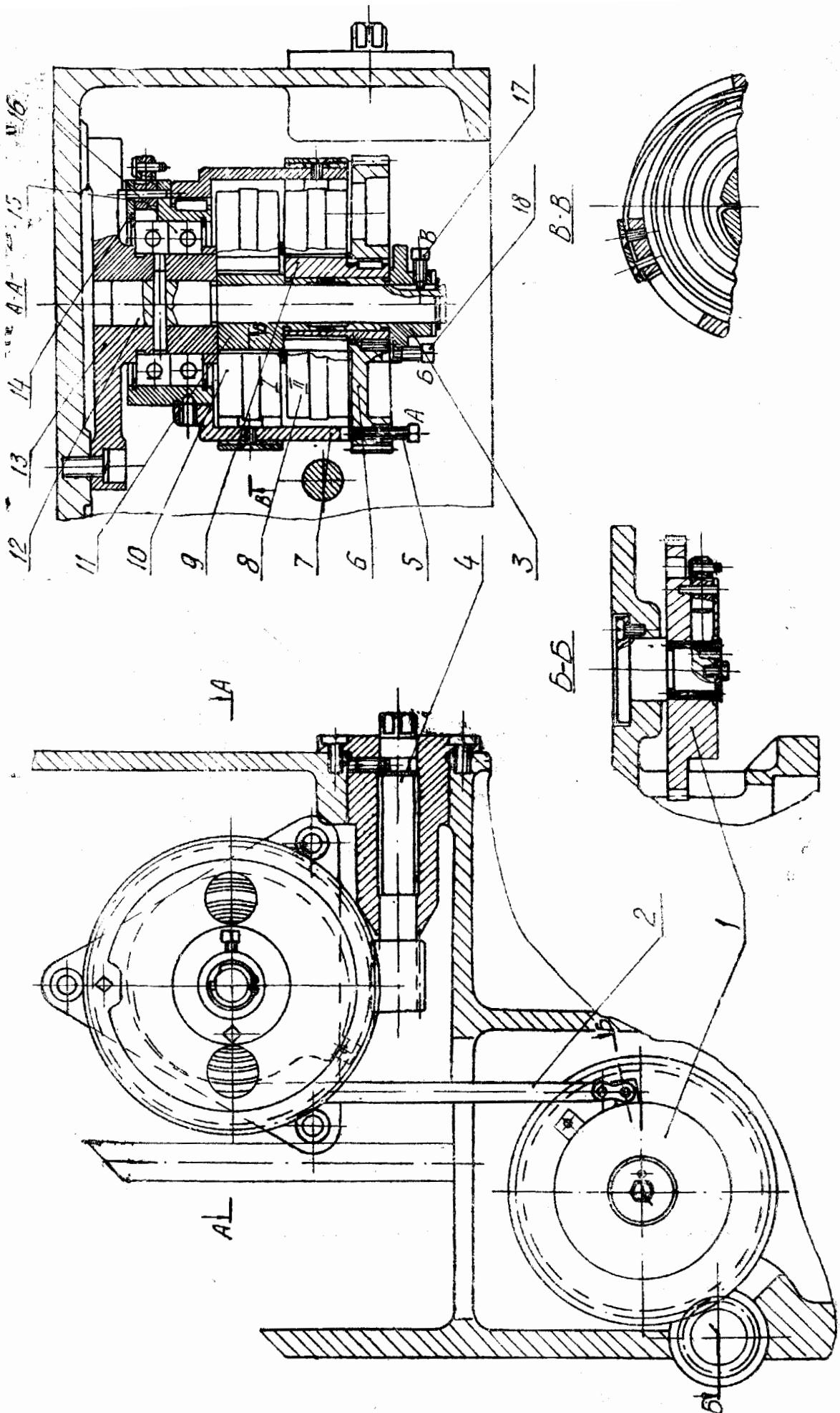


Рис. 22. Противовес

Передача крутящего момента от коробки скоростей на шпиндель осуществляется через хвостовую часть его, которая своими шлицами сопрягается с гильзой V коробки скоростей (рис. 13). Нижняя утолщенная часть шпинделя имеет конусное отверстие (Морзе № 5) для установки инструмента.

На пиноли шпинделя 7 нарезана рейка для передачи движения подачи. Ограничение хода шпинделя обеспечивается специальной шпонкой 13, конец которой заходит в паз пиноли.

В нижней части пиноли запрессована масленка 5 для смазки нижних опор шпинделя. Для доступа шприцом к смазочному отверстию у верхних подшипников необходимо отвернуть винты и снять переднюю крышку сверлильной головки. Смазку производить через отверстие в корпусе.

Во фланце 2 имеется отверстие «Б», в которое вставляется штифт для предохранения шпинделя от выпадения при демонтаже реечного вала.

1.3.19. ПРОТИВОВЕС (рис. 22)

Пружинный противовес смонтирован в средней части сверлильной головки и служит для уравновешивания всего шпиндельного узла.

Усилие натяжения пружины можно регулировать, благодаря чему достигается уравновешивание шпиндельного узла при работе тяжелым инструментом.

Уравновешивающее усилие создается двумя спиральными ленточными пружинами 8 и 10. Постоянство этого усилия по длине хода

шпинделя обеспечивается поверхностью барабана 14 (выполненной по архимедовой спирали), на которую ложится роликовая цепь 2. Конец роликовой цепи закреплен на штыре 15. Второй конец цепи наматывается на барабан 1, выполненный заодно с шестерней, которая зацепляется с реечным валом.

На прифланцованным к корпусу сверлильной головки кронштейне 13 на шарикоподшипниках 16 вращается корпус спиральных пружин 7. Своим внешним витком пружины крепятся к корпусу 7, внутренний конец пружины входит во втулки 9 и 11.

На оси 12 имеется муфта 3, которая торцевыми зубьями связана с втулкой 11. Муфта 3 имеет два стопорных винта 17 и 18, которые своими наконечниками могут заходить в пазы червячного колеса 6 и оси 12.

Червячное колесо 6 закреплено на втулке 9 и находится в постоянном зацеплении с регулировочным червяком 4. Стопорный винт 5 может заходить в соответствующие пазы корпуса пружин 7.

Стопорные винты 5, 17 и 18 используются при регулировке пружин, демонтаже узла, демонтаже реечного вала и шпинделя. О назначении и функции винтов см. табл. 6.

Регулирование пружин, уравновешивающих шпиндель с инструментом, осуществляется в нижнем положении шпинделя поворотом червяка 4 по часовой стрелке.

Наибольший вес инструмента, уравновешиваемый противовесом при наибольшей допустимой затяжке пружины, равен 15 кгс.

Таблица 6

Регулировка пружин противовеса

Регулировка пружины	Монтажные винты			Примечание
	5	18	17	
Узел застопорен	+	+	+	Можно демонтировать узел
Регулировка пружин I и II	-	+	-	
Застопорен червяк	-	+	+	Можно демонтировать червяк
Регулировка пружины II	-	-	+	

1.4. ЭЛЕКТРООБОРУДОВАНИЕ

1.4.1. Общие сведения

Электрооборудование станка рассчитано на питание от электросети трехфазного тока напряжением, указанным в табл. 7.

Таблица 7

Назначение цепей	Общепромышленное исполнение ($f=50 \text{ Гц}$)	Специальное исполнение ($f=50 \text{ или } 60 \text{ Гц}$)
Силовая цепь	380 В	220 В, 400 В, 440 В
Цепь управления	110 В	220 В
Цепь местного освещения	24 В	105 В, 110 В

Выбор рабочего напряжения силовой цепи, цепей управления и местного освещения производит заказчик. В случае отсутствия в заказе специальных требований к электрооборудованию станки поставляются в общепромышленном исполнении (см. табл. 7).

Расположение электрооборудования на станке приведено на рисунке 23.

Вводной выключатель $B1$ и выключатель насоса охлаждения $B2$ расположены на вводном щите, укрепленном на цоколе колонны.

Панель управления расположена в нише рукава на подвижной части станка, поэтому питание и защитное заземление осуществляются через кольцевой токосъемник.

Пульт управления и пульт набора режимов расположены на **сверлильной головке**.

Нагрузка электродвигателя шпинделя контролируется указателем нагрузки $ИП1$ (A), который размещен на пульте управления.

1.4.2. Первоначальный пуск и указания о порядке управления электроприводом

Для подготовки станка к работе необходимо:

- убедиться, что дверки электрошкафов на колонне и рукаве плотно закрыты;
- включить вводной выключатель $B1$ (рис. 23);
- установить рукоятку командоаппарата в нейтральное положение. При рабочем положе-

нии рукоятки командоаппарата включение станка не произойдет, так как разомкнут блок контакт реле $P2$ в цепи 25—31;

г) нажать кнопку $Kn2$ «I» пуска привода шпинделя и насоса гидравлики головки, при этом отклоняется стрелка указателя нагрузки A , после чего станок готов к работе.

Управление наладочными операциями (рукав вверх—вниз, зажим—отжим колонны и головки) осуществляется соответствующими кнопками.

Предварительный набор режимов может быть осуществлен как при неподвижном, так и при работающем шпинделе, рукоятками набора скоростей и подач $B11$ и $B12$. Поворот гидропресселектора осуществляется автоматически и контролируется сигнальной лампочкой $L1$. Загорание сигнальной лампочки указывает на окончание предварительного набора режима.

Включение нового режима осуществляется рукояткой командоаппарата. Рукоятку следует приподнять и повернуть влево только после загорания сигнальной лампочки $L1$ зеленого цвета.

Для включения вращения шпинделя без изменения режимов необходимо рукоятку командоаппарата просто повернуть в одно из рабочих положений.

Для остановки шпинделя необходимо рукоятку командоаппарата вернуть в нейтральное положение.

Отключение станка, обычное и аварийное, осуществляется кнопкой $Kn1$ «0» с красным грибовидным толкателем.

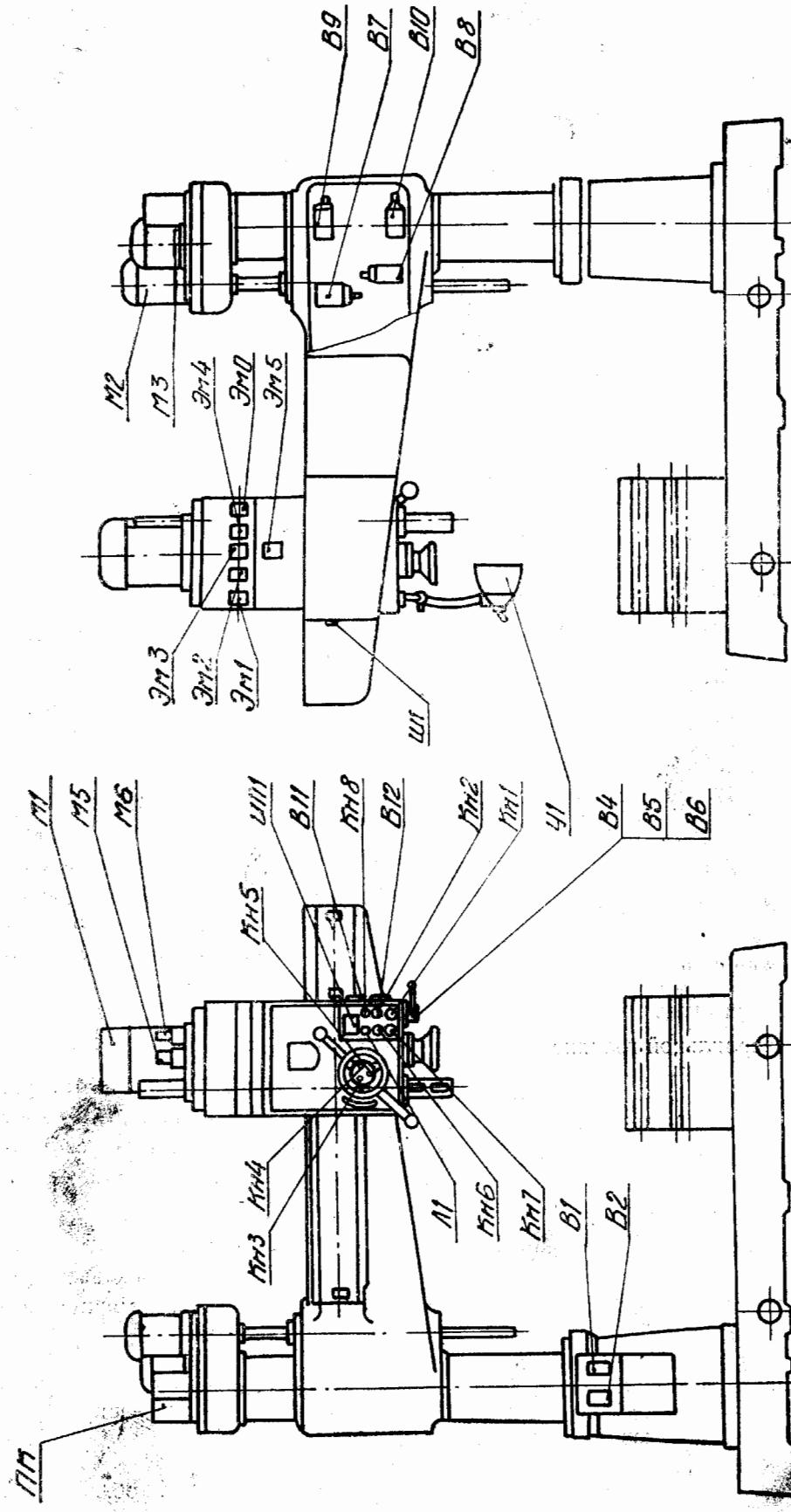


Рис. 23. Схема расположения электрооборудования

1.4.3. Описание работы (рис. 24)

Включением вводного выключателя $B1$ напряжение через кольцевой токосъемник подается к панели управления.

В исходном положении станка рукоятка командоаппарата должна находиться в нейтральном положении, при котором контакты $B4(21-27)$, $B5(21-27)$, $B6(37-43)$ — разомкнуты, а $B4(29-33)$ замкнут. Приступая к работе на станке, необходимо нажать кнопку $Kn2$ «I». При этом включается магнитный пускатель $P1$ двигателя шпинделья $M1$ и насоса гидравлики сверлильной головки, и отклоняется стрелка указателя нагрузки $ИП1$ (A). Теперь можно осуществить все необходимые наладочные операции (отжим-зажим сверлильной головки и колонны, перемещение рукава и головки, выбор необходимой скорости вращения шпинделья и величины подачи инструмента). Рассмотрим работу схемы во всех этих случаях.

а) Зажим сверлильной головки и колонны производится нажатием на кнопку $Kn3$ ($\rightarrow I \leftarrow$), при этом включается магнитный пускатель $P4$ и электродвигатель гидронасоса колонны $M3$, а также реле $P6$ и гидрозолотники зажима головки $Эмб$ и зажима колонны $Эмб$;

б) отжим сверлильной головки и колонны производится нажатием на кнопку $Kn4$ ($\rightarrow II \leftarrow$), при этом включается магнитный пускатель $P5$, электродвигатель гидронасоса колонны $M3$, выключаются реле $P6$ и гидрозолотники зажима $Эм5$ и $Эмб$.

Иногда необходимо отжать сверлильную головку, оставив колонну в зажатом состоянии. Для этого предусмотрена кнопка $Kn5$, с помощью которой отключаются гидрозолотник $Эмб$ и реле $P6$. Отключение гидрозолотника $Эмб$ при работающем гидронасосе воспринимается гидромеханизмом, и происходит отжим головки. Механизм отжима колонны команды не получает;

в) поворот рукава и перемещение сверлильной головки осуществляются вручную, по окончании позиционирования инструмента производится зажим станка. Подъем рукава осуществляется нажимом кнопки $Kn6$, включается реле $P7$ и становится на самопитание, контакт реле $P7$ ($31-67$) включает магнитный пускатель $P8$ и электродвигатель перемещения рукава $M2$, но подъема сразу не произойдет. Винт перемещения рукава сначала вращается вхолостую, перемещая сидящую на нем гайку отжима.

Завершив отжим рукава, гайка отжима входит в зацепление с грузовой гайкой, после чего начинается перемещение рукава вверх.

Конечный выключатель $B8$ ($31-77$) подготавливает включение пускателя $P9$ и реверс электродвигателя $M2$, необходимый для автоматического зажима рукава в новом положении.

Подъем рукава прекращается нажатием на кнопки $Kn7$ или $Kn1$ (в аварийном случае). В крайнем верхнем положении рукав останавливается от воздействия упора на конечный выключатель $B9$.

Опускание рукава производится в толчковом режиме с помощью кнопки $Kn7$. Отжим и зажим рукава происходит так же, как и при подъеме, автоматически.

Схема предусматривает преселективный набор скоростей и подач во время работы станка. Рассмотрим управление проворотом крана гидропреселектора набора скоростей.

При перестановке переключателя $B11$ на новую скорость реле $P10$ оказывается отключенным вследствие рассогласования положений переключателей $B11$ и $B13$. Размыкающий контакт реле $P10$ ($31-135$) включает двигатель $M5$, а замыкающий контакт $P10$ ($11-15$) гасит сигнальную лампу $L1$ на пульте. Двигатель $M5$, включившись, начнет перемещать движок переключателя $B13$ до наступления согласования с измененным положением переключателя $B11$.

При наступлении согласования включается реле $P10$, отключается электродвигатель $M5$ и загорается сигнальная лампа $L1$. Набор подач происходит таким же образом. Загорание сигнальной лампочки $L1$ сигнализирует готовность станка к включению нового режима работы.

Включение нового, заранее набранного режима осуществляется подъемом с последующим поворотом рукоятки командоаппарата влево.

Поднимая рукоятку, мы замыкаем контакт $37-43$ микровыключателя $B6$, включается и становится на самопитание реле времени $P3$ и включается гидрозолотник $Эм1$ переключения блоков шестерен, а также, в зависимости от положения, переключается $B11(45-47)$, включается (либо не включается) гидрозолотник управления блоком II вала. Происходит перемещение блоков соответственно положению крана гидропреселектора, заданному рукоятками набора режимов (переключатели $B11$ и $B12$).

Включение прямого вращения шпинделья осуществляется поворотом рукоятки командоаппарата влево, при этом замыкается контакт микровыключателя $B4$ ($21-27$) и срабатывает гидрозолотник $Эм4$, смыкая верхние диски фрикционной муфты.

Включение обратного вращения шпинделья осуществляется поворотом рукоятки вправо, при этом замыкается контакт микровыключателя $B5(21-27)$ и срабатывают гидрозолотники $\mathcal{E}m4$ и $\mathcal{E}m3$, смыкая нижние диски фрикционной муфты.

Если переключения скоростей либо подач не произошло, необходимо вернуть рукоятку в исходное положение и повторить подъем и поворот ее.

Обычное включение вращения шпинделья без изменения режимов осуществляется поворотом рукоятки командоаппарата влево (вправо), и приподнимать ее не следует. При этом реле $P3$ и гидрозолотники $\mathcal{E}m1$ и $\mathcal{E}m2$ питания не получают, поэтому блоки шестерен коробки скоростей и подач остаются на своих местах.

Отсоединение шпинделья от коробки скоростей с целью обеспечения проворота его вручную осуществляется нажимом на кнопку $Kn8$, при этом включается электромагнит гидрозолотника $\mathcal{E}m0$, после чего шпиндельный блок устанавливается в среднее положение.

Для возвращения шпиндельного блока в рабочее состояние необходимо поднять и повернуть рукоятку командоаппарата.

Во время работы степень загрузки электродвигателя привода шпинделья контролируется указателем нагрузки $IP1(A)$. Макси-

мальной нагрузке шпинделья соответствует отклонение стрелки прибора в сектор, отмеченный жирной черной линией.

В момент нажатия кнопки $Kn2$ происходит запуск электродвигателя $M1$, и стрелка прибора кратковременно регистрирует пусковые токи.

Включения и отключения насоса охлаждения инструмента производятся выключателем $B2$.

Электросхема предусматривает следующие блокировки:

а) станок не включается от нажима кнопки $Kn2$, если рукоятка командоаппарата находится в рабочем состоянии. Станок можно включить, только установив рукоятку в нейтральное положение (т. е. при замкнутом контакте реле $P2(25-31)$);

б) не включаются гидрозолотники $\mathcal{E}m1$ и $\mathcal{E}m2$, пока происходит проворот крана гидропреселектора, т. е. пока не замкнутся контакты реле $P10$ или $P11(11-15; 15-17; 31-35; 35-37)$ и не загорится зеленая лампочка $L1$; невозможно подать команду на переключение блока шестерен;

в) крайние положения перемещения рукава заблокированы конечными выключателями $B9$ и $B10$.

Таблица 9

Перечень элементов схемы электрической принципиальной

Поз. обозначение	Зона	Обозначение	Наименование	Количество
1	2	3	4	5
$R1, R2$	12, 15		Резистор ПЭВ-10-1,5 кОм $\pm 5\%$ ГОСТ 6513-66	2
$IC, 2C$	11, 14		Конденсатор МБГ4-1-2А-250-1 $\pm 10\%$ ОЖО.462.023 ТУ	2
$B1$	1		Выключатель АЕ-2036-10РУ3, 16А, отсечка 12In, IP20 ТУ 16-522.064-70	1
$B2$	1		Автомат АСТ-3У3 $I_p=0,3$ А ТУ 16.526.009-71	1
$B3$	5		Автомат АСТ-3У3 $I_p=3,2$ А ТУ 16.526.009-71	1
$B4...B6$	18, 19, 21, 22		Микровыключатель МП-1105У4 исполнение I ТУ 16.526.329-73	3
$B7...B10$	34, 35, 36, 37		Выключатель ВПК-1111У2 ГОСТ 18134-72	4
$B11$	40		Переключатель щеточный 24П1Н1 НО.360.600	1
$B12...B14$	40, 42		Переключатель щеточный 12П1Н2 НО.360.600	3
$IP1$	2		Амперметр перегрузочный Э8022, шкала 15А, класс 4,0 ТУ 25-04-1308-70	1
$Kn1$	8		Кнопка КЕ-021У3, исп. 2, красный ГОСТ 5.1245-72	1
$Kn2, Kn6$ $Kn7, Kn8$	8, 10, 32, 37		Кнопка КЕ-011У3, исп. 2, черный ГОСТ 5.1245-72	4
$Kn3...Kn5$	26, 27, 31		Трехкнопочный пост управления	1*
$L1$	6		Лампа МН 6,3-0,22 ГОСТ 2204-74	1

* Каменец-Подольский электромеханический завод

Продолжение табл. 9

1	2	3	4	5
<i>M1</i>	2		Двигатель 4A112M4У3, 220/380 В, М300 ГОСТ 19523-74	1
<i>M2</i>	4		Двигатель 4AX90L4У3, 220/380 В, М300 ГОСТ 19523-74	1
<i>M3</i>	3		Двигатель 4AX71A4У3, 220/380 В, М300 ГОСТ 19523-74	1
<i>M4</i>	1		Насос центробежный ПА-22У2 220/380 В ГОСТ 2640-44	1
<i>M5, M6</i>	12, 15		Двигатель РД-09У4 с передаточным отношением 1/137 ТУ 1-01-0268-75Е	2
<i>Pr1</i>	5		Предохранитель ПРС-6У3-П с плавкой вставкой ПВД1-1У3 МРТУ 16.522.112-74	1
<i>PK</i>	1		Токосъемник кольцевой	1
<i>P1, P8</i>	8, 34, 37	2M55.00.14.000	Пускатель ПМЕ-211У3.110 ОСТ 16.0.536.001-72	3
<i>P9</i>			Пускатель ПМЕ-071У3, 110 ОСТ 16.0.536.001-72	5
<i>P2, P6, P7,</i> <i>P10, P11</i>	18, 31, 32 38, 39		Пускатель ПМЕ-111У3, 110 ОСТ 16.0.536.001-72	2
<i>P4, P5</i>	26, 27		Реле РВП72-3222-00У4-110/50 ТУ 16.523.472-74	1
<i>P3</i>	22		Трансформатор ТБС3-0,4У3.380/5-22-110-127/24 ГОСТ 5.1360-72	1
<i>Tp1</i>	5		Светильник станочный НКС01х100/П100-07У4 ОСТ 16.10.535.005-72	1
<i>Y1</i>	5		Разъем штепсельный РШ-21 ТУ 16-526.253-71	1
<i>III1</i>	5			

Колонна. Таблица соединений

Таблица 10

Номер жгута	Номер провода	Расцветка	Данные проводов		Примечание
			Марка	К-во и сеч., мм ²	
1	A; B; C; A1; B1; C1; A9; B9; C9	Черный	ПГВ	10×2,5	Трубка Б230 18×0,8
		Зеленый	ПГВ	1×2,5	
2	A1; B1; C1	Черный	ПГВ	3×2,5	Трубка Б230 12×0,8
		Зеленый	ПГВ	1×2,5	
3	A9; B9; C9	Черный	ПГВ	3×1	Рукав 16
		Зеленый	ПГВ	1×1,5	
4	A7; B7; C7	Черный	ПГВ	3×1,5	Рукав 16
		Зеленый	ПГВ	1×1,5	
5	A5; B5; C5	Черный	ПГВ	3×1,5	Рукав 16
		Зеленый	ПГВ	1×1,5	
6	12; 53	Красный	ПМВГ	2×0,75	Рукав 9
		Черный	ПГВ	9×1,5	
7	A2; B2; C2; A5; B5; C5; A7; B7; C7	Зеленый	ПГВ	1×1,5	Рукав 25
		Красный	ПМВГ	3×0,75	

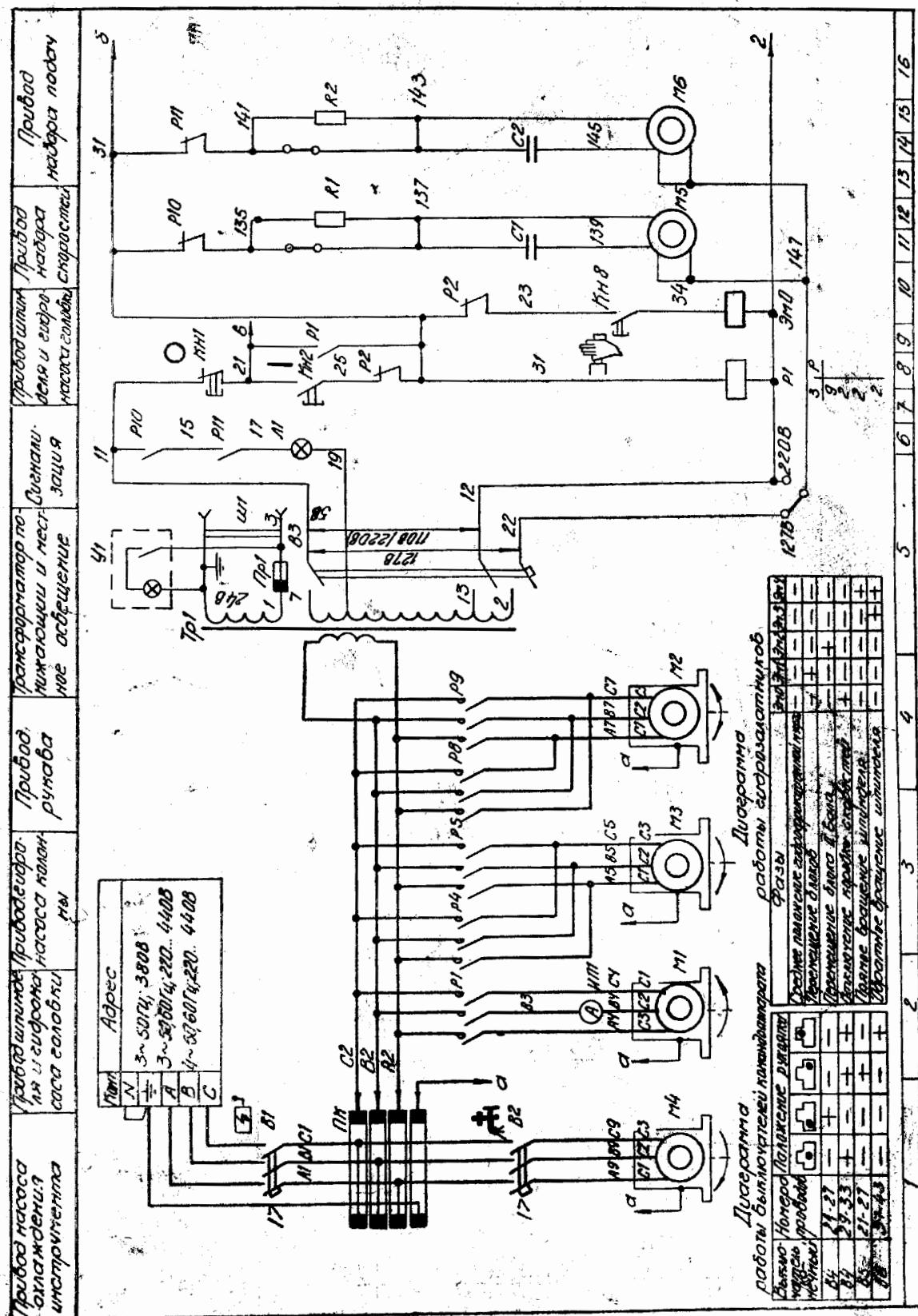


Рис. 24. Схема электрическая принципиальная

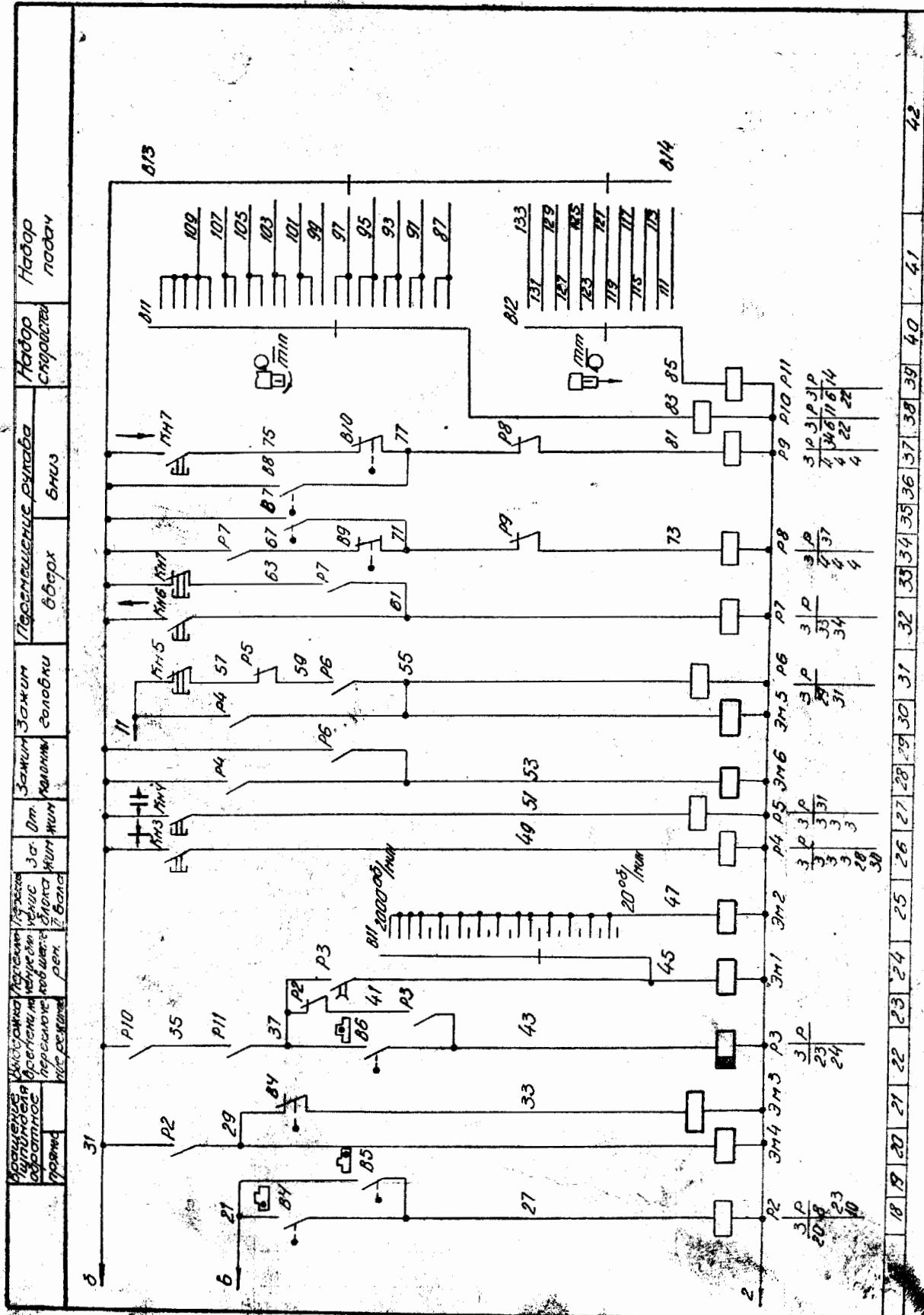


Таблица 11

Рукав. Таблица соединений

Номер жгута	Номер провода	Расцветка	Данные проводов		Примечание
			Марка	К-во и сеч., мм ²	
1	31; 67; 71	Красный	ПМВГ	3×0,75	Трубка Б230 10×0,8
2	31; 75; 77	Красный	ПМВГ	3×0,75	Трубка Б230 10×0,8
3	67; 71	Красный	ПМВГ	2×0,75	Трубка Б230 10×0,8
4	75; 77	Красный	ПМВГ	2×0,75	Трубка Б230 10×0,8
5	3 =	Красный Зеленый	ПМВГ ПГВ	1×0,75 1×1,5	

Таблица 12

Панель управления. Таблица соединений

Номер провода	Расцветка	Соединение	Данные проводов	
			Марка	Кол. и сеч. мм ²
A2		TрI; P4; P8; P9; P1; P5; Кл1		
B2		TрI; P4; P8; P9; P1; P5; Кл1		
C2		P4; P8; P9; P1; P5; Кл1	ПГВ	1,5
B3		P1; Кл1		
A4	Черный	P1; Кл1		
C4		P1; Кл2	ПГВ	2,5
A5		P4; P5; Кл2		
B5		P4; P5; Кл2		
C5		P4; P5; Кл2	ПГВ	1,5
A7		P8; P9; Кл2		
B7		P8; P9; Кл2		
C7		P8; P9; Кл2		
		TрI; P3; Кл2	ПГВ	1,5
1	Зеленый	TрI; ПрI		
2		B3; ТрI		
3		ПрI; Кл2		
7		B3; ТрI		
11		B3; P10; P4; Кл2		
12		B3; P3; P4; P5; P6; P10; P9; P2; P8; P7; P1; P11; Кл2		
13		B3; ТрI	ПМВГ	0,75
15		P10; P11		
17		P11; Кл2		
19		TрI; Кл2		
21		P1; Кл2		

Продолжение табл. 12

Номер провода	Расцветка	Соединение	Данные проводов	
			Марка	Кол. и сеч., мм ²
22	Красный	B3; Кл2	ПМВГ	0,75
23		P2; Кл2		
25		P2; Кл2		
27		P2; Кл3		
29		P2; Кл1		
31		P1; P11; P7; P10; P2; P4; P5; Кл3		
35		P10; P11		
37		P2; P3; P11; Кл3		
41		P2; P3		
43		P3; Кл3		
45		P3; Кл3		
49		P4; Кл3		
51		P5; Кл3		
53		P4; P6; Кл3		
55		P4; P6; Кл3		
57		P5; Кл3		
61		P7; Кл3		
63		P7; Кл3		
67		P7; Кл3		
71		P9; Кл3		
73		P8; P9		
75		Кл3 (транзит)		
77		P8; Кл3		
81		P8; P9		
83		P10; Кл3		
85		P11; Кл3		
135		P10; Кл3		
137		C1; Кл3		
139		C1; Кл3		
141		P11; Кл3		
143		C2; Кл3		
145		C2; Кл3		
147		Кл3 (транзит)		
135		R1; Кл3		
137		R1; Кл3		
141		R2; Кл3		
143		R2; Кл3		

Примечание. Резисторы R1 и R2 подключать при Uупр.=220 В, отключив перемычки 135—137, 141—143.

Таблица 13

Сверлильная головка. Таблица соединений

Номер жгута	Номер провода	Расцветка	Данные проводов		Примечание
			Марка	Кол. и сеч., мм ²	
1	31; 111; 113; 115; 117; 119; 121; 123; 125 127; 129; 131; 133; 143; 145; 147; 2 зап.	Красный	ПМВГ	18×0,75	Рукав 16
2	31; 87; 91; 93; 95; 97; 99; 101; 103; 105 107; 109; 137; 139; 147; 2 зап.	Красный	ПМВГ	17×0,75	Рукав 16
3	A4; B4; C4; B3; B4	Черный Зеленый Черный	ПГВ ПГВ ПГВ	3×2,5 1×2,5 2×2,5	Рукав 16
4	3; 11; 17; 19; 21; 23; 25; 27; 29; 31; 33 37; 43; 45; 47; 49; 51; 57; 61; 63; 75 83; 85; 87; 91; 93; 95; 97; 99; 101; 103 105; 107; 109; 111; 113; 115; 117; 119 121; 123; 125; 127; 129; 131; 133; 4 зап.	Красный	ПМВГ	50×0,75	Трубка Б230 25×1,2
5	11; 31; 49; 51; 57	Зеленый	ПГВ	1×1,5	
6	21; 27; 29; 33; 37; 43	Красный	ПМВГ	5×0,75	Трубка Б230 10×0,8
7	3	Красный	ПМВГ	6×0,75	Трубка Б230 10×0,8
8	12; 45	Зеленый	ПГВ	1×0,75	Трубка Б230 8×0,6
9	12; 47	Красный	ПМВГ	1×1,5	
10	12; 33	Красный	ПМВГ	2×0,75	Рукав 9
11	12; 29	Красный	ПМВГ	2×0,75	Рукав 9
12	12; 55	Красный	ПМВГ	2×0,75	Рукав 9
13	3; 11; 12; 17; 19; 21; 23; 25; 27; 29; 31; 37 43; 45; 49; 51; 55; 57; 61; 63; 75; 83; 85 137; 139; 143; 145; 147; 4 зап.	Красный	ПМВГ	32×0,75	Рукав 32
14	B3; A4; C4	Зеленый	ПГВ	1×1,5	
	12; 34	Черный	ПГВ	3×2,5	
		Красный	ПМВГ	2×0,75	Рукав 9

1.4.4. Указания по монтажу и эксплуатации

Станок должен быть надежно присоединен к общей системе заземления цеха согласно действующим нормам техники безопасности. При осмотре или ремонте электроаппаратуры вводной выключатель *B1* должен быть обязательно выключен!

В станке отсутствует специальное электрооборудование, поэтому уход сводится к выполнению обычных правил.

Пусковую аппаратуру нужно регулярно очищать от пыли, обгоревшие контакты — зачищать, ослабевшие соединения проводов — подтягивать. Периодические осмотры пусковой аппаратуры должны производиться не реже одного раза в 2 месяца.

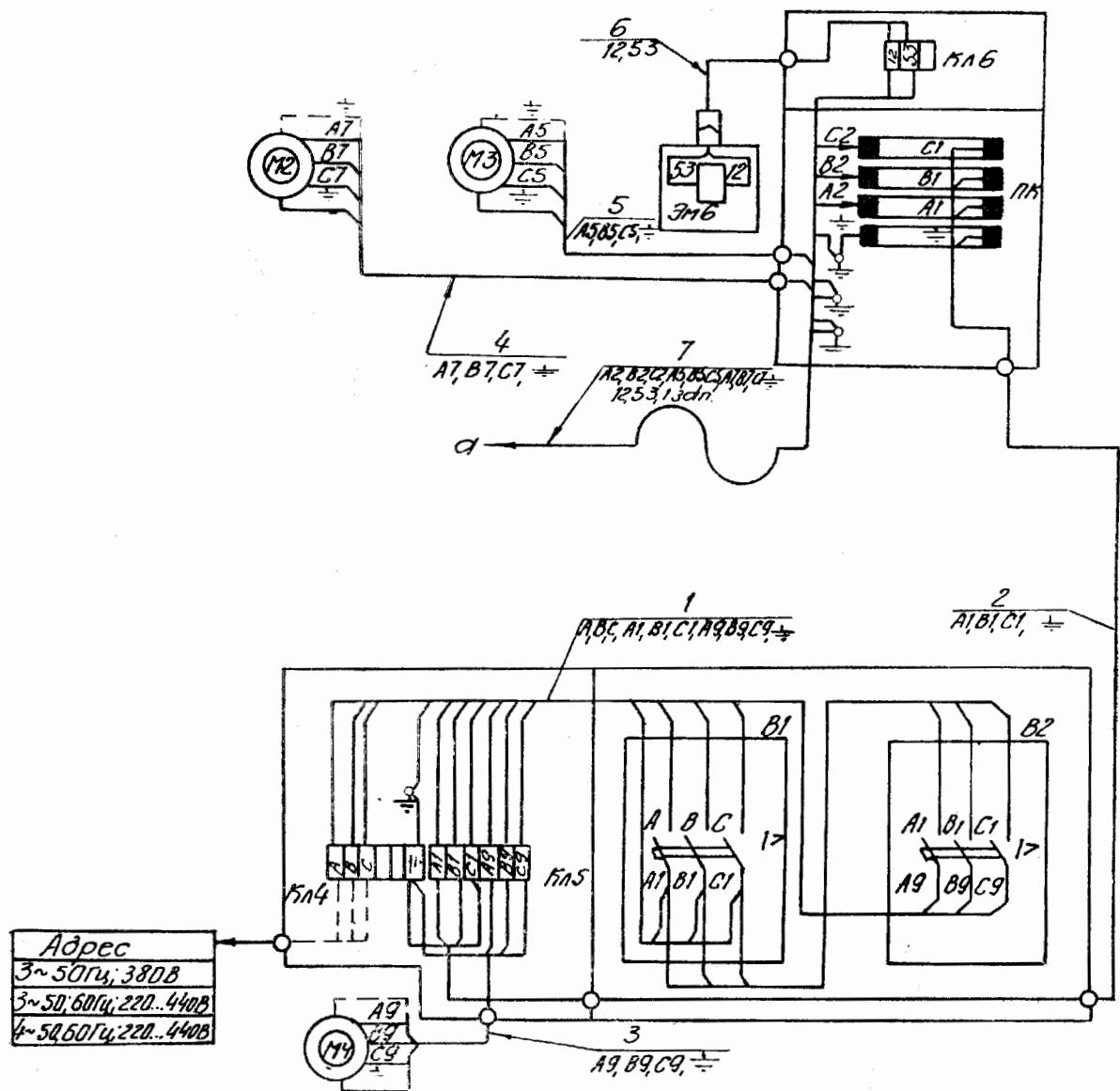


Рис. 25. Схема электрическая соединений. Колонна

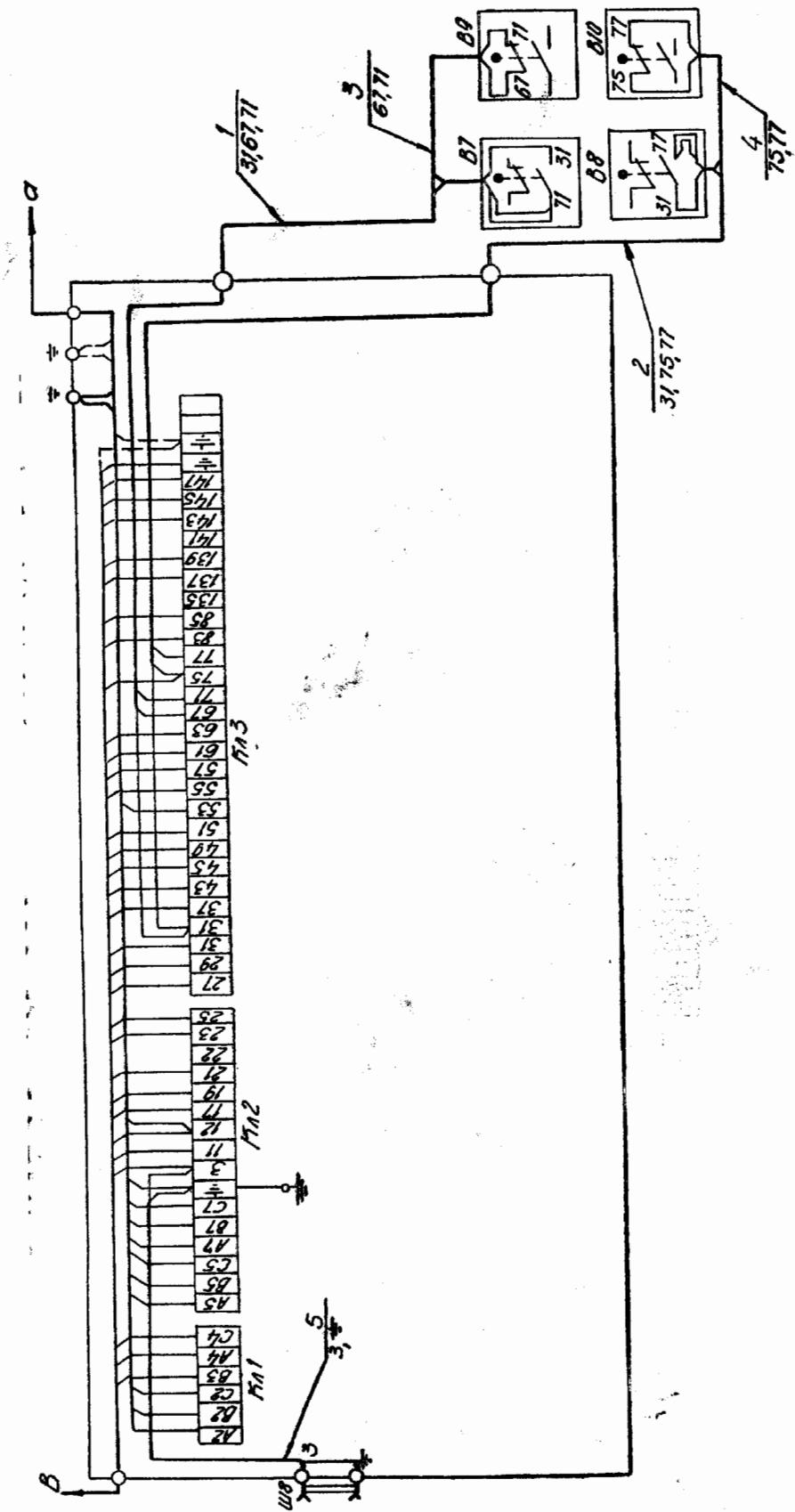


Рис. 26. Схема электрическая соединений. Рукав

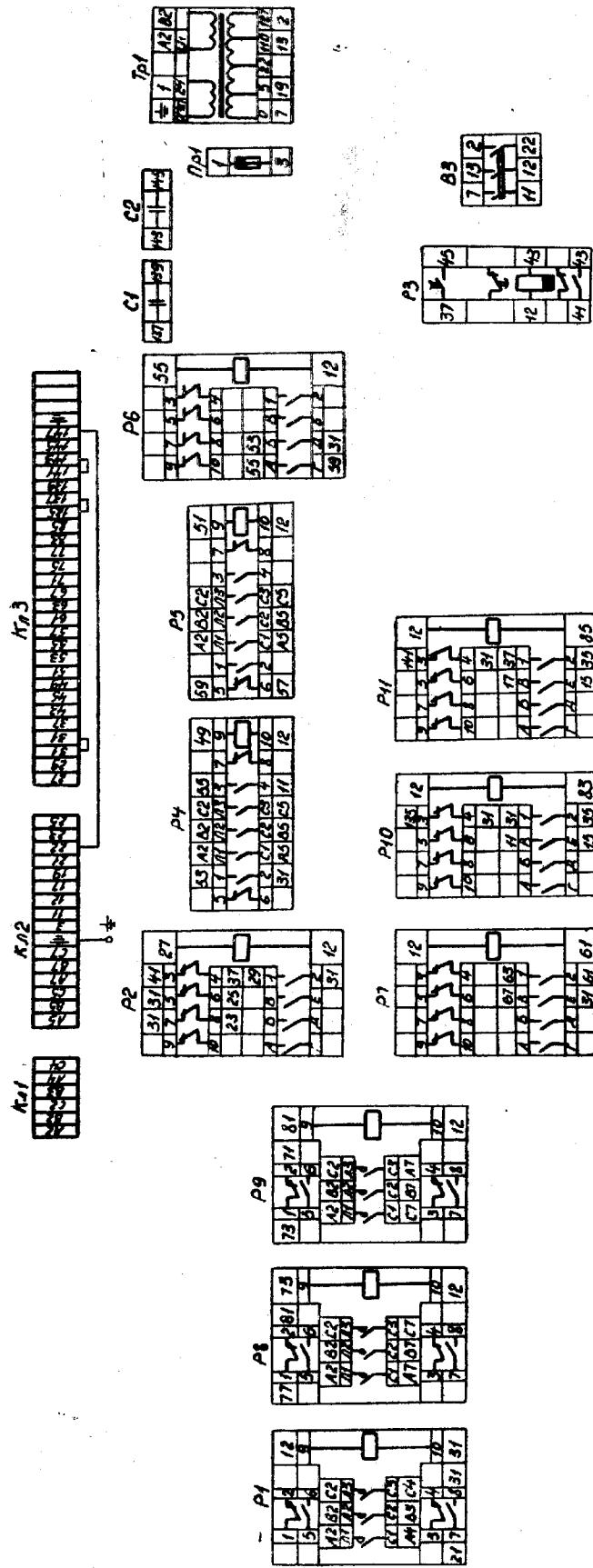


Рис. 27. Схема электрическая соединений.
Панель управления

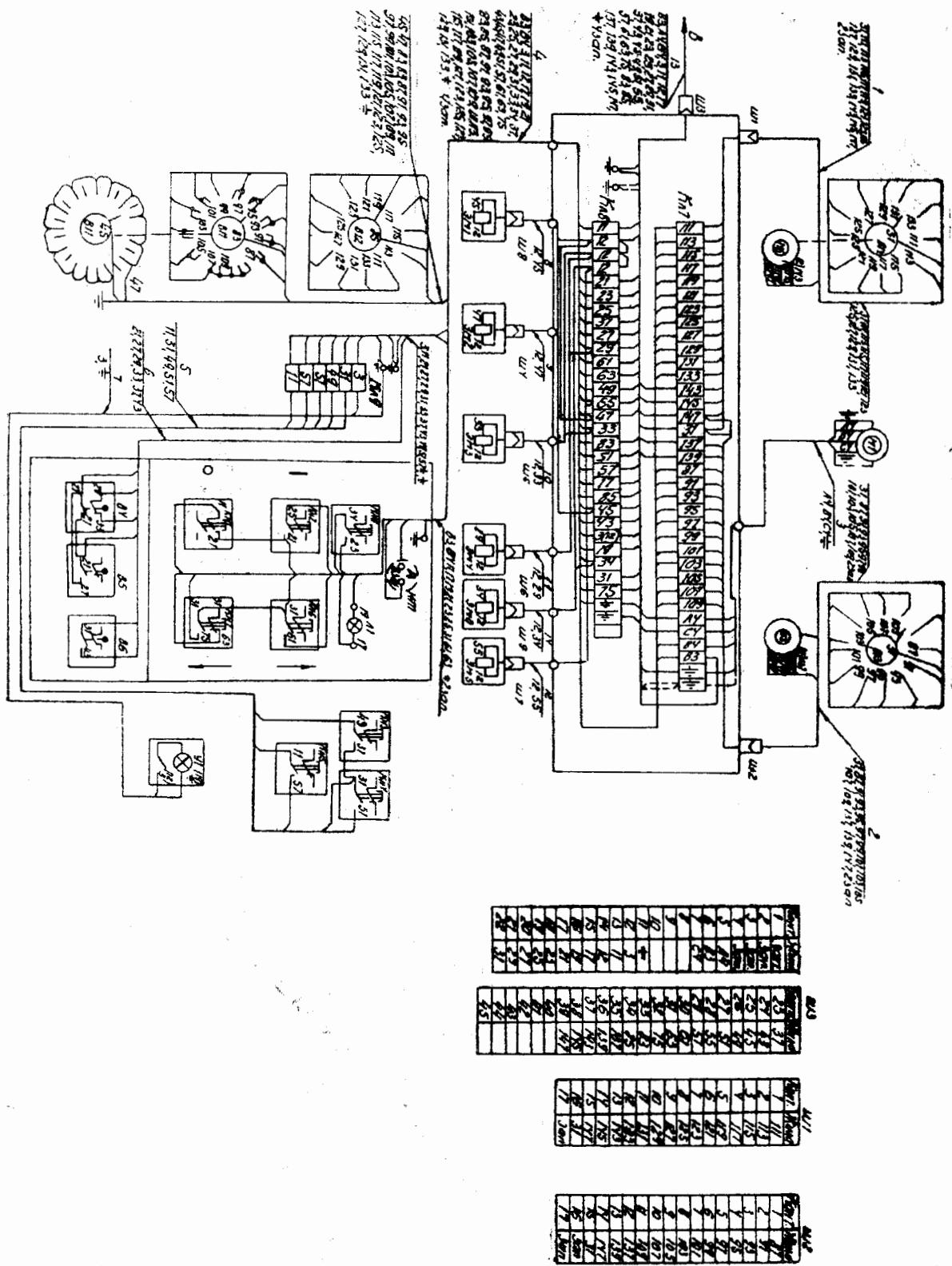


Рис. 28. Схема электрическая соединений.
Сверлильная головка

1.5. Гидрооборудование

1.5.1. Схема гидравлическая принципиальная с перечнем аппаратуры показана на рис. 29.

1.5.2. Описание работы

Станок снабжен двумя автономными гидравлическими системами. Гидросистема, обеспечивающая зажим колонны, расположена в корпусе редуктора перемещения рукава.

Гидросистема сверлильной головки обеспечивает управление фрикционной муфтой, преселективное управление скоростями и подачами и зажим головки на рукаве. Кроме того, эта система обеспечивает работу централизованной системы смазки сверлильной головки.

Зажим колонны производится поворотом винтового механизма, который приводится во вращение зубчатым плунжером, расположенным в цилиндре 19. Цилиндр питается от насоса 2(2) через реверсивный золотник 9(6). Трубопроводы соединены таким образом, что при обесточенном электромагните золотника 9(6) давление поступает в полость отжима цилиндра 19.

Насос 2(2) вращается от индивидуального электродвигателя. Время вращения двигателя определяется длительностью нажима на толчковую кнопку, включающую цепь вращения электродвигателя. При зажиме одновременно с двигателем включается электромагнит золотника 9(6), благодаря чему меняется направление потока масла. Управление производится с кнопочного пульта, расположенного в ступице маховика (рис. 4, поз. 9, 10, 11).

Давление в системе, 35...40 кгс/см², определяется настройкой предохранительного клапана 5(2). Подключение манометра в процессе настройки давления производится к специальному выведенному штуцеру 7(2), расположенному на верхней крышке гидростанции.

Гидравлическая система сверлильной головки питается от постоянно работающего насоса 2(1), приводимого во вращение фрикционным валом.

На всасывающей магистрали стоит сетчатый фильтр грубой очистки 1(1). В нагнетающей ветви насоса установлен пластинчатый фильтр 3 тонкой очистки масла (до 80 мкм). Обратный клапан 4(1) предохраняет фильтр при засорении. Гидросистема сверлильной головки настраивается на два рабочих давления с помощью клапана 5(1), Р = 16...24 кгс/см² и клапана 6 — Р = 12,5...16 кгс/см². Излишнее масло сбрасывается переливным золотником 5(1) и поступает в коллектор, откуда расходуется на смазку опор валов, охлаждение и смазку фрикционной муфты.

От насоса масло поступает к панели управления (рис. 30), на которой расположены пять золотников 9(1); 9(2); 9(3); 9(4) и 9(5), управляемых электромагнитами ЭМ1; ЭМ2;

ЭМ3; ЭМ4; ЭМ5. От гидропанели масло по магистралям 38, 39, 41 поступает к цилиндуру управления фрикционной муфты 12, по магистралям 34 — к гидропреселектору, по магистрали 40 — к тормозному кольцу.

В изображенном на схеме положении электромагниты золотников обесточены, что обеспечивает:

а) давление в полостях «А» и «В» цилиндра 12 — нейтральное положение вилки включения фрикционной муфты;

б) слив в полости тормозного цилиндра 11 — шпиндель заторможен;

в) слив в кранах избирателей 18 и полостях цилиндров переключения блоков шестерен 16 — возможность преселективного набора чисел оборотов и подач;

г) давление в полостях фиксаторов 17, удерживая блоки шестерен от выпадания.

Переключение происходит в следующем порядке:

1. Включается электромагнит ЭМ1 золотника 9(1). При этом снимается давление из полости фиксаторов 17 и подается в соответствующие полости плунжеров 16, вызывая перемещение блоков шестерен в заданном направлении. Если на пути блока нет препятствий, то он займет заданное положение. Если оказалось препятствие (например, попадание шестерен зубом на зуб) — блок шестерен остановится в промежуточном положении.

Включение электромагнита ЭМ2 золотника 9(2), управляющего плунжером 13, осуществляется переключателем во время набора скоростей. Золотники 9(1) и 9(2) работают одновременно.

2. Включается электромагнит ЭМ4 золотника 9(4). Это вызывает поступление масла в тормозной цилиндр 11 — шпиндель расторможивается. Одновременно полость «А» цилиндра 12 управления фрикционной муфты соединяется со сливом и под воздействием поршня 12(2) начинается сжатие дисков муфты с небольшим усилием. Ослабленный поджим дисков происходит вследствие перепусканий потока масла через дроссель 8 и отключенный золотник 9(3). Происходит поворот валов коробки скоростей при ослабленном моменте, во время которого шестерни, находящиеся в промежуточном положении, под действием давления на управляющие плунжеры 16 занимают положение, заданное предварительной установкой преселектора. Шпиндель начинает вращаться по часовой стрелке (правое вращение) с заданным числом оборотов.

Электромагниты ЭМ1 и ЭМ2 включены в цепь через реле времени и остаются нажатыми только на период, определяемый настройкой реле времени. По окончании выдержки времени электромагниты ЭМ1 и ЭМ2 обесточиваются, золотники занимают верхнее положение, в полости фиксаторов 17 подается давление,

краны 18 гидропреселектора становятся на слив, чем обеспечивается возможность предварительного набора режимов.

Одновременно происходит сжатие дисков под полным усилием, развиваемым поршнем 12(2). Это достигается благодаря тому, что поток масла, питающий цилиндр, пропускается по трубопроводу 33, через обратный клапан 4(2), золотник 9(3), трубопровод 38.

Для включения правого вращения шпинделя без переключения режимов включается электромагнит ЭМ4 золотника 9(4). При этом шпиндель растормаживается, а полость «А» соединяется со сливом, не препятствуя сжатию дисков верхней муфты под давлением, которое сохраняется в полости «В».

Для реверсирования шпинделя дополнительно к золотнику 9(4) включается электромагнит ЭМ3 золотника 9(3). Полости «А» и «В» соединяются со сливом, а полость «С» оказывается под давлением, в результате чего сжимаются диски нижней муфты.

Для удобства обслуживания станка предусматривается возможность отключения шпинделя от коробки скоростей. Это достигается установкой шпиндельного блока в нейтральное положение.

Отключение шпинделя осуществляется нажатием кнопки 18 (рис. 4) на пульте управления. При этом включается золотник 9(0). Дав-

ление подается в полости поршней 15(1) и 15(2), шпиндельный блок выводится из зацепления с шестернями коробки скоростей. Предыдущий набор режимов при этом сохраняется. При включении вращения шпинделя необходимо подать давление в гидропреселектор.

Кроме управления переключением скоростей и включения фрикционной муфты, схема обеспечивает питание гидроцилиндра 10 захвата сверлильной головки на рукаве. Изменение направления потока масла (зажим-отжим) осуществляется золотником 9(5). При отключенном магните ЭМ5 головка отжимается. При включении ЭМ5 головка зажимается.

1.5.3. Указание по монтажу и эксплуатации (рис. 30)

В полости масляных резервуаров гидропривода зажима колонны и гидропривода сверлильной головки заливается тщательно профильтрованное масло марки «Индустриальное 20». В корпус гидропривода колонны масло заливается через отверстие, закрытое пробкой-щупом с надписью «Масло». Уровень контролируется щупом. Сливать масло можно отвернув пробку в нижней части корпуса. В корпус сверлильной головки масло заливается через отверстие в крышке, рядом с главным электродвигателем.

Циклограмма работы электрозолотников гидрапанели и цилиндра управления фрикционной муфтой

Таблица 14

Элементы цикла	Золотники					Полости цилиндра			Цилиндр тормоза
	ЭМ1	ЭМ2	ЭМ3	ЭМ4	ЭМ5	.A*	.B*	.C*	
Среднее положение фрикционной муфты	—	—	—	—	—	Д	Д	С	С
Переключение блоков	+	+	—	—	—	Д	Д	С	С
Поворот шестерен в момент переключения	+	+	—	+	—	С	Д	С	Д
Правое вращение шпинделя	—	—	—	+	—	С	Д	С	Д
Левое вращение шпинделя	—	—	+	+	—	С	С	Д	Д
Зажим головки	—	—	—	—	—	+	—	—	—
Отжим головки	—	—	—	—	—	—	—	—	—

Принятые обозначения:

- + электrozолотник включен;
- электrozолотник выключен;

ЭМ1..ЭМ5 — электrozолотники гидрапанели

(см. гидросхему станка, рис. 29);

А, Б, С — полости цилиндра (см. гидросхему станка)

При заливе масла в гидросистему сверлильной головки следует остерегаться перелива, так как это вызовет течь масла по шпинделю и червяку. Масло заливается до середины маслоуказателя. Контроль следует осуществлять при неработающем двигателе головки. Слив масла нужно производить через отверстие в задней стенке головки, отвернув пробку 10.

От степени загрязнения масла зависит четкость и безотказность работы гидроаппаратуры. Поэтому периодически, не реже одного раза в 3 месяца, следует проверять состояние масла в резервуарах. Одновременно через люк на левой стороне крышки головки следует извлечь маслфильтр, установленный на всасывающей трубке маслонасоса, очистить и установить его на место.

На гидропанели установлен пластиначатый фильтр 8 тонкой очистки. Рукоятку 9 фильтра необходимо проворачивать не реже 1 раза в смену.

Пакет фильтра 8 необходимо промывать не реже 1 раза в три месяца, для чего необходимо отвернуть винты 7.

При подключении электродвигателя насоса гидросистемы зажима колонны следует учитывать, что насос работает при вращении ротора против часовой стрелки (если смотреть со стороны двигателя). Отсутствие давления в системе свидетельствует о неправильном подключении электродвигателя. В этом случае его необходимо перефазировать. Для проверки давления следует вывернуть резьбовую пробку на гидропанели узла и через переходник подключить манометр. Подстройку давления производят вращением регулировочного винта напорного золотника 5(2) (рис. 29).

Давление в гидросистеме сверлильной головки регулируется с помощью клапанов 4; 5, расположенных на гидропанели (рис. 30). Перед регулировкой давления необходимо отвернуть пробку 6 и на ее место ввернуть манометр.

После ослабления контргаек 3 приступают к регулировке. Регулировка производится только в случае изменения давления по сравнению с настроенным на заводе-изготовителе и указанным на гидросхеме (рис. 29).

Клапан 4 (на гидросхеме поз. 6) настраивается на давление 12,5...16 кгс/см².

Для регулировки клапана 5 необходимо одновременно включить электромагнит ЭМ1.

Для этого достаточно поднять рукоятку управления фрикционной муфтой (рис. 4, поз. 25) в верхнее положение.

При переключении зубчатых блоков коробок скоростей и подач давление в гидросистеме должно подниматься до 16...24 кгс/см². Это достигается настройкой клапана 5 (на гидросхеме поз. 5(1)). По окончании регулировок регулировочные винты стопорятся контргайками. Во избежание течи масла гайки необходимо тщательно затянуть.

Регулировка дросселя производится на заводе-изготовителе. При попадании частиц грязи дроссель необходимо извлечь, для чего следует снять гайку 1 и вывернуть пакет 2. После промывки пакет 2, не разбирай, нужно установить на место и застопорить гайкой 1.

1.6. СМАЗКА СТАНКА

1.6.1. Схема точек смазки показана на рис. 31. В табл. 15 указан перечень элементов и точек смазки.

1.6.2. Описание работы

Станок снабжен комбинированной системой смазки. Смазка трущихся пары колонна-рукав осуществляется автоматически при помощи плунжерного насоса, который при каждом срабатывании механизма отжима рукава подает порцию масла к трущимся поверхностям.

Механизмы, расположенные внутри сверлильной головки, смазываются автоматически от общей гидросистемы сверлильной головки. Остальные трущиеся элементы станка смазываются вручную.

Смазка шпиндельных подшипников производится при помощи шприца, прилагаемого к станку. Смазка нижних подшипников возможна при выдвинутом шпинделе.

Смазка верхних подшипников производится шприц-масленкой со специальным наконечником через отверстие в корпусе. Для этого необходимо предварительно снять передний щиток сверлильной головки.

По окончании смены нужно смазывать тонким слоем масла все наружные обработанные неокрашенные поверхности станка.

При эксплуатации станка необходимо проводить смазку узлов в сроки, указанные в таблице 16.

Перечень точек смазки

Таблица 15

Поз. на рис. 3	Расход смазочного материала, кг	Периодичность смазки	Смазываемая точка	Куда входит	Смазочный материал
1	0,1	1 раз в неделю	Рейка перемещения сверлильной головки	Рукав	Солидол жировой ГОСТ 1033-73
3	0,05	1 раз в месяц	Ось ролика	Механизм зажима рука	ЦИАТИМ-201 ГОСТ 6267-74

5-5

Позиц. обозн. знач.	Наименование аппарата	№	Примечание
1(1), 1(2)	Фильтр счетный	2	$p=50 \text{ кгс}/\text{см}^2$ Q-S л/мин.,
2(1), 2(2)	Насос лопастной	2	$p=64 \text{ кгс}/\text{см}^2$ Q-8 л/мин.
3	Фильтр пластинчатый 0,08 Г 41-2	1	
4(1), 4(2)	Клапан обратный	2	$p=50 \text{ кгс}/\text{см}^2$ Q-18 л/мин.
5(1), 5(2)	Клапан предохр. с пе- реливным золотником ПГ 52-12	2	
6	Клапан низкого давле- ния	1	
7(1), 7(2)	Штуцер для подклю- чения манометра	2	
8	Дроссель	1	
9(1), 9(6)	Золотник реверсивный с электроприв.	7	$p=200 \text{ кгс}/\text{см}^2$ Q-8 л/мин.
10	Цилиндр зажима свер- лильной головки	1	D-50 ММ d-20 ММ
11	Цилиндр тормоза	1	D-18 ММ
12(1); 12(2)	Цилиндры управления фрикционной муфтой	1	D-45 ММ d-40 ММ
13	Цилиндр управления блоком 2-го вала	1	D-8 ММ
14	Цилиндр фиксатора	1	D-12 ММ
15(1); 15(2)	Цилиндр отключения шпинделья	2	D-25 ММ
16	Цилиндры гидропрессек- тора	6	D-18 ММ
17	Краны гидропрессек- тора	6	D-12 ММ
18	Цилиндр зажима колон.	2	
19	Линии связи:	1	D-50 ММ
30...	Всасывания, напора, слива	44	
50;		51	Управления

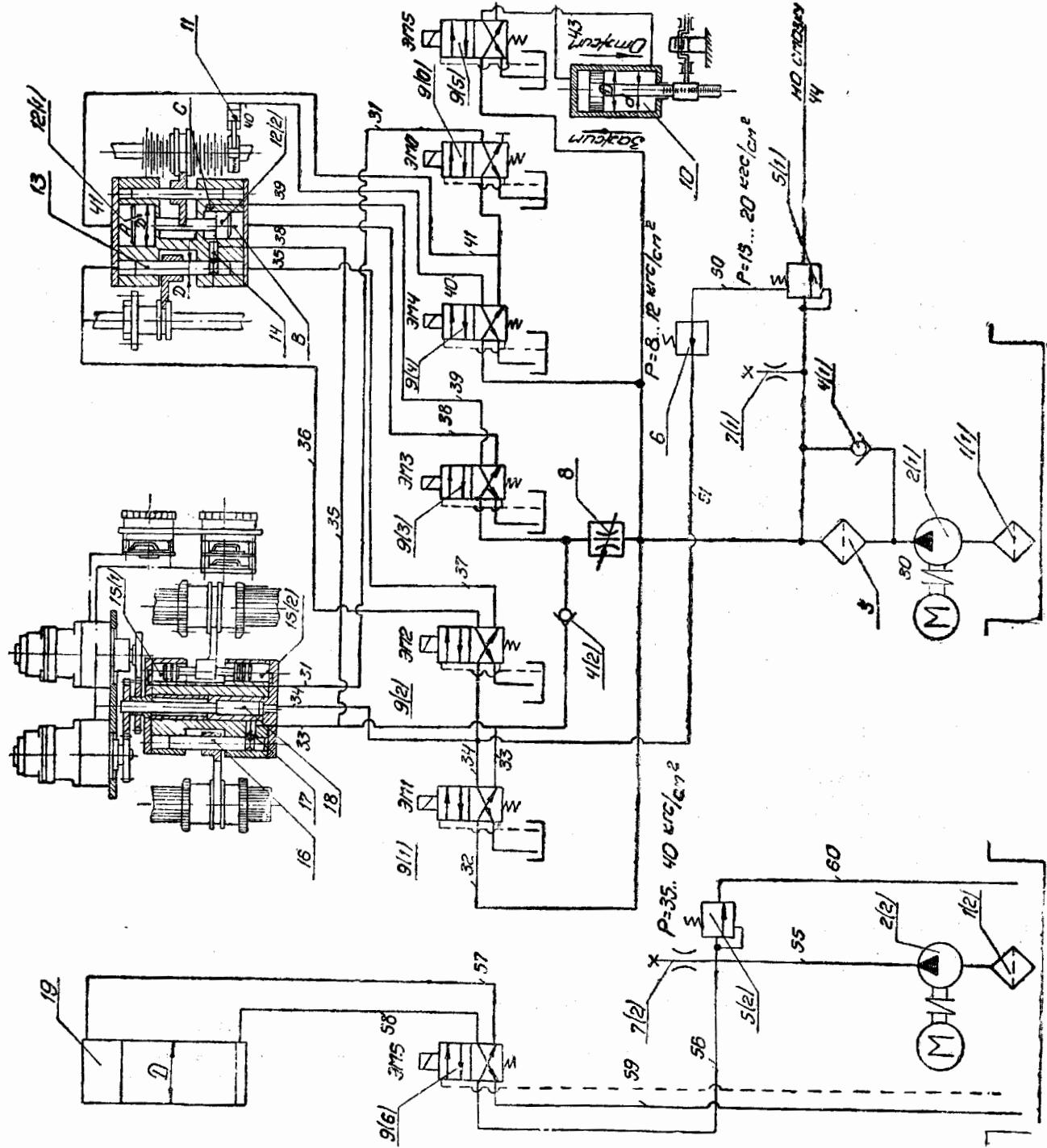
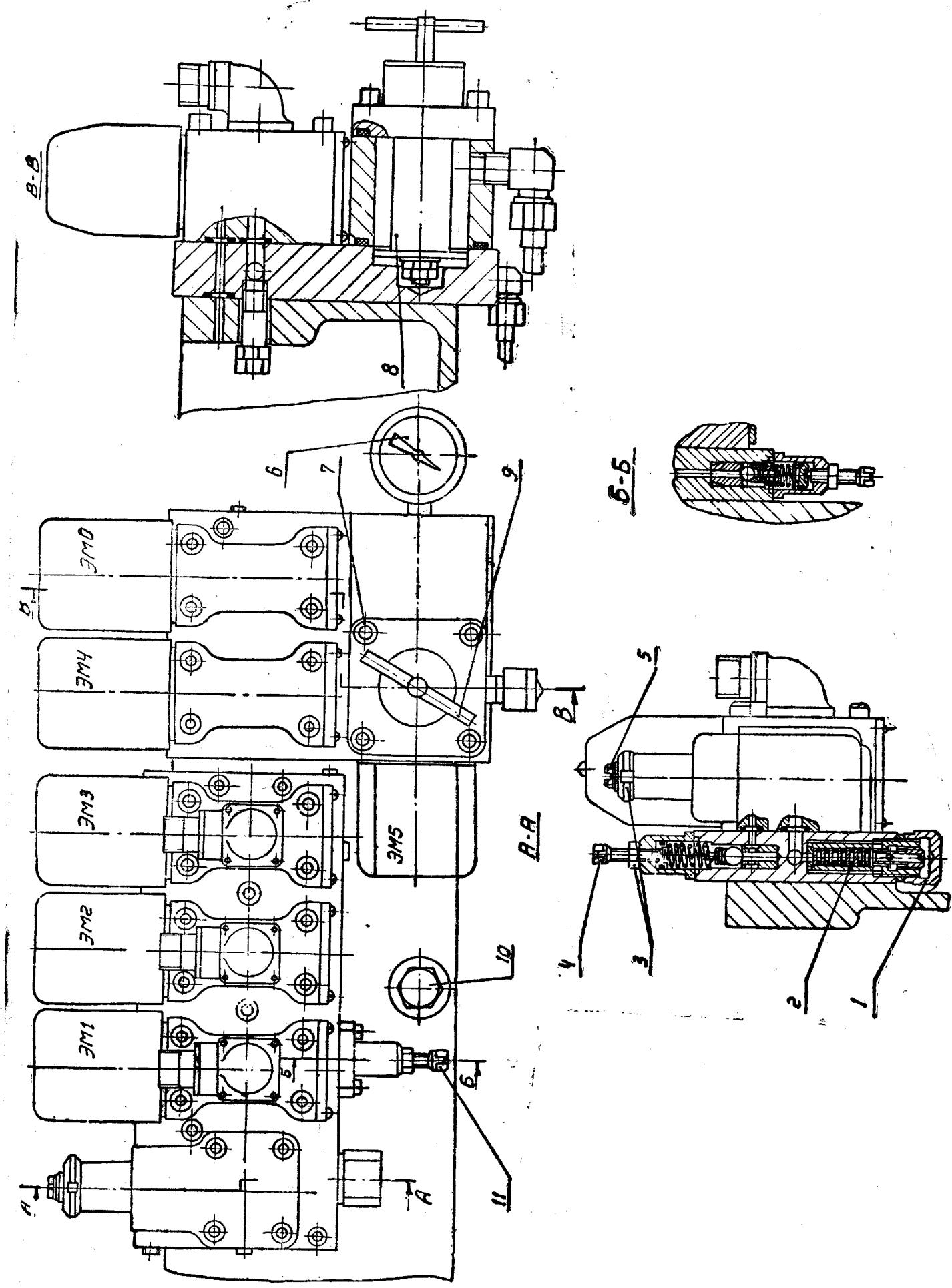


Схема соответствует положению фрикционной муфты

Рис. 29. Схема гидравлическая принципиальная.

Рис. 30. Гидропанель



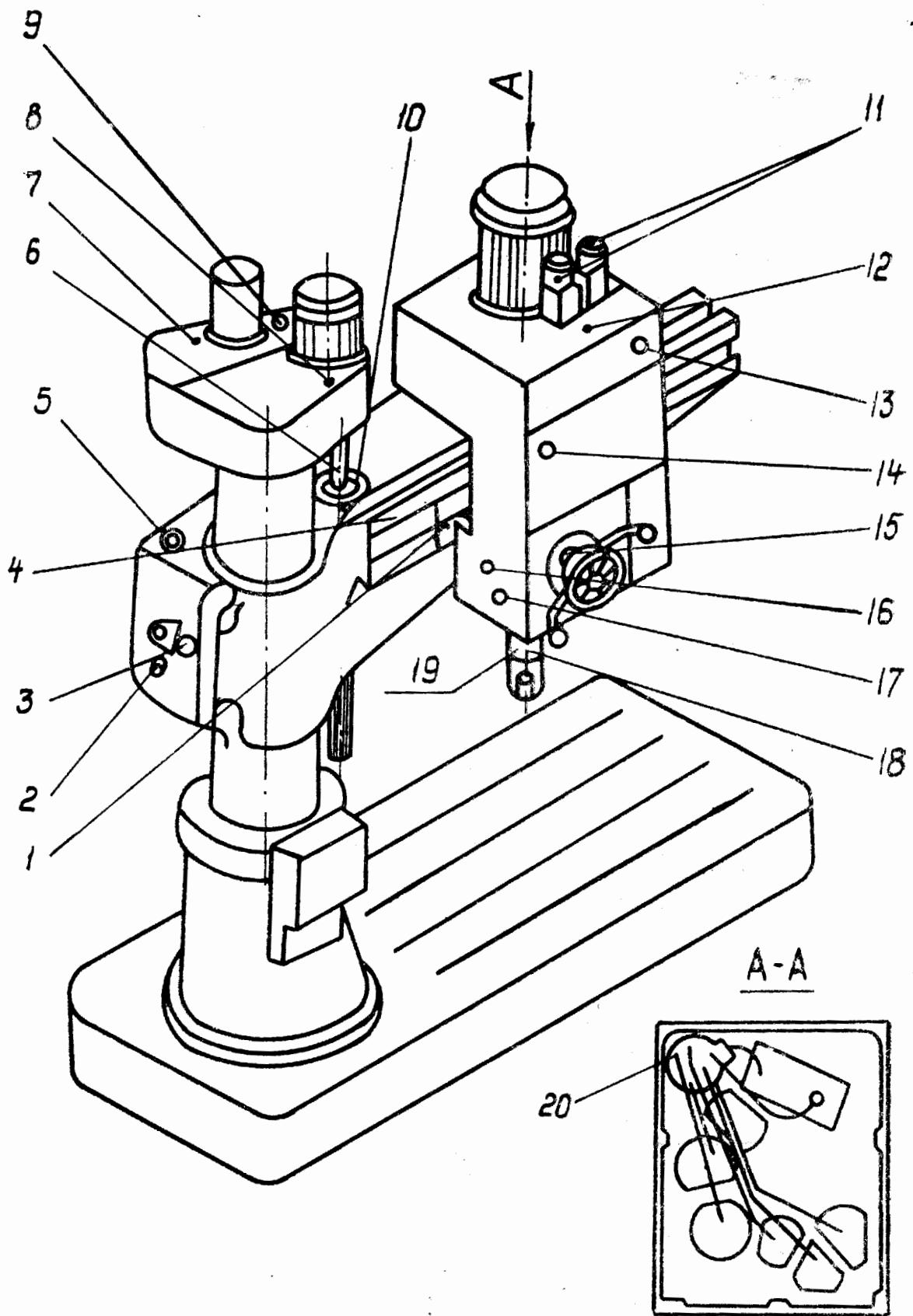


Рис. 31. Схема смазки

Продолжение таблицы 15

Поз. на рис. 31	Расход смазочного материала, кг	Периодичность смазки	Смазываемая точка	Куда входит	Смазочный материал
4		1 раз в день	Направляющие ру- кава	Рукав	Индустриальное И-30А ГОСТ 20799-75
6		1 раз в неделю	Винт механизма подъ- ема	Механизм подъема	Индустриальное И-30А ГОСТ 20799-75
10		»	Гайки механизма подъ- ема	Механизм подъема	Солидол жировой ГОСТ 1033-73
11	0,05	1 раз в месяц	Редукторы электродви- гателей РД-09	Привод гидропреселек- тора	ЦИАТИМ-201 ГОСТ 6267-74
14	0,05	1 раз в неделю	Верхние подшипники шпинделья	Шпиндель	Солидол жировой ГОСТ 1033-73
15	0,01	»	Лимб механизма шпин- делья	Механизм подачи	То же
18		1 раз в день	Поверхность стакана шпинделья	Шпиндель	Индустриальное И-30А ГОСТ 20799-75
19	0,05	1 раз в неделю	Нижние подшипники подачи	Шпиндель	Солидол жировой ГОСТ 1033-73

Таблица 16

Перечень элементов системы смазки

Поз. на рис. 31	Наименование	К-во	Марка смазочного материала	Периодичность за- полнения резервуара	Количество масла, заливаемого в резервуар, л
2	Насос плунжерный С23-32	1			
5	Резервуар для масла в рукаве	1	Индустриальное И20-А ГОСТ 20799-75	По мере надоб- ности	0,5
7	Резервуар для масла в механизме гидрозажима колонны	1	То же	Полная смена 1 раз в 3 месяца	7
8	Резервуар смазки в редукторе ме- ханизма подъема	1	То же	То же	3
12	Резервуар для масла в коробке ско- ростей и подач	1	То же	То же	11
13	Маслоуказатель МН176-63 контро- ля уровня масла в картере го- ловки	1			
16	Резервуар для масла в механизме подачи	1	Индустриальное И20-А ГОСТ 20799-75	Полная смена 1 раз в 3 месяца	3
17	Маслоуказатель МН176-63 контро- ля уровня масла в механизме по- дачи	1			
20	Коллектор	1			

1.6.3. Указания по монтажу и эксплуатации системы смазки.

Перед пуском станка необходимо:

Заполнить резервуар коробки скоростей через заливной фильтр 12. Контроль за уровнем производится по маслоуказателю 13. Не допускать перелива масла выше уровня, так как в противном случае течь масла по шпинделю неизбежна.

Заполнить резервуар механизма подачи через отверстие 16. Контроль за уровнем осуществлять по маслоуказателю 17. Перелив выше уровня вызывает течь масла из-под лимба.

Заполнить резервуары рукава 5, редуктора подъема 8 и гидростанции гидрозажима колонны 9. Уровень контролировать по щупу.

Произвести многократно «подъем-опускание» рукава, этим достигается срабатывание плунжерного насоса 2, который пропитывает маслом сальник в бочке рукава.

Смазочные материалы должны соответствовать следующим требованиям:

условная вязкость при температуре 50°C;
масло индустриальное И-20А-2,6 \div 3,31°Е;
масло индустриальное И-30А-3,81 \div 4,59°Е;
масло индустриальное И-40А-5,24 \div 7,07°Е.

Температура каплепадения смазки ЦИАТИМ-201 не ниже 170°, солидола Т — не ниже 90°C.

2. ИНСТРУКЦИЯ ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ

2.1. УКАЗАНИЯ МЕР БЕЗОПАСНОСТИ

2.1.1. Необходимо соблюдать все общие правила техники безопасности при работе на металорежущих станках.

2.1.2. Периодически проверять правильность работы блокировочных устройств.

2.2. ПОРЯДОК УСТАНОВКИ

2.2.1. Распаковка. Станок отправляется потребителю в собранном виде, упакованным вместе с принадлежностями в деревянный ящик. При упаковке сверлильная головка закрепляется упорами, исключающими ее перемещение по рукаву.

К месту установки станок доставляют в нераспакованном виде, пользуясь транспортными указаниями на ящике.

Распаковку следует начинать с верхних досок, а затем удалять боковые. При пользовании ломом нельзя просовывать его глубоко внутрь ящика и опирать о детали станка во избежание повреждений. После распаковки необходимо удалить транспортные упоры сверлильной головки.

2.2.2. Транспортирование (рис. 32). При транспортировке станка в распакованном виде его следует обвязать и подвесить на крюк крана, как указано на рис. 32.

Необходимо иметь ввиду, что для большей безопасности транспортировки станка в его цоколе под вводной панелью имеется стопорный винт А. Перед транспортировкой следует проверить стопорение винтом поворотных частей, а перед пуском станка винт заменить крышкой.

Обвязывать станок необходимо пеньковым канатом диаметром не менее 30 мм, высокого качества, без повреждений. Скобы для крепления каната к фундаментной плите и пазовые болты отгружаются со станком (см. комплектовочную ведомость).

При обвязке следите, чтобы канат не касался рукояток и других малопрочных деталей станка, а в местах соприкосновения каната с окрашенными поверхностями необходимо вкладывать прокладки во избежание порчи окраски.

2.2.3. Установка станка на фундаменте (рис. 33, 34). Фундамент должен быть подго-

товлен до установки станка по размерам, представленным на рис. 33. Глубина заложения фундамента Н применяется в зависимости от грунта, но должна быть не менее 300 мм.

КАТЕГОРИЧЕСКИ ЗАПРЕЩАЕТСЯ ДО УСТАНОВКИ СТАНКА НА ФУНДАМЕНТ И ЗАЛИВКИ ФУНДАМЕНТНЫХ БОЛТОВ ОТВОРАЧИВАТЬ СТОПОРНЫЙ ВИНТ А (рис. 32).

Станок допускает обработку деталей, установленных вне плиты. В этом случае фундамент становится частью системы, воспринимающей усилия сверления, и должен быть запроектирован с учетом этого фактора. Дополнительные плиты следует устанавливать перпендикулярно к шпинделю. Для этого сверлильную головку устанавливают в среднем положении на рукаве, а рукав в среднем положении по высоте. Выверку производят коленчатой оправкой, как показано на рис. 34.

Фундаментные болты специальной конструкции в виде якорей (рис. 35) и шпилек 2М55.00. 00.042 и 043 (см. «Комплектовочную ведомость») поставляются вместе со станком.

При изготовлении фундамента в местах крепления фундаментных болтов должны быть установлены пирамидальные колодцы.

После того, как фундамент достаточно окрепнет, на него устанавливают станок с предварительно навешенными фундаментными шпильками и якорями. Подъем и транспортировка станка производятся при помощи скоб, прилагаемых к станку.

Установленный на фундаменте станок вывешивается грубо по уровню с помощью 8 стальных клиньев шириной 60 мм, толщиной 15 мм с уклоном не более 5°, после чего фундаментные болты в колодцах заливаются жидким цементным раствором.

При заливке колодцев необходимо следить, чтобы не нарушилось вертикальное положение фундаментных якорей, что может привести к их поломке при затяжке болтов.

После затвердевания раствора в колодцах гайки фундаментных болтов слегка подтягиваются, удаляют стопорный винт А (рис. 32), отверстие закрывают прилагаемой крышкой, подключают станок к сети, удаляют антикоррозийное покрытие и приступают к окончательной выверке станка.

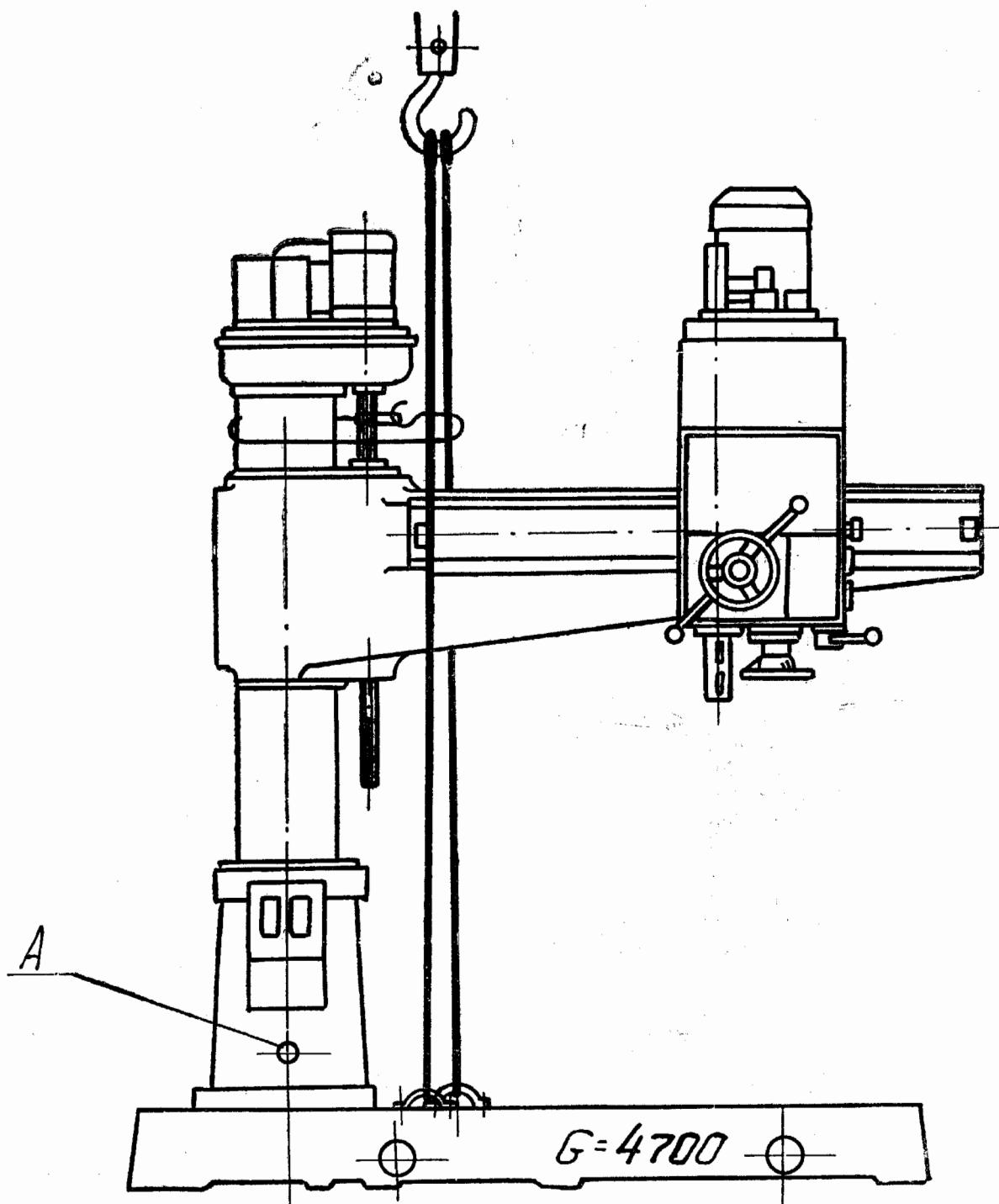


Рис. 32. Транспортировка станка

Для этого с помощью клиньев 2, 3, 4 (рис. 34) и болтов 1 и 7 устанавливают поверхность плиты в горизонтальной плоскости, а затем с помощью клиньев 5 и болтов 6 обеспечивают установку станка в соответствии с нормами точности (см. «Свидетельство о приемке»).

По окончании выверки станка подошва подливается жидким цементным раствором. Когда раствор затвердевает, станок готов к пуску.

2.2.4. При упаковке станка все наружные обработанные поверхности предохраняются от коррозии в пути жировым или лаковым покрытием.

АНТИКОРРОЗИЙНОЕ ПОКРЫТИЕ НЕ СЛЕДУЕТ УДАЛЯТЬ ДО УСТАНОВКИ СТАНКА НА ФУНДАМЕНТ!

Удаление антисорбционного покрытия производится чистой ветошью, слегка смоченной нитрорастворителем, а при отсутствии такого — бензином или скипидаром. Применение для этой цели металлических скребков, наждачного полотна и т. п. категорически запрещается.

После полной очистки станка от антисорбционных покрытий и пыли весь станок протирается насухо и обработанные поверхности протираются ветошью, слегка смоченной в машинном масле.

В связи с тем, что очистка стыков подвижных соединений затруднительна, ее следует повторить в этих местах после подключения станка к электросети и смещения подвижных частей со своих мест.

2.2.5. Подготовка к первоначальному пуску. После очистки антисорбционного покрытия установленный на фундамент станок подключается к электросети. При этом обязательно заземление станка по действующим нормам техники безопасности.

Правильность фазировки проверяется включением одной из кнопок вертикального перемещения рукава. Если направление перемещения не соответствует стрелкам, следует поменять местами два подводящих провода на вводной клемме цоколя. После подключения станка заполняют маслом резервуары и производят смазку трущихся частей (согласно разделу «Смазка станка»).

Основные требования, связанные с первоначальным пуском, изложены в разд. «Гидрооборудование», «Электрооборудование» и «Смазка».

Кроме того, необходимо соблюдать следующий порядок:

1. Рукояткой вводного выключателя (рис. 3, поз. 3) станок включается в сеть.
2. Проверяют действие механизмов зажима.

Для управления этими механизмами имеется станция управления в ступице маховика перемещения головки. Нажатием на кнопки проверяется совместная и раздельная работа зажимов. В отжатом положении рукав с колонной должны легко вращаться относительно цоколя, а сверлильная головка должна легко перемещаться вдоль рукава маховиком перемещения.

3. При нажатии на кнопки вертикального перемещения рукава направление перемещения должно соответствовать стрелке. При первых нескольких оборотах винта происходит отжим рукава, а затем начинается перемещение рукава в соответствующем направлении. При нажатии на кнопку «Вверх» начинается перемещение рукава вверх. Перемещение рукава вниз происходит при нажатии на кнопку «Вниз». При прекращении воздействия на кнопку перемещение должно прекращаться, а винт реверсируется и совершает несколько оборотов для зажима рукава, после чего останавливается.

4. При нажатии на кнопку «Пуск» шпиндель включается главный электродвигатель сверлильной головки, и маслонасос начинает подавать масло в гидросистему. При этом, если рукоятка управления фрикционной муфтой находится в среднем положении, шпиндель не должен вращаться. При переводе рукоятки в одно из крайних положений шпиндель начинает вращаться в направлении поворота рукоятки.

5. Производят проверку механизмов преселективного набора чисел оборотов и подач. Для этого, не выключая вращения шпинделя, устанавливают выбранные число оборотов и подачу. Затем переводят рукоятку управления фрикционной муфтой в среднее положение. При этом шпиндель должен остановиться (автоматически срабатывает тормоз).

Поворот кранов гидропреселектора при настройке скоростей и подач производится специальными двигателями и может длиться до 6 секунд (в зависимости от выбранного режима).

Включение набранного режима следует производить при разрешающем зеленом свете сигнальной лампы на пульте управления, который указывает на окончание поворота кранов и подготовку гидропреселектора к переключению.

При подъеме рукоятки вверх и повороте ее по часовой стрелке шпиндель будет вращаться вправо с набранным числом оборотов.

Рекомендуется опробовать включение нескольких чисел оборотов и подач, а затем на 2 часа включить станок для проверки нагрева масла. Допустимый нагрев масла — не более 50°.

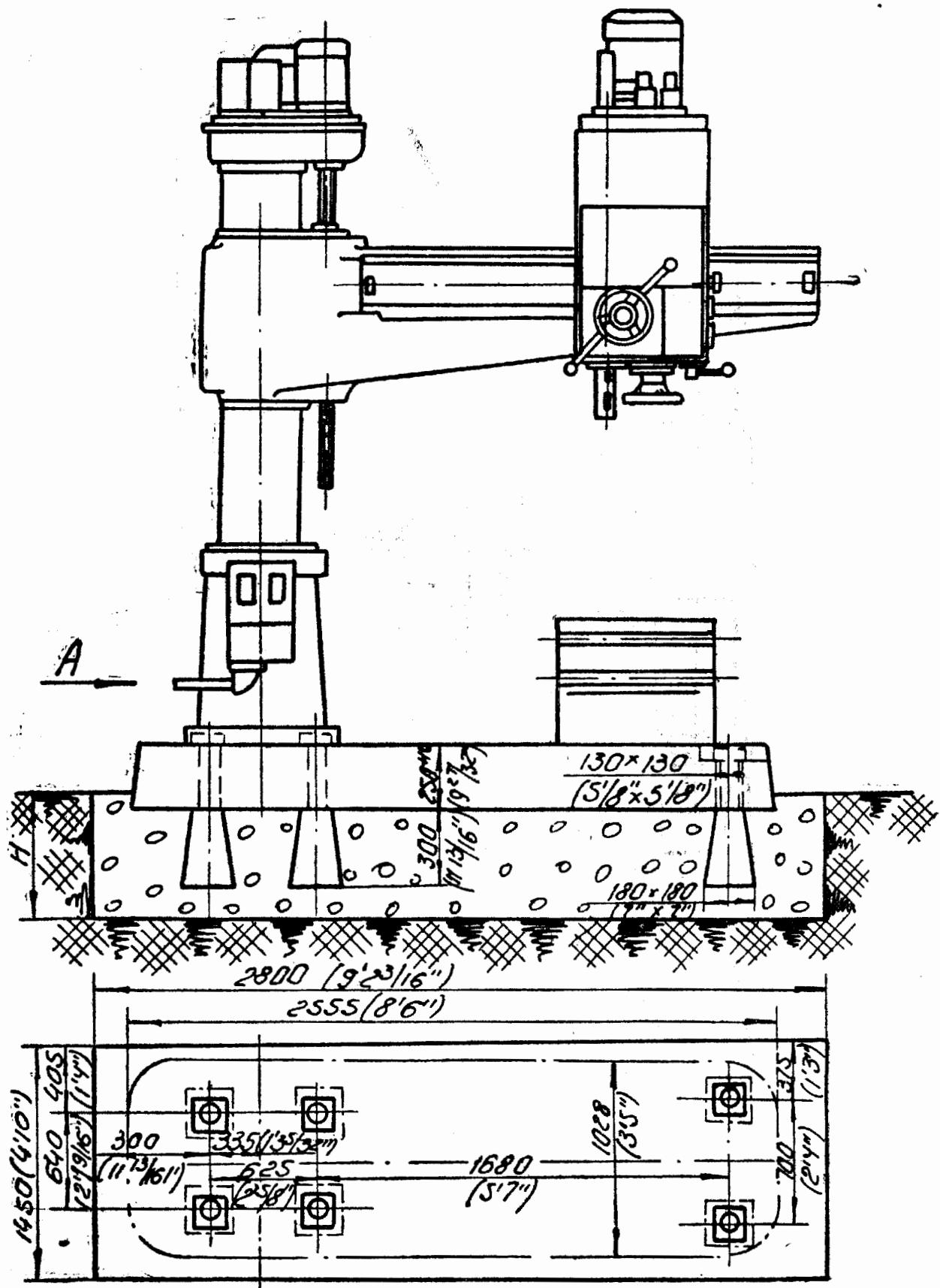


Рис. 33. Фундамент станка

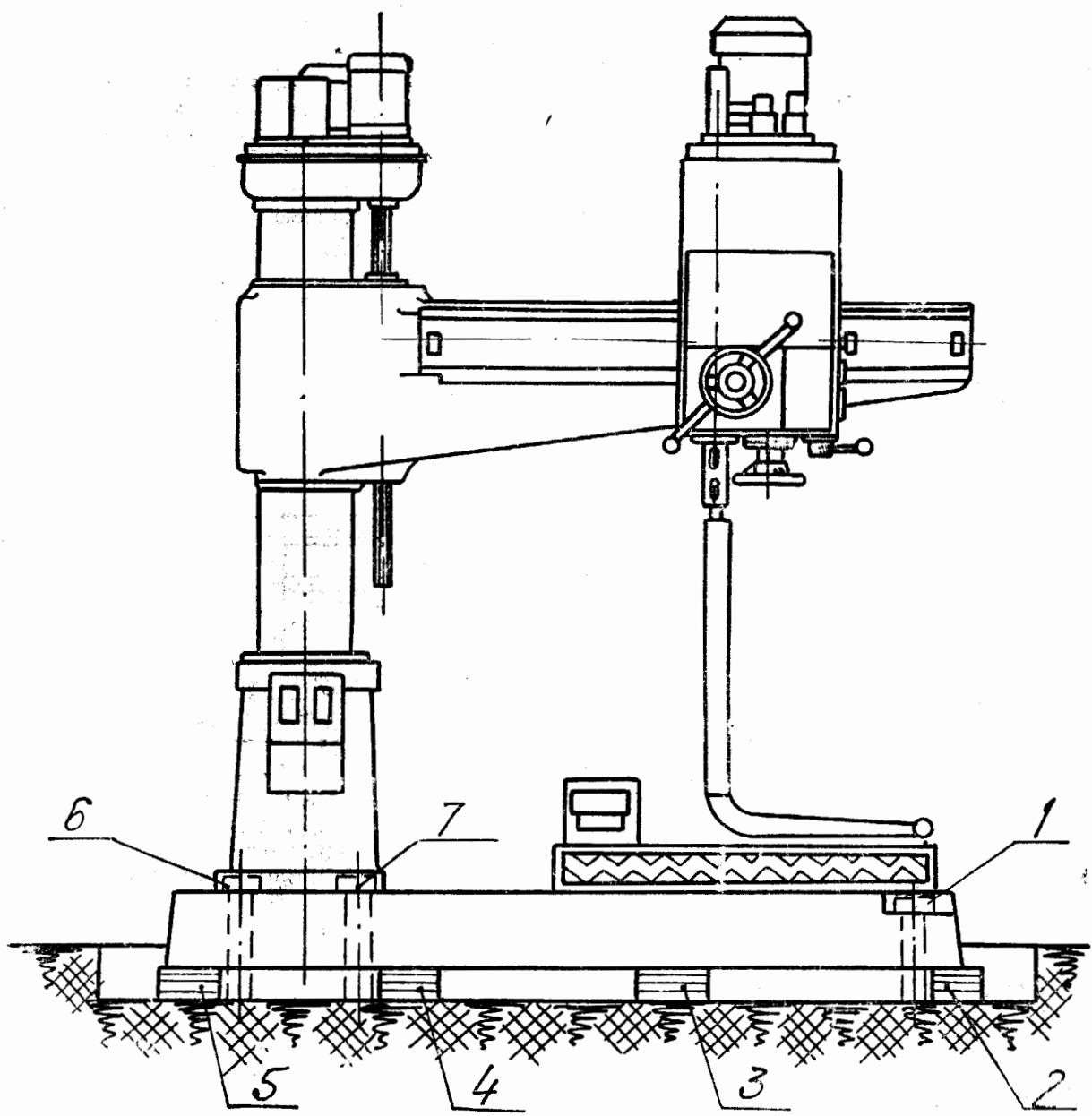


Рис. 34. Установка станка

Если при соблюдении всех правил все же наблюдаются сбои в наборе режимов, то есть неправильно включены скорости и подачи, это может быть следствием таких легко устранимых причин:

1. Упало давление в системе — необходимо отрегулировать давление переключения в соответствии с указаниями настоящего руководства, приведенными в описании гидравлической схемы.

2. Недостаточен уровень масла в картере сверлильной головки, что приводит к вспениванию масла и к попаданию воздуха в гидросистему — следует долить масла (примерно до половины смотрового стекла).

3. Разрегулировалось реле времени РЗ — необходимо отрегулировать выдержку времени примерно до $1,5 \div 2$ с, а также убедиться в том, что контакты микропереключателя этого реле работают в соответствии с описанием электросхемы.

ВНИМАНИЕ!

ВКЛЮЧАТЬ МЕХАНИЧЕСКУЮ ПОДАЧУ РАЗРЕШАЕТСЯ ТОЛЬКО ПОСЛЕ ЗАЖИМА ГОЛОВКИ. НЕСОБЛЮДЕНИЕ ЭТОГО ТРЕБОВАНИЯ МОЖЕТ ПРИВЕСТИ К АВАРИИ И ТРАВМЕ СВЕРЛОВЩИКА.

ПРИ ВРАЩЕНИИ ШПИНДЕЛЯ С ЧАСТОТОЙ 1600—2000 об/мин. НЕ РЕКОМЕНДУЕТСЯ ВКЛЮЧЕНИЕ ПОДАЧ 1,25; 1,8 И 2,5 мм/об. ЭТО МОЖЕТ ПРИВЕСТИ К ПОЛОМКЕ СТАНКА.

2.3. НАСТРОЙКА И НАЛАДКА СТАНКА

2.3.1. Обрабатываемая деталь, в зависимости от ее габаритных размеров, крепится на плите или на столе станка. Крепление детали должно быть надежным, так как во время сверления деталь может провернуться и вызвать травму рабочего и повреждение станка.

В соответствии с выполняемой на станке операцией подбирается и устанавливается в шпиндель вспомогательный и режущий инструменты. При последовательной работе несколькими инструментами пользуются быстромененным патроном. В случае нарезания резьбы обязательно устанавливают предохранительный патрон.

При работе тяжелым инструментом следует отрегулировать пружину противовеса. Регулировка противовеса производится в нижнем положении шпинделя.

Рукав устанавливают на такой высоте, чтобы обработка велась при минимально выдвинутой пиноли шпинделя.

Выбор режимов, превосходящих допустимые динамические параметры, не приведет к разрушению деталей станка, так как его силовые узлы снабжены предохранительными уст-

ройствами, защищающими механизмы станка от перегрузки. При срабатывании предохранителей нужно снизить режимы.

2.3.2. Набор скоростей и подач производят следующим образом:

Случай 1 — шпиндель не работает, рукоятка управления фрикционной муфтой находится в среднем фиксированном положении. Поворачивают рукоятку набора скоростей или подач до совмещения нужной цифры на рукоятке с указательной стрелкой. При этом на пульте погаснет сигнальная лампа. После того, как лампа загорится, включают вращение шпинделя рукояткой управления фрикционной муфтой подъемом вверх с поворотом ее по часовой стрелке.

Направление вращения шпинделя, соответствующее положению рукоятки, обозначено стрелкой на табличке у рукоятки.

Случай 2 — шпиндель работает, рукоятка управления фрикционной муфтой в одном из крайних положений. Поворачивают рукоятки набора в нужное положение. После того, как загорится сигнальная лампа, рукоятку управления фрикционной муфтой переводят в среднее фиксированное положение, затем снова включают рукоятку управления фрикционной муфтой, как описано в случае 1.

Механизм подачи станка (рис. 16) имеет устройство для автоматического отключения подачи на заданной глубине. Для этого инструмент упирают ручной подачей в торец обрабатываемой детали, лимб настройки подачи 12 поворачивают на соответствующее деление против нулевой риски нониуса. Для точной установки пользуются рукояткой 23, предварительно включив лимб поворотом рукоятки 28. После настройки включают кнопку-упор 30. Если ограничивается глубина сверления, то можно учесть размеры конусной части сверла. В этом случае требуемую глубину устанавливают не против нулевого деления нониуса 26, а против цифры на нониусе, равной диаметру сверла.

Механическая подача включается движением штурвальных рукояток 29 «от себя».

2.4. РЕГУЛИРОВКА СТАНКА

2.4.1. Конструкция станка предусматривает возможность регулирования отдельных механизмов, детали которых изнашиваются во время эксплуатации. Ниже даются указания по регулированию основных механизмов станка.

2.4.2. Регулировка отжима и зажима колонны станка осуществляется путем поворота винта 3 относительно гайки 7 (рис. 8).

Для регулировки необходимо:
установить давление в системе в пределах 35—40 кгс/см²;
подать масло под давлением в полость Б (отжим);
отвернуть болты 1, крепящие фланец 2;

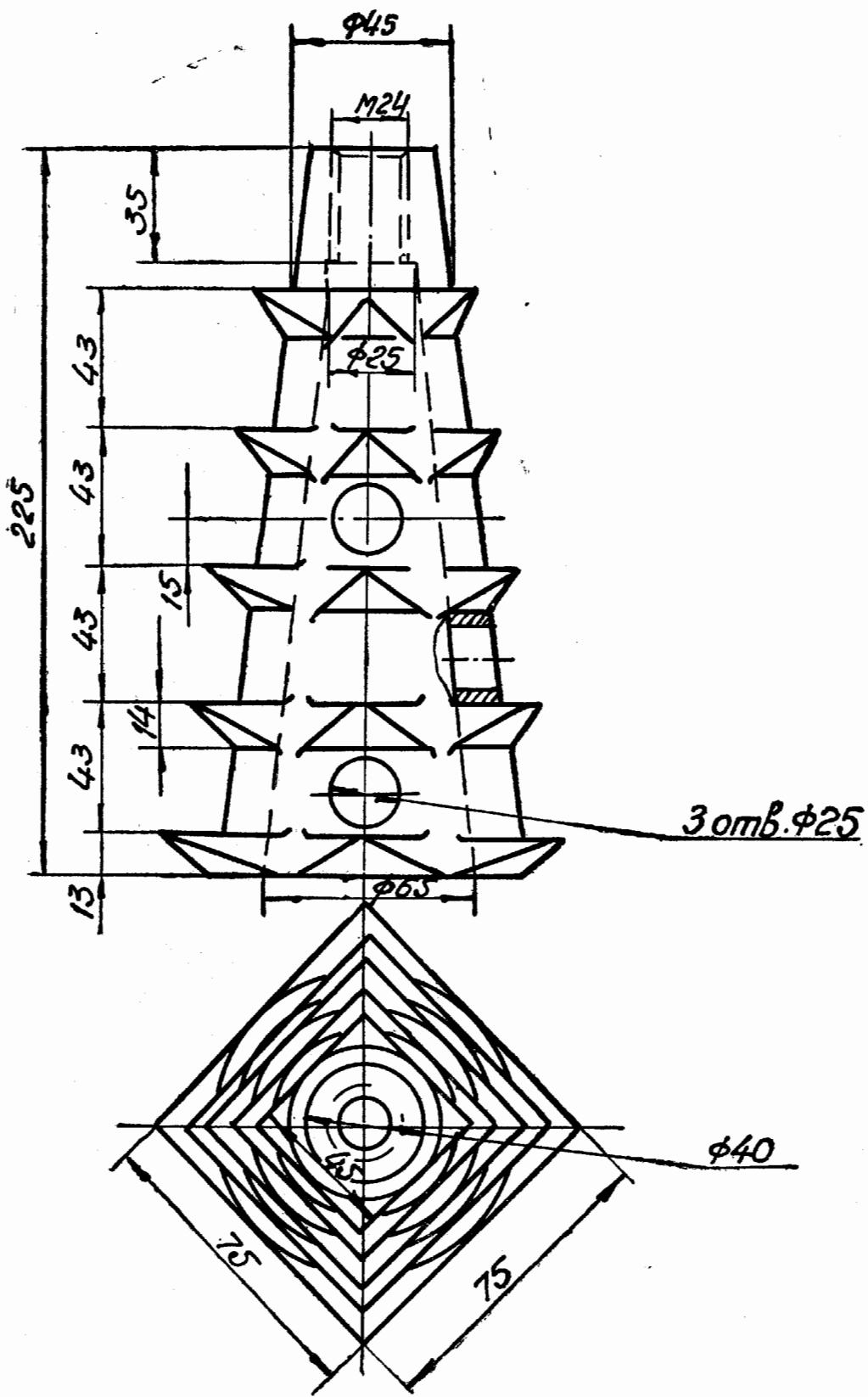


Рис. 35. Якорь

поворотом фланца 2 произвести отжим (установив осевой ход колонны в пределах 0,4—0,5 мм);

вывести фланец 2 из зацепления с винтом 3, совместить по крепежным отверстиям и закрепить винтами 1.

Регулировку производить таким образом, чтобы при выполнении зажима колонны плунжер 21 не доходил до крышки 25. В противном случае не будет достигнуто полное усилие зажима.

При нормально отрегулированном зажиме поворотные части станка не должны поворачиваться от усилия менее 250 кгс, приложенного на конце рукава в горизонтальной плоскости. При отжиме поворот должен осуществляться усилием не более 5 кгс.

2.4.3. Регулирование зажима рукава на колонне производится подкладыванием компенсационных шайб 22 под гайки 21 болтов 7 (рис. 11). Такой способ позволяет избежать повторного засверливания гаек и болтов. Затяжка гаек производится при неподвижном рукаве.

Зажим считается достаточным, если между колонной и рукавом сверху, на стороне, противоположной разрезу, не проходит щуп 0,03 мм.

2.4.4. Регулирование плавного перемещения рукава по колонне осуществляется гайками болтов 8. Перемещение рукава вниз должно происходить без рывков.

2.4.5. Зажим сверлильной головки на направляющих рукава можно отрегулировать поворотом эксцентриковой втулки 5 (рис. 12). В отрегулированном положении втулка стопорится специальным фиксатором. Закрепление головки считается достаточным, если ее нельзя сдвинуть с места маховиком ручного перемещения приложении усилия 20 кгс.

2.4.6. При необходимости уменьшить зазор между призматическими направляющими корпуса головки и рукава следует снять щиток, освободить стопор 17 эксцентриковых осей 9 (рис. 12) и поворотом червяка 12 установить необходимый зазор (до 0,05 мм). При этом легкость перемещения головки по рукаву не должна нарушиться. При необходимости уменьшить зазор между передней направляющей рукава и корпусом головки следует освободить стопор 11 и эксцентриковой осью 13 установить зазор, чтобы не проходил щуп 0,03 мм. После окончания регулировки затянуть стопорные винты 11 и 17.

2.4.7. Повышенный осевой люфт шпинделя устраняется подтяжкой гайки 11 (рис. 21).

2.4.8. Регулирование пружин противовеса, уравновешивающих шпиндель с инструментом, осуществляется в нижнем положении шпинделя поворотом червяка 4 (рис. 22).

Если регулировка производится после ремонта узла, следует руководствоваться указаниями табл. 6.

2.4.9. Для регулирования пружины тормоза необходимо открыть боковое окно на правой стороне крышки головки. Расконтрить гайку 33, вывернуть стопорный винт 35, затем вращением гайки 33 произвести необходимое наложение пружины 34 (рис. 13).

При вращении шпинделя с числом оборотов в минуту 1000 он должен остановиться в течение $2 \div 3$ секунд.

2.4.10. Регулирование усилия подачи осуществляется вращением винта 9 (рис. 15). После регулировки следует затянуть стопорную гайку 11.

Если при работе под нагрузкой перестает вращаться шпиндель или выключается подача вследствие срабатывания предохранительных устройств, необходимо проверить состояние инструмента (затупление, заедание в кондукторной втулке и т. д.) либо снизить режимы обработки.

Указания о методах устранения возможных нарушений нормальной работы, относящихся к системам электрооборудования и гидрооборудования, приведены в соответствующих подразделах настоящего «Руководства».

2.5. ОСОБЕННОСТИ РАЗБОРКИ И СБОРКИ ПРИ РЕМОНТЕ

2.5.1. При разборке механизмов станка для ремонта помимо общих правил разборки металорежущих станков необходимо иметь в виду перечисленные ниже специфические особенности, характерные для данного станка.

2.5.2. Снятие крышки головки возможно после демонтажа главного двигателя, приводов гидропресселектора, клеммной коробки и всех других электрических коммуникаций. Затем следует произвести демонтаж подмоторной крышки.

Далее для снятия крышки головки необходимо отвернуть гайку на валу фрикционной муфты, снять гнезда валов, снять маслораспределитель. Через левое боковое окно отсоединить трубку подвода масла к маслораспределителю, вывернуть винты крепления крышки к корпусу головки. После этого можно снимать крышку.

ВНИМАНИЕ!
ПРИ ОТСОЕДИНЕНИИ ЦЕПИ ПРОТИВОВЕСА И ПРИ ДЕМОНТАЖЕ ШТУРВАЛЬНОГО УСТРОЙСТВА ШПИНДЕЛЬ ПОДНЯТЬ В КРАЙНЕЕ ВЕРХНЕЕ ПОЛОЖЕНИЕ И УСТАНОВИТЬ ШТИФТ В ОТВЕРСТИЕ «Б» ДЕТАЛИ 2 (рис. 21).

2.5.3. При разборке штурвального устройства предварительно снять передний щиток головки и застопорить винты 5, 17, 18 (рис. 22) согласно табл. 6.

Предварительно отсоединить провода в кнопочной станции. Отпустить стопорные винты 29 крепления кабельной трубки, после чего извлечь кнопочную станцию.

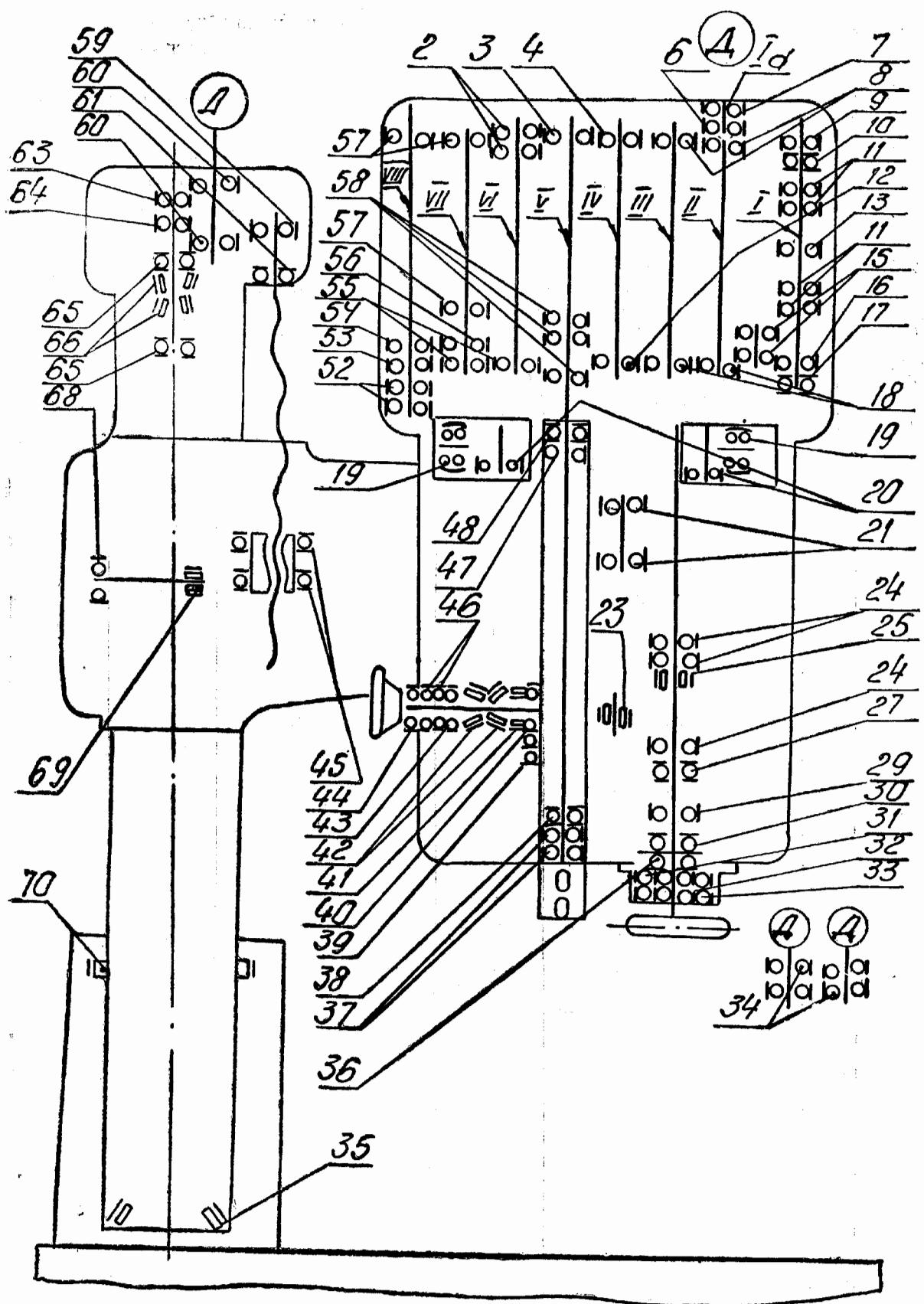


Рис. 36. Схема расположения подшипников

Далее отворачивается гайка внутри ступицы маховика, затем снимается маховик, после чего извлекается штурвальное устройство. Рычаги штурвала должны быть в горизонтальной плоскости, в положении «на себя».

2.5.4. Перед демонтажом шпинделя необходимо застопорить узел противовеса (см. п. 2.5.3), выдвинуть шпиндель и подпереть снизу. Вытянуть штырь 13 (рис. 21), помещенный на задней стенке головки. После удаления штурвального устройства шпиндель выводят вниз.

2.5.5. Перед демонтажом противовеса руководствоваться указаниями табл. 6.

2.5.6. Перед демонтажом корпуса механизма зажима сверлильной головки (рис. 12) головку обязательно подвесить тросом на кране.

Отсоединив корпуса 18 и 19, снять сверлильную головку с рукава.

2.5.7. При сборке колонны обратить особое внимание на регулировку механизма зажима колонны (способ регулировки см. п. 2.4.2).

2.5.8. Если при ремонтных работах были сняты двигатели вращения кранов 20 (рис. 19), то при их установке необходимо обеспечить соответствие конкретных величин чисел оборотов и подач шпинделя табличным значениям. С этой целью в шестернях 24 и 25 выполнены специальные отверстия (рис. 19). Эти отверстия необходимо совместить с лункой в крышке, как показано на рис. 19, что будет соответствовать установке кранов-избирателей в положение, при котором коробка скоростей переключается на 20 об/мин., а коробка подач — на 0,63 мм/об.

2.6. СХЕМА РАСПОЛОЖЕНИЯ ПОДШИПНИКОВ (рис. 36)

2.6.1. Перечень подшипников качения (табл. 17).

Таблица 17

Перечень подшипников качения

Наименование	Класс точности	Куда входит	Поз. на рис. 36	Кол.
Подшипник 101 ГОСТ 8338-75	0	Головка сверлильная	20	2
Подшипник 104 ГОСТ 8338-75	0	Коробка подач	57	3
»	0	Вал червяка	30	1
»	0	Механизм включения подачи	40	1
Подшипник 105 ГОСТ 8338-75	0	Фрикционная муфта	11	4
»	0	Коробка скоростей	15	2
Подшипник 106 ГОСТ 8338-75	0	Коробка подач	52	2
Подшипник 107 ГОСТ 8338-75	0	Фрикционная муфта	9	1
»	0	Коробка подач	2	2
Подшипник 107К ГОСТ 8338-75	0	Вал червяка	24	3
Подшипник 110 ГОСТ 8338-75	6	Шпиндель	47	1
»	5	»	37	2
»	0	Токосъемник	63	1
Подшипник 111 ГОСТ 8338-75	0	Противовес	21	2
Подшипник 112 ГОСТ 8338-75	0	Зажим рукава	68	1
»	0	Коробка скоростей	3	1
Подшипник 113 ГОСТ 8338-75	0	»	58	3
Подшипник 118 ГОСТ 8338-75	0	Механизм включения подачи	43	1
Подшипник 201 ГОСТ 8338-75	0	Привод гидропреселектора	34	4
Подшипник 202 ГОСТ 8338-75	0	Коробка подач	54	1
»	0	Механизм включения подачи	39	1
Подшипник 204 ГОСТ 8338-75	0	Редуктор	60	2

Продолжение табл. 17

Наименование	Класс точности	Куда входит	Поз. на рис. 36	Кол.
Подшипник 205 ГОСТ 8338-75	0	Фрикционная муфта	16	1
Подшипник 206 ГОСТ 8338-75	0	Редуктор	59	1
Подшипник 207 ГОСТ 8338-75	0	Коробка скоростей	4	1
Подшипник 209 ГОСТ 8338-75	0	Фрикционная муфта	13	1
Подшипник 302 ГОСТ 8338-75	0	Коробка подач	55	2
То же	0	Вал червяка	36	1
Подшипник 305 ГОСТ 8338-75	0	Коробка скоростей	8	2
Подшипник 1205 ГОСТ 5720-51	0	Головка сверлильная	19	2
Подшипник 8104 ГОСТ 6874-54	0	Вал червяка	32	1
Подшипник 8107 ГОСТ 6874-54	0	Фрикционная муфта	10	1
Подшипник 8109 ГОСТ 6874-54	0	Вал червяка	25	1
Подшипник 8110 ГОСТ 6874-54	6	Шпиндель	48	1
Подшипник 8112 ГОСТ 6874-54	0	Механизм подъема	45	2
Подшипник 8205 ГОСТ 6874-54	0	Фрикционная муфта	17	1
Подшипник 8207 ГОСТ 6874-54	6	Механизм подъема	61	1
Подшипник 8208 ГОСТ 6874-54	0	Механизм гидрозажима	65	2
Подшипник 8210 ГОСТ 6874-54	5	Шпиндель	38	1
Подшипник 50305 ГОСТ 2893-54	0	Коробка скоростей	18	2
Подшипник 50306 ГОСТ 2893-54	0	»	12	1
Подшипник 60205 ГОСТ 7243-54	0	Коробка подач	53	1
Подшипник 32206 ГОСТ 8328-57	0	Вал червяка	27	1
Подшипник 1000904 ГОСТ 8338-75	0	»	31	1
Подшипник 2007116 ГОСТ 333-71	0	Механизм гидрозажима	66	2
Подшипник 2007913 ГОСТ 333-71	0	Механизм включения подачи	42	2
Подшипник 3182134 ГОСТ 7634-56	0	Цоколь и колонна	35	1
Подшипник 7000103 ГОСТ 8338-75	0	Вал червяка	29	1
Подшипник 7000106 ГОСТ 8338-75	0	Коробка подач	56	1
Подшипник 7000106 ГОСТ 8338-75	0	Механизм включения подачи	46	2
»	0	Токосъемник	64	1
Подшипник 7000108 ГОСТ 8338-75	0	Механизм включения подачи	44	1
Подшипник 7000109 ГОСТ 8338-75	0	Вал червяка	33	2
Подшипник 7000111 ГОСТ 8338-75	0	Фрикционная муфта	6	1
Подшипник 7000113 ГОСТ 8338-75	0	»	7	1
Подшипник 942/30 ГОСТ 4060-60	0	Механизм включения подачи	41	1
Подшипник 943/25 ГОСТ 4060-60	0	Противовес	23	1
Подшипник 943/45 ГОСТ 4060-60	0	Зажим рукава	69	1
Подшипник 952763	0	Цоколь и колонна	70	1

Таблица 18

2.6. Возможные неисправности и методы их устранения

Неисправность	Причина	Метод устранения
При нажатии кнопок не включаются механизмы	Сработало автоматическое выключение	Если на вводной панели автомат включен, вызвать электрика, так как автомат цепи управления и тепловая защита находятся внутри электрошкафа, доступ к которому разрешен только электрику
При нажатии кнопки «отжим» (на кнопочной станции, расположенной в маховике перемещения сверлильной головки) колонна не отжимается во все или отжимается недостаточно (тугое вращение колонны)	В картере механизма нет масла. Упало давление в системе. Разрегулировался механизм зажима. Неисправности в электросхеме	Отрегулировать давление Отрегулировать зажим в соответствии с разделом «Регулирование». Вызвать электрика
При нажатии кнопки «отжим» головка перемещается туго	Разрегулировано давление в гидросистеме головки. Разрегулирован экспрессорный зажим	Отрегулировать давление (см. указания по обслуживанию гидрооборудования)
При зажиме происходит увод шпинделя больше нормы	Разрегулированы ролики, перемещающиеся по боковой направляющей рукояти	Провести регулировку в соответствии с указаниями раздела «Регулирование»
При наборе чисел оборотов или подачи и правильном оперировании скорость или подача набирается неверно	1. Случайный сбой. Упало давление масла в гидросистеме. Разрегулировано реле времени. В трубопроводе гидросистемы воздух из-за низкого уровня масла 2. Систематическая ошибка. (Все скорости или все подачи набираются неверно). Сбито положение кранов преселектора относительно ламельных переключателей	1. Установить манометр и отрегулировать давление (см. указания по обслуживанию гидрооборудования). Вызвать электрика и отрегулировать реле РЗ на 1,5—3 секунды. Долить масла в верхнюю часть корпуса головки до середины уровня 2. Отрегулировать положение кранов в соответствии с описанием (см. описание гидропреселектора)
Выбег шпинделя после установки рукоятки управления фрикционной муфтой в среднее положение большой	Недостаточное усилие пружины на тормозном кольце	Открыть правый боковой люк в крышке головки и подтянуть гайку на пружине тормозного кольца
При включении рукоятки фрикционной муфты шпиндель не вращается	Упало давление в гидросистеме. В коробке нет масла	Отрегулировать давление (см. указания по обслуживанию гидрооборудования). Налить масло
При сверлении или другой силовой операции отключается подача или пробуксовывает шпиндель (срабатывают предохранительные устройства)	Затуплен инструмент. Режимы выбраны с перегрузкой	Заточить инструмент. Понизить режимы резания
Падение давления в гидропанели и насосной установке гидрозажима колонны	Засорился предохранительный клапан	Промыть предохранительный клапан 5, 2 и отрегулировать давление в соответствии с описанием гидравлической схемы
Течь масла из-под фланцев гидрозажима колонны. В процессе работы происходит остановка шпинделя	Пробита прокладка. Выпадает шпиндельный блок, ослабла пружина фиксатора	Установить новую прокладку. Заменить пружину усилием 6 кгс

3. ПАСПОРТ

3.1. ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ

Инвентарный номер _____

Завод _____

Цех _____

Дата пуска станка в эксплуатацию _____

3.2. ОСНОВНЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ДАННЫЕ И ХАРАКТЕРИСТИКИ

3.2.1. Техническая характеристика

(основные параметры и размеры согласно ГОСТ 1222-71)

Класс точности Н по ГОСТ 8-71.

Наибольший условный диаметр сверления 50

(в стали марки 45 по ГОСТ 1050-74), мм

Вылет шпинделя от образующей колонны, мм

50

наибольший 1600

наименьший 375

Расстояние от торца шпинделя до плиты, мм:

наибольшее 1600

наименьшее 450

Количество ступеней скоростей шпинделя 21

Пределы скоростей шпинделя, об/мин от 20 до 2000

Количество ступеней механических подач шпинделя 12

Пределы подач шпинделя, мм/об от 0,056 до 2,5

Наибольшая эффективная мощность на шпинделе, кВт 4,5

Наибольший крутящий момент на шпинделе, кгс·см 7100

Наибольшее усилие подачи, кгс 2000

Габариты станка, мм:

длина 2665

ширина 1020

высота 3430

Масса станка, кг 4700

3.2.2. Основные данные (рис. 37 и 38)

Колонна

Диаметр, мм 315

Зажим Гидравлический

Рукав

Наибольший ход рукава по колонне, мм 750

Скорость вертикального перемещения, м/мин 1,4

Наибольший угол поворота вокруг оси колонны, град. 360

Зажим на колонне Электромеханический

автоматического действия

Сверлильная головка

Наибольший ход по направляющим рукава, мм 1225

Зажим на направляющих рукава Гидравлический

Шпиндель

Ход шпинделя, мм:

наибольший 400

на 1 оборот лимба 122

на 1 деление шкалы лимба 1

Размер конуса шпинделя по ГОСТ 2847-67 Морзе № 5

Плита

Ширина фундаментной плиты, мм 1000

Ширина паза по ГОСТ 1574-75, мм 22 или 28

Расстояние между пазами, мм 160

Количество пазов, шт. 4

Противовес

Пружинный

3.2.3. Установка станка (см. разд. 2.2, рис. 33 и 34)

3.2.4. Механика станка:

- а) механизм главного движения (табл. 19);
- б) механизм подачи (табл. 20).

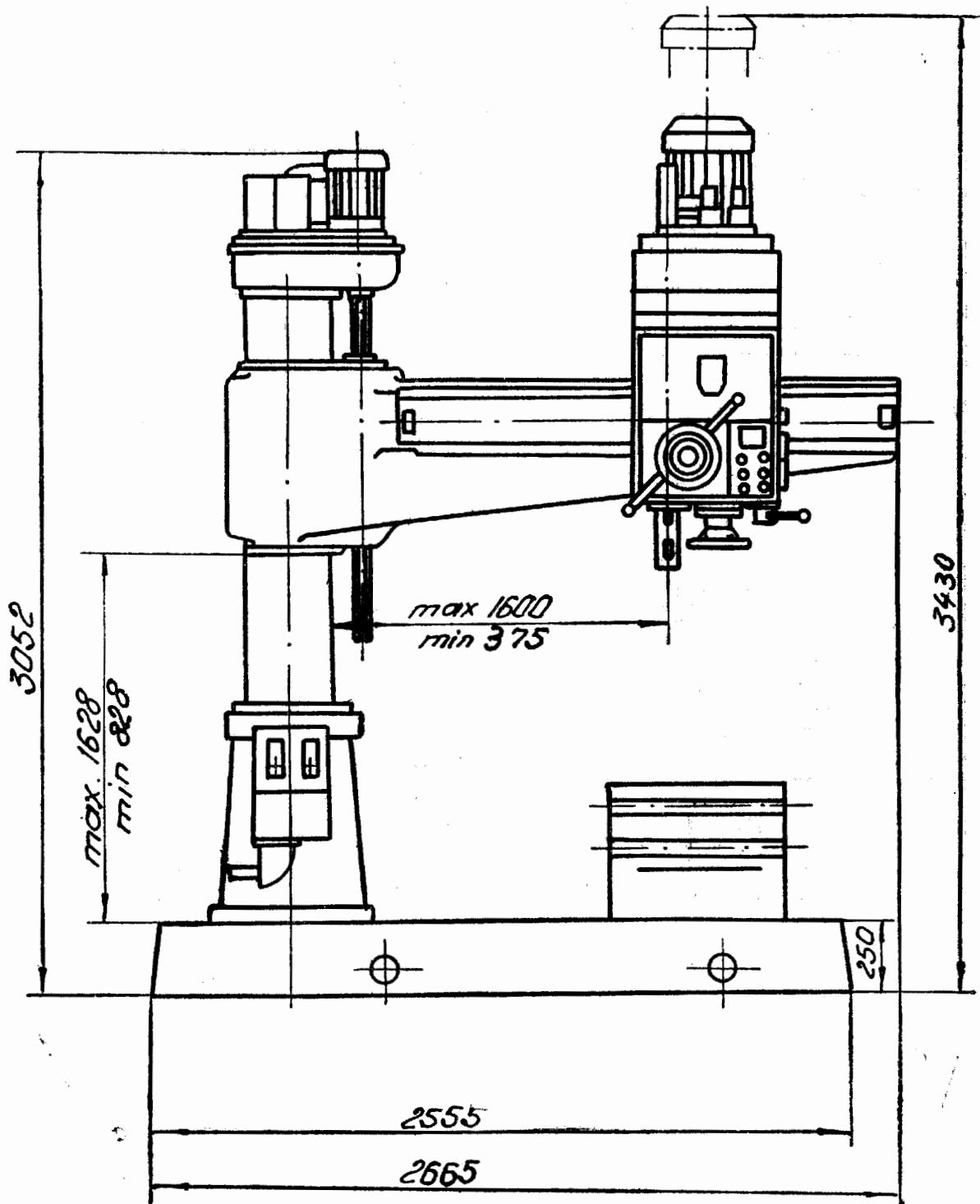


Рис. 37. Основные данные

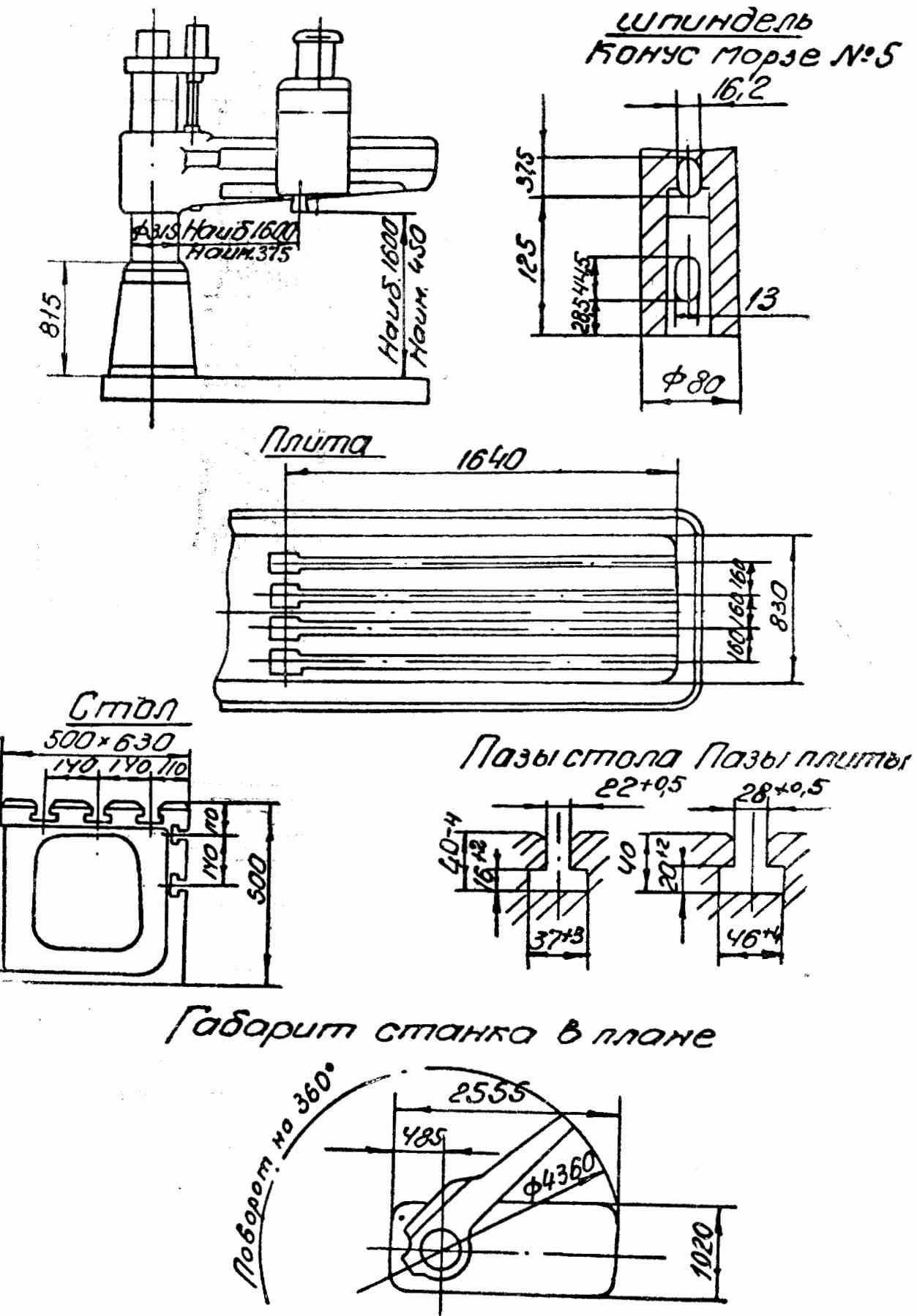


Рис. 38. Основные размеры

Механика главного движения

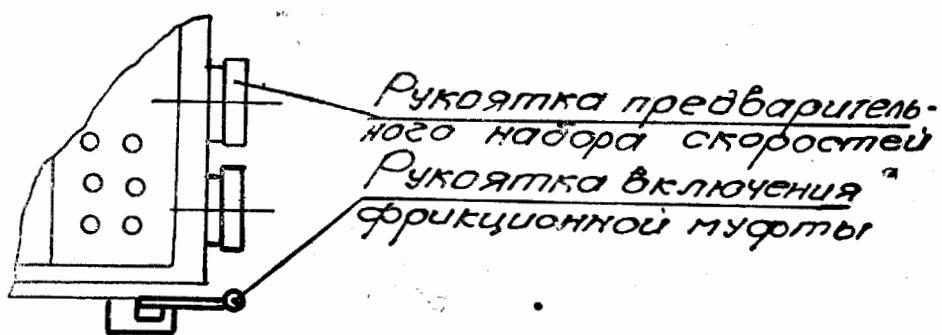
Таблица 19

№ ступе- ни	Положение органов настройки	Число оборотов шпинделя в мин. для вращения		Эффективная мощ- ность на шпинделе, кВт		Наиболь- ший допу- стимый крутящий момент в кгм	Наиболее слабое звено	
		прямого	обратного	при ис- пользова- нии мощ- ного элек- тродвигат.	допус- каемая наиболее слабым звеном			
1	Требуемое число обо- ротов устанавливают вращением маховичка на- бора чисел оборотов шпинделя	20	20	31,5	—	1,25	71	Шпиндель
2		25	25	31,5	—	1,6	71	»
3		31,5	31,5	50	—	2,0	71	»
4		40	40	50	—	2,5	71	»
5		50	50	80	—	3,15	71	»
6		63	63	80	—	4,0	71	»
7		80	80	125	4,5	—	59	Фр. муфта
8		100	100	125	4,5	—	47	»
9		125	125	200	4,5	—	37,6	»
10		160	160	200	4,5	—	29,4	»
11		200	200	315	4,5	—	23,5	»
12		250	250	315	4,5	—	19	»
13		315	315	400	4,5	—	15	»
14		400	400	630	4,5	—	12	»
15		500	500	630	4,5	—	9,4	»
16		630	630	1000	4,5	—	7,5	»
17		800	800	1000	4,5	—	6	»
18		1000	1000	1600	4,5	—	4,7	»
19		1250	1250	1600	4,5	—	3,8	»
20		1600	1600	2500	4,5	—	3	»
21		2000	2000	2500	4,5	—	2,4	»

Коэффициент изменения чисел оборотов шпинделя для обрат-
ного вращения при нарезании резьбы

1,26

Схема органов настройки механизма главного движения



Механика подач

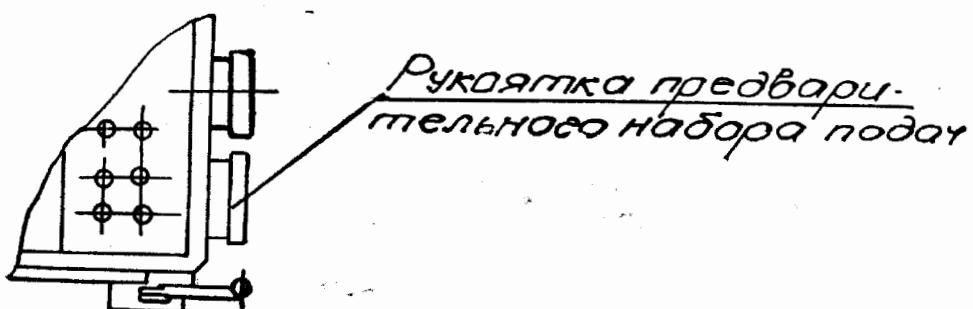
Таблица 20

№ ступени	Положение органов настройки	Подача, мм/об.	№№ ступеней	Положение органов настройки
1		0,056	0,056	
2		0,08	0,08	
3		0,112	0,112	
4		0,16	0,16	
5		0,224	0,224	
6	Требуемую подачу ус- танавливают вращением маховичка набора подач	0,315	0,315	
7		0,45	0,45	
8		0,63	0,63	
9		0,90	0,90	
10		1,25	1,25	
11		1,80	1,80	
12		2,50	2,50	

Наибольшее усилие, допускаемое механизмом подачи, кгс

2000

Схема органов настройки подачи шпинделя



3.2.5. Техническая характеристика электрооборудования

Количество электродвигателей на станке	6
Электродвигатель главного движения:	
Тип	4А112М4
Мощность, кВт	5,5
Число оборотов в минуту	1500
Электродвигатель механизма перемещения рукава:	
Тип	4АХ90Л4
Мощность, кВт	2,2
Число оборотов в минуту	1500
Электродвигатель насоса гидрозажима колонны:	
Тип	4АХ71А4
Мощность, кВт	0,55
Число оборотов в минуту	1500
Электродвигатель механизмов дистанционного управления набором скоростей и подач:	
Тип	РД-09
Мощность, кВт	0,01
Число оборотов в минуту	8,76
Электродвигатель насоса охлаждения:	
Мощность, кВт	0,125
Число оборотов в минуту	2800
Производительность, л/мин.	22

3.2.6. Техническая характеристика гидрооборудования

Насосы гидравлического зажима колонны и гидросистемы сверлильной головки:	
Тип	Лопастный БГ12-41А
Производительность при давлении 100 кгс/см ² и 1500 об/мин., л/мин.	6
Насос смазки колонны:	
Тип	Плунжерный С23-32
Производительность, см ³ /100 дв. ходов	100

3.3. СВЕДЕНИЯ О РЕМОНТЕ

Таблица 21

Наименование и обозначение составных частей станка	Основание для сдачи в ремонт	Дата		Категория сложности ремонта	Ремонтный цикл работы станка в часах	Вид ремонта	Должность, фамилия и подпись ответствен. лица	
		поступления в ремонт	выхода из ремонта				производившего ремонт	принявшего ремонт

3.4. СВЕДЕНИЯ ОБ ИЗМЕНЕНИЯХ В СТАНКЕ**Таблица 22**

Наименование и обозначение составных частей станка	Основание (наименование документа)	Дата проведенных изменений	Характеристика работы станка после проведения изменений	Должность, фамилия и подпись ответственного лица

3.5. КОМПЛЕКТ ПОСТАВКИ

Таблица 23

Обозначение	Наименование	Кол.	Примечание
2M55	Станок в сборе Входит в комплект и стоимость станка Запасные части Не требуется Сменные части Не требуется Инструмент Не требуется Принадлежности		
2M55.00.00.055	Болт	1	Транспортировка станка (см. рис. 6, поз. 12).
2M55.00.00.048	Болт пазовый Втулка 6100-0142, Морзе 3-1 ГОСТ 13598-68 Втулка 6100-0143 Морзе 3-2 ГОСТ 13598-68 Втулка 6100-0146, Морзе 5-3 ГОСТ 13598-68 Втулка 6100-0147, Морзе 5-4 ГОСТ 13598-68 Гайка M20.6.05 ГОСТ 5927-70 Гайка M24.6.05 ГОСТ 5927-70	4	Установка скоб и стола
019-70	Головка шприца Клин 7851-0012, Морзе 1-2 ГОСТ 3025-69 Клин 7851-0013, Морзе 3 ГОСТ 3025-69 Клин 7851-0014, Морзе 4 ГОСТ 3025-69 Клин 7851-0015, Морзе 5-6 ГОСТ 3025-69	1	Установка скоб и стола
2M55.00.00.410	Ключ для регулирования пружины механизма подач Ключ 7811-0025Д1 27×30; ГОСТ 2839-71	1	Установка скоб и стола
Д73-72	Ключ к электрошкафу Оправка с укороченным конусом 6039-0009 ГОСТ 2682-72 Патрон 13 ГОСТ 8522-70	1	Установка скоб и стола
2M55.00.00.011	Стол коробчатый 500×500×630	1	Установка обрабатываемой детали
2M55.00.00.041	Скоба	2	Транспортировка станка
2M55.00.00.042	Шпилька M24×265	2	Установка станка
2M55.00.00.043	Шпилька M24×315 Шайба 2-20-015 ГОСТ 11371-68 Шайба 2-24-015 ГОСТ 11371-68 Шприц штоковый для консистентной смазки тип II, 120 см ³ , ГОСТ 3643-54	4	Установка стола
2M55.00.00.012	Якорь	6	Установка станка
2M55.00.42.000	Безударное выбивное устройство, Морзе 5	1	Выбивка инструмента

Обозначение	Наименование	Кол.	Примечание
	Документы		
2M55.00.00.000РЭ	Станок радиально-сверлильный Руководство по эксплуатации Входят в комплект, но поставляют за отдельную плату Не требуется Поставляют по особому заказу за отдельную плату	1	
	Принадлежности		
2M55.00.43.000	Грузоподъемное устройство до 250 кг	1	
2M55.00.44.000	Наклонный стол 630×560×560 Патрон 6152-0152, Морзе 3 ГОСТ 14077-68	1	
	Документы		
	Рабочие чертежи деталей для ремонтных целей		

3.6. СВИДЕТЕЛЬСТВО О ПРИЕМКЕ

Станок радиально-сверлильный модели 2M55, класс точности Н, заводской номер

3.6.1. Перед проверкой станок устанавливается горизонтально по уровню, установленному в продольной и поперечной плоскостях на поверхности фундаментной плиты, и закрепляется. Установка станка производится с затяжкой фундаментными болтами. Определяемое по уровню отклонение не должно превышать 0,04 мм на длине 1000 мм.

Продольной плоскостью станка считается

вертикальная плоскость, проходящая через ось шпинделя и колонны параллельно Т-образным пазам фундаментной плиты.

Поперечной плоскостью станка считается плоскость, проходящая через ось шпинделя перпендикулярно к продольной плоскости.

Величина допуска, указанная в графе «Допуск», является наибольшей допустимой разницей между крайними показаниями средств измерения, за исключением случаев, особо оговоренных в проверках.

3.6.2. Испытание станка на соответствие нормам точности по ГОСТ 98-71 и техническим условиям

Таблица 24

Номер проверки	Что проверяется	Допуск, мкм	Фактические отклонения, мкм
1	Плоскость рабочей поверхности фундаментной плиты	65 (Допускается только вогнутость)	25
2	Радиальное биение конического отверстия шпинделя: а) у торца шпинделя; б) на расстоянии 300 мм	а) 20; б) 30	10 17
3	Перпендикулярность оси вращения шпинделя к рабочей поверхности фундаментной плиты: а) в продольном направлении; б) в поперечном направлении	а) 100; Допускается отклонение конца шпинделя только к колонне на расстоянии $\frac{2}{3}$ длины перемещения сверлильной головки по рукояти б) 50 При L=500 мм	50 25

Номер проверки	Что проверяется	Допуск, мкм	Фактические отклонения, мкм
4	Параллельность перемещения сверлильной головки рабочей поверхности фундаментной плиты	300 Допускается отклонение шпинделя только к плите при положении сверлильной головки на конце рукава	160
5	Перпендикулярность перемещения гильзы шпинделя к рабочей поверхности фундаментной плиты: а) в продольном направлении	a) 150 Допускается отклонение конца шпинделя только к колонне на расстоянии $\frac{2}{3}$ длины перемещения сверлильной головки по рукаву;	70
	б) в поперечном направлении	б) 75	20
6	Относительное перемещение под нагрузкой сверлильной головки и фундаментной плиты	2,03 мм	1,4
7*	Отклонение оси шпинделя при зажиме колонны и сверлильной головки: а) в продольной плоскости; б) в поперечной плоскости	а) 160; б) 160	100 65
8*	Перпендикулярность колонны к поверхности фундаментной плиты: а) в продольной плоскости; б) в поперечной плоскости	а) 500 На длине 1000 мм (допускается наклон только к плите); б) 160 На длине 1000 мм	170 100

* Дополнительные проверки по ТУ2-024-3324-72.

3.6.3. Испытания станка на соответствие с остальными условиями и особыми условиями поставки.

Станок отвечает всем предъявленным к нему требованиям по ГОСТ 7599-73 и техническим условиям.

3.6.4. Дополнительные сведения

3.7. ЭЛЕКТРООБОРУДОВАНИЕ

Питающая сеть	Напряжение 380 В; ток — трехфазный, частота, Гц 50
Цепи управления	Напряжение 110 В; ток — однофазный
Местное освещение	Напряжение 24 В

Электрооборудование выполнено по следующим схемам:

Принципиальная схема	Монтажная схема головки	Монтажная схема рукава	Монтажная схема колонны
2M55.00.00.000 Э3	2M55.00.00.000 Э4 Лист 1	2M55.00.00.000 Э4 Листы 3 и 4	2M55.00.00.000 Э4 Лист 2

(обозначение документа)

Электродвигатели

Обозначение по схеме	Назначение	Тип	Мощность, кВт	Номин. ток, А	Ток, А	
					холостой ход	нагрузка
M1	Привод шпинделя и насоса головки	4A112M4Y3	5,5			
M2	Привод перемещения рукава	4AX90L4Y3	2,2			
M3	Привод гидрозажима колонны	4AX71A4Y3	0,55			

Испытание повышенным напряжением промышленной частоты проведено.
Напряжение В.

Максимальное сопротивление изоляции проводов относительно земли.

Силовые цепи МОм	Цепи управленияМОм
------------------------	-------------------------

Электрическое сопротивление между винтом заземления и металлическими частями, которые могут оказаться под напряжением 50 В и выше, не превышает 0,1 Ома.

Выходы:

Электрооборудование выполнено в соответствии с техническими требованиями.

Дата _____

Общее заключение

На основании осмотра и проведенных испытаний станок признан годным для эксплуатации.

Дата выпуска 13. X - 78 г.

М. П.

НАЧАЛЬНИК ОТК

Коссов
подпись, фамилия, имя, отчество

3.8. Свидетельство о консервации

Станок радиально-сверлильный мод. 2М55, класс точности Н, заводской номер 11838, подвергнут консервации согласно установленным требованиям.

Дата консервации 13 октября 1978 г.

Срок консервации 1/29

Консервацию произвел Коссов
подпись

Принял Коссов
подпись

М. П.

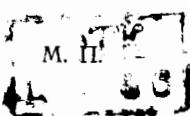
3.9. СВИДЕТЕЛЬСТВО ОБ УПАКОВКЕ

Станок радиально-сверлильный мод. 2М55, класс точности Н, заводской номер 11838 упакован согласно установленным требованиям.

Дата упаковки 13 — 2 — 1978 г.

Упаковку произвел _____
подпись

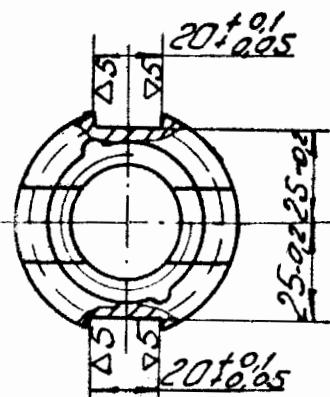
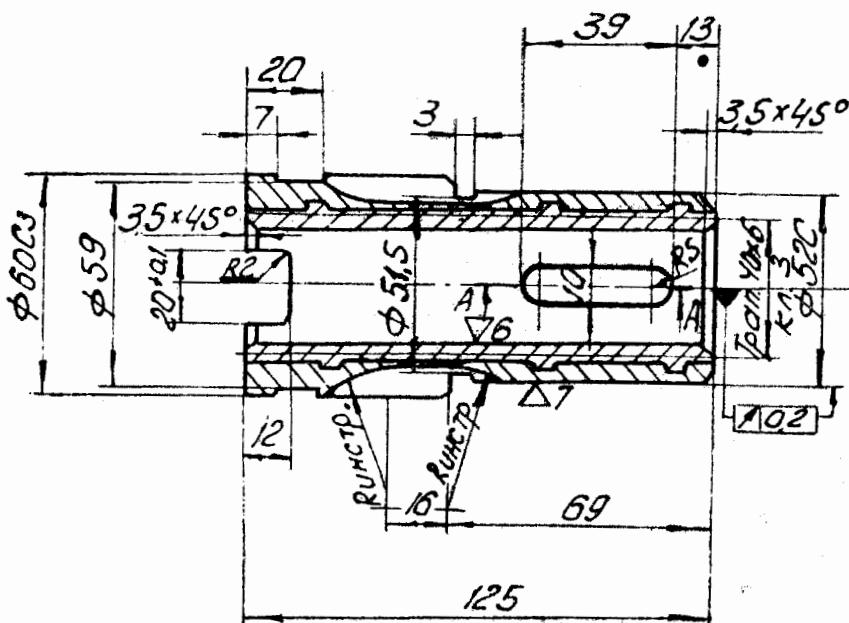
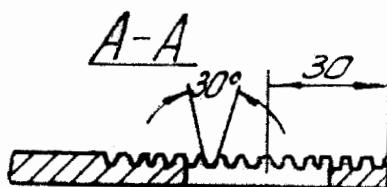
Принял Коссов
подпись

**3.10. ГАРАНТИЯ**

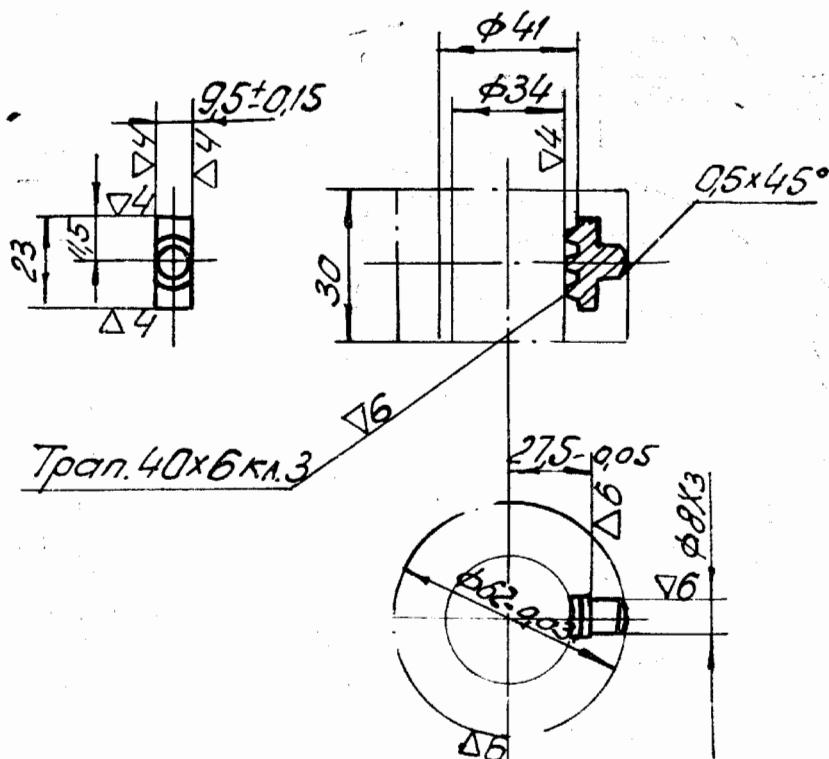
3.10.1. Предприятие-изготовитель гарантирует соответствие станка радиально-сверлильного модели 2М55 установленным требованиям и обязуется безвозмездно заменять или ремонтировать вышедший из строя станок при соблюдении потребителем условий эксплуатации станка, транспортирования и установки.

Срок гарантии 12 месяцев. Начало гарантийного срока исчисляется со дня пуска станка в эксплуатацию, но не позднее 6 месяцев для действующих и 9 месяцев для вновь строящихся предприятий с момента прибытия станка на станцию назначения или с момента получения его на складе предприятия-изготовителя.

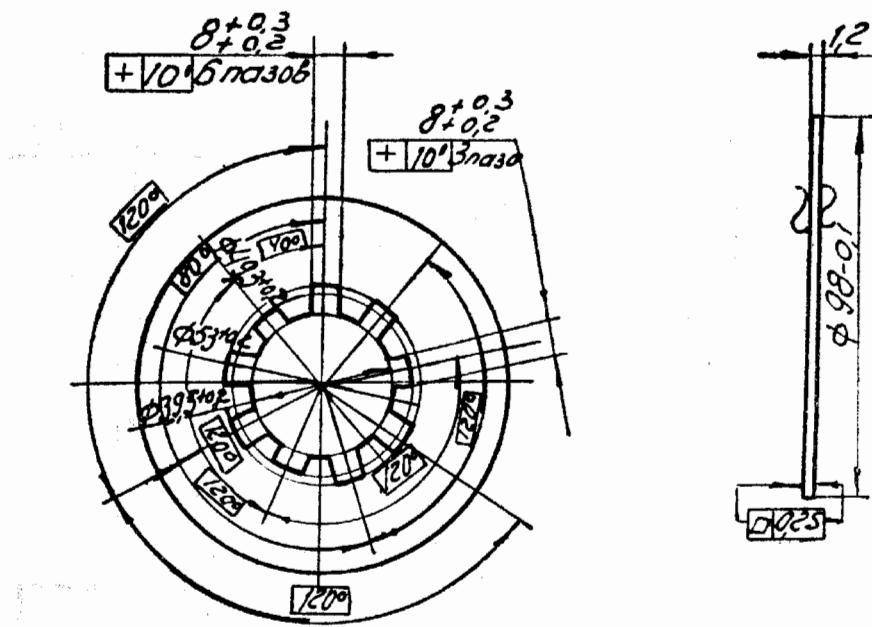
МАТЕРИАЛЫ ПО БЫСТРОИЗНАШИВАЮЩИМСЯ ДЕТАЛЯМ

 $\nabla 4(\nabla)$ 

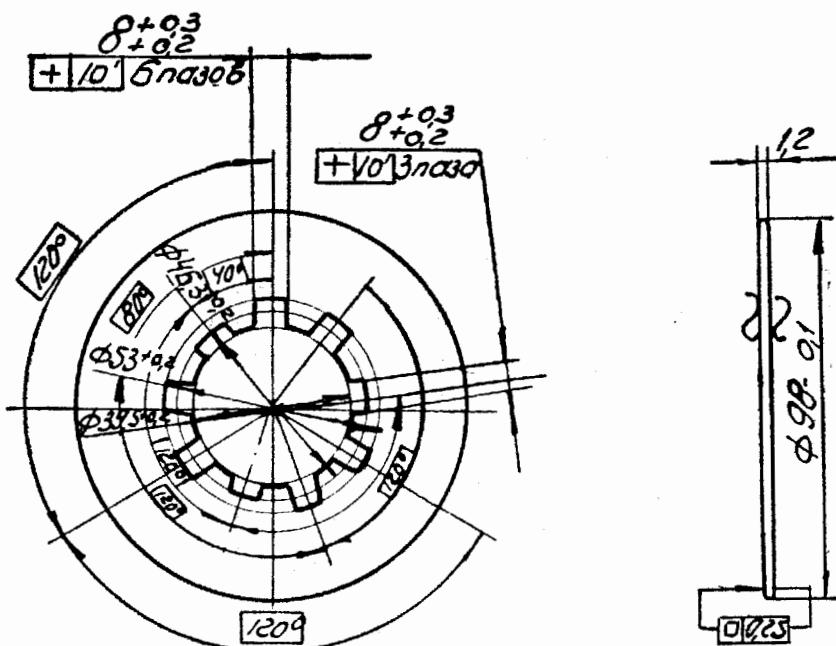
2M55.00.22.010сб. Гайка биметаллическая



2M55.00.22.081. Камень

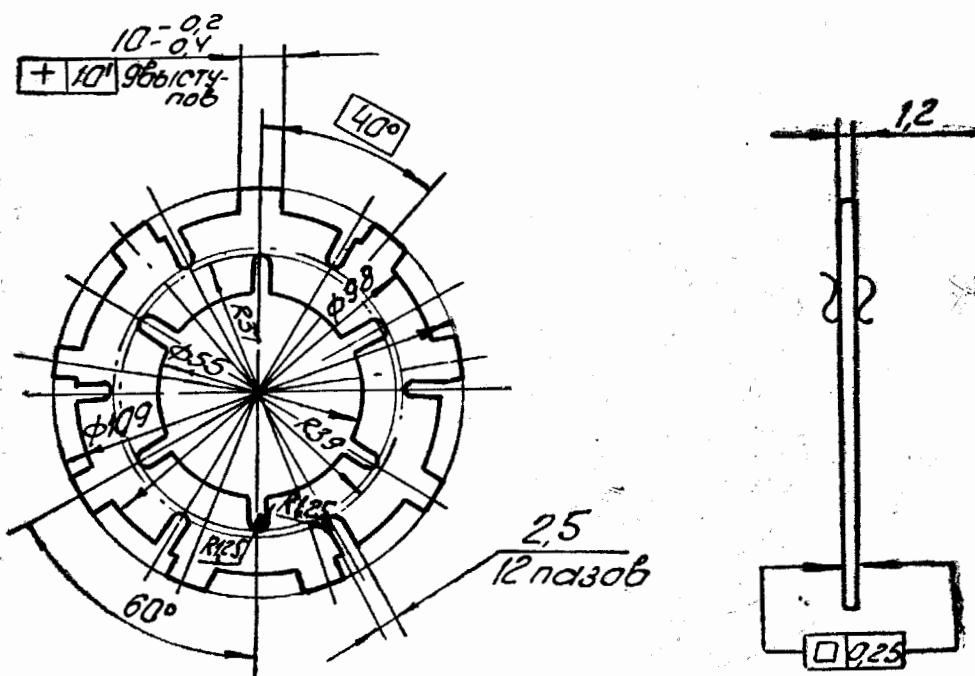


HRC43... 48.
2M55.50.15.061. Пластина внутренняя



HRC43..48.

2M55.50.15.062. Пластина внутренняя



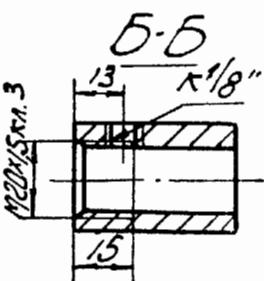
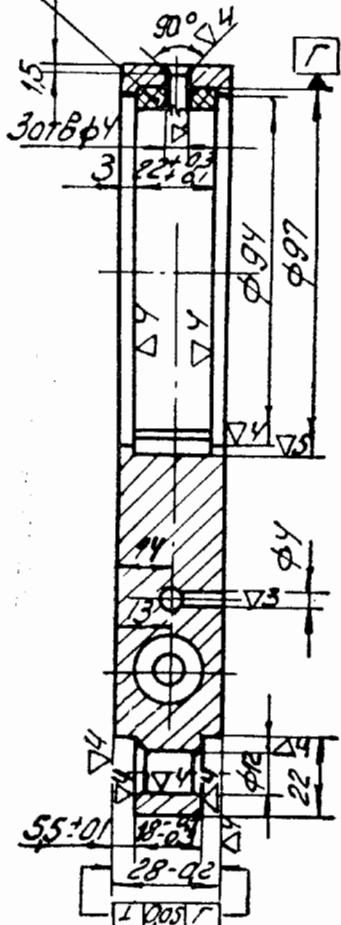
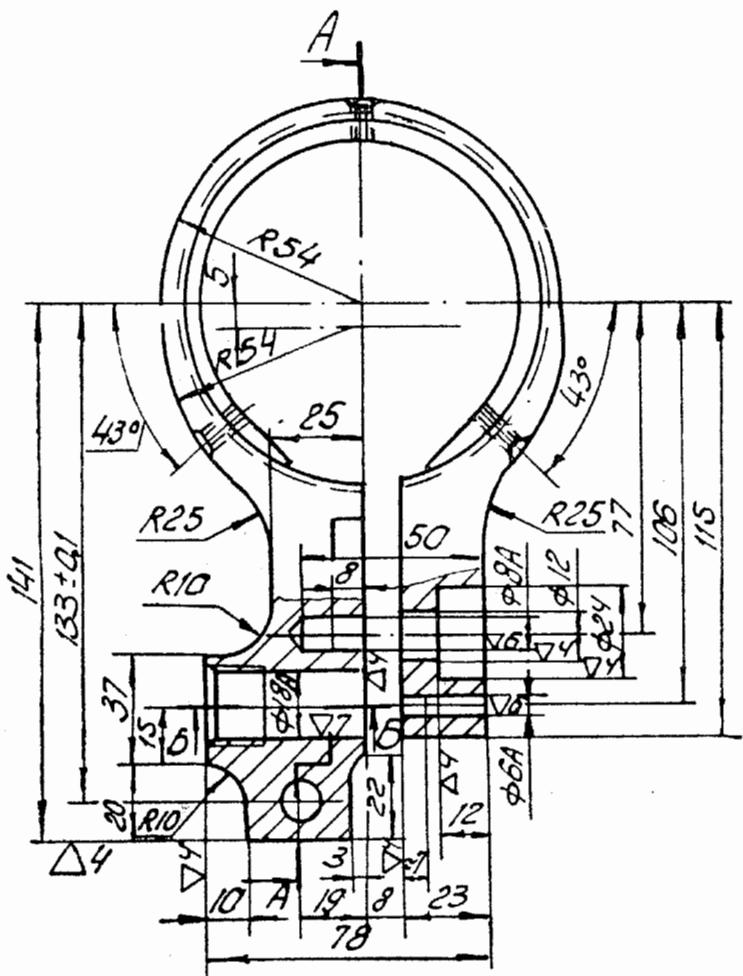
HRC43..48.

2M55.50.15.064. Пластина наружная

$\sim (\nabla)$

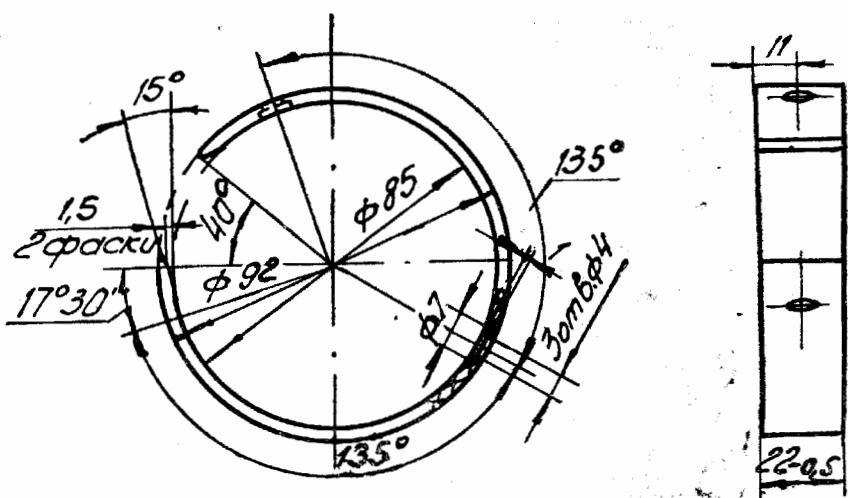
2M55.50.15.091

A-A



1. Неуказанные литейные радиусы — 3 мм.
 2. Допуска на литейные размеры и вес по ГОСТ 2009-55, формовочные уклоны по ГОСТ 3212-57.

2М55.50.15.050СБ. Кольцо тормозное

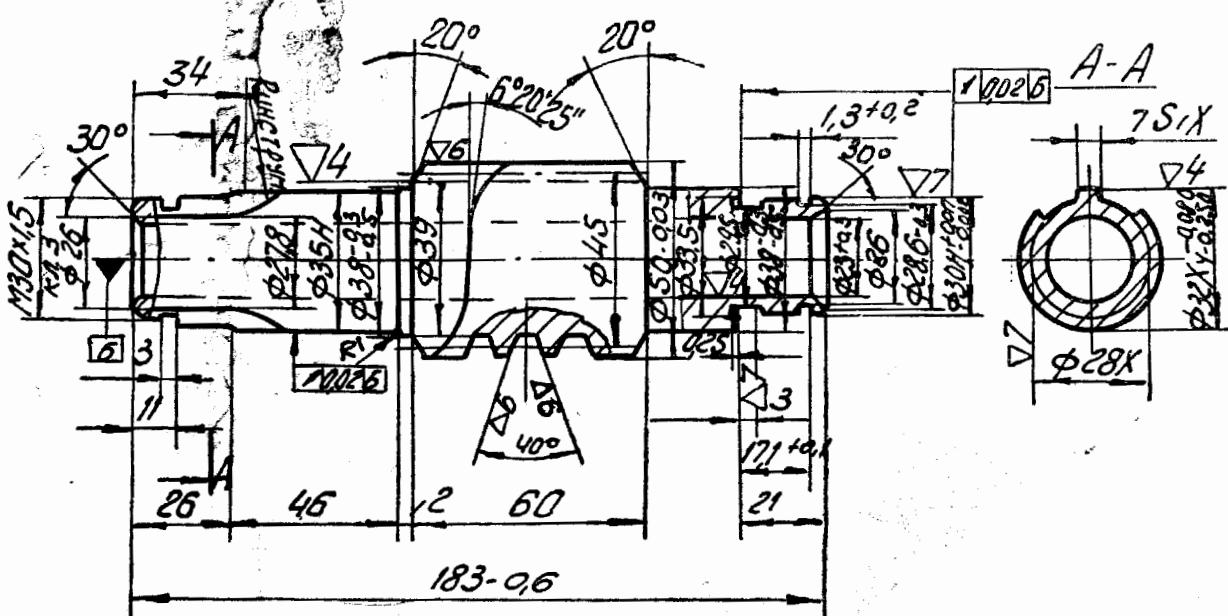


2М55.50.091. Кольцо

▽ 5(▽)

Модуль осевой	M_s	2,5
Число заходов	Z	2
Тип червяка	—	Архимедов
Угол подъема витка	λd	$6^{\circ}20'25''$
Направление витка	—	Левое
Ход винтовой линии	tb	
Параметры профиля витков	α	20°
Угол профиля	h	
Высота витка	—	Ст. 8Х
Степень точности по ГОСТ 3675-56	S_{n1}	$-0,19$ $-0,25$
Толщина витка	hM_1	2,5
Измерительная высота	Δb_t	$\pm 0,018$
Пределевые отклонения осевого шага	ΔH_t	
Пределевые накопления погрешности	$\Delta b_{t\epsilon}$ $\Delta H_{2\epsilon}$	$\pm 0,032$
Допуск на профиль червяка	δt	0,026
Допуск на радиальное биение витков червяка	E_0	0,028

Условное обозначение вала по ГОСТ 1139-58	d6×28×32AU:
Число зубьев	Z 6

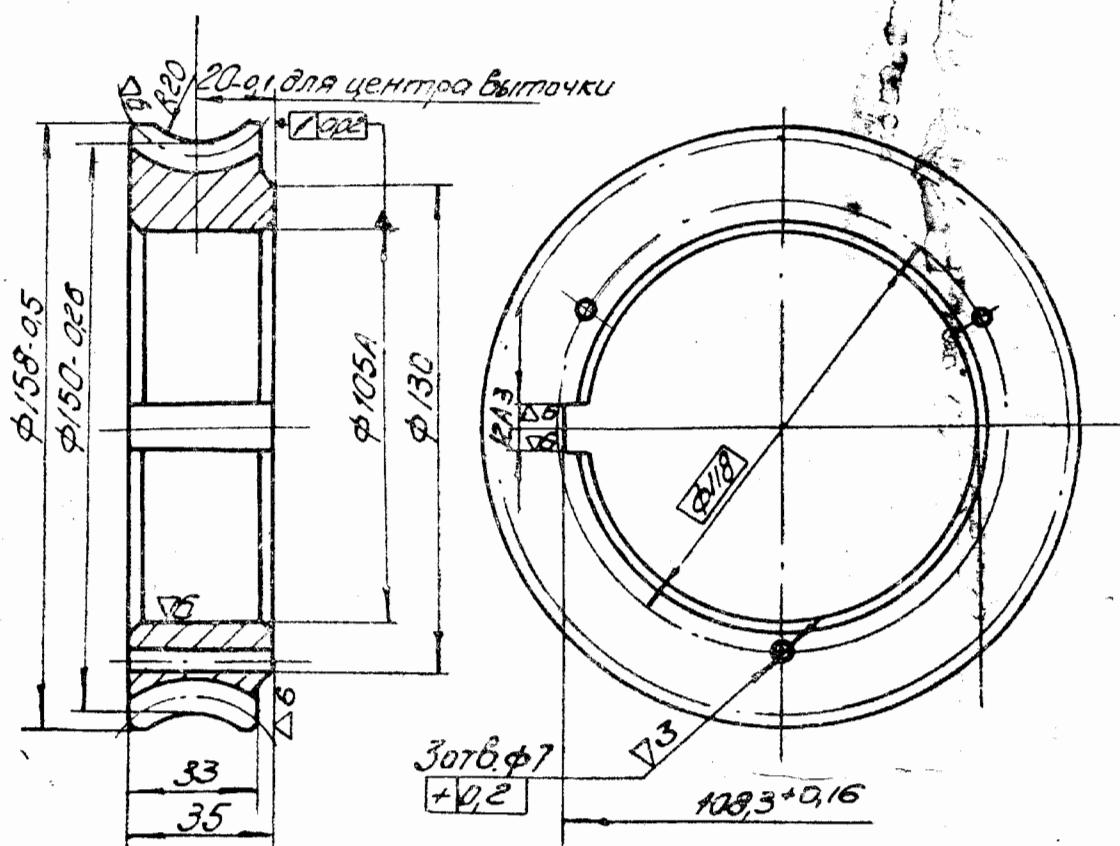


HRC24... 30

2M55.50.25.031. Чевяк

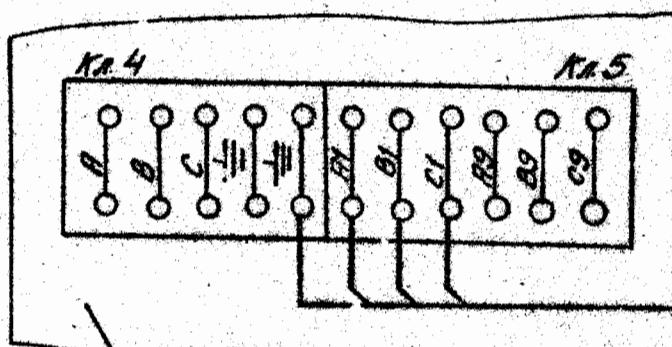
▽4(▽)

Модуль осевой	ms	2,5
Число зубьев	Zr	58
Сопряженный червяк	Тип червяка	Архимедов
	Число заходов	Z ₁
	Направление витков	Левое
Межосевое расстояние в обработке	Ao	95
Степень точности по ГОСТ 3675-56		Ст. 8Х
Допуск на колебание измерительного межосевого расстояния	На одном зубе За оборот колеса	δ _{7a} δ _{7a}
		0,036 0,10
Предельные отклонения межосевого расстояния в обработке	ΔВ _{Ao} ΔН _{Ao}	±0,055
Предельные отклонения средней плоскости колеса в обработке	ΔВ ΔH _g	±0,055
Зуборезный инструмент	Толщина зуба в осевом сечении Радиальный зазор по впадине колеса Радиус закругления головки	S _u S _к 0,5 0,5



1. Отливка 2 класса, группы «б» по ТУ 2.024.708-67.
2. Класс точности отливки II по ГОСТ 1855-55.

2M55.50.27.015. Колесо червячное



2155.00.00.0002-412

Штепсельное устройство
Р max = 2,5 кВт.

Номер жгута	Расцветка по	Соединение	Фланцевые провода		Примеси Марка соедине- ния
			Марка	Сечение	
Ж2471					
A1,B1,C1	Черный	KA4, KA5-ШИ-12БГ43-224	ППВ	1мм ²	Рядом
	Зеленый			1,5мм ²	16

ШИ

Конт.	Ном.				
1	A1	4	C1	7	10
2	B1	5		8	11
3		6		9	= 12

Штепсельное соединение ШИ предназначено для подключения трехфазного коротко замкнутого электродвигателя не более 2,5 кВт навесного устройства (насосной установки)

2155.0047.000Д1

Заглушки.

Лист 1 из 2